

شرکت دانش بنیان

تجهیزات ابزار آزما

نوآوری و فناوری برای توسعه



دستورکار جامع الکترونیک صنعتی

دستور کار ویژه دانشجو



آزمایشگاه های الکترونیک قدرت و ماشین الکتریکی

Power Electronics and Electrical Machines Labs



آزمایشگاه های سیستم های قدرت و انرژی های نو

Power Systems and Renewable Energies Lab



آزمایشگاه های الکترونیک و مخابرات

Electronics and Telecommunications Labs



اتصال به نرم افزار
Matlab/Simulink

دستور کار مدرس

تعداد کاربر

اتصال به نرم افزار
Labview

اتصال به نرم افزار

دستور کار دانشجو

آزمایشگاه های اتوماسیون صنعتی و ابزار دقیق

Industrial Automation and Instrumentation Labs



آزمایشگاه های سیستم های کنترل

Control Systems Labs



آزمایشگاه ابزار دقیق

- آموزنده الکتروپنوماتیک پایه (EP-100)
- آموزنده الکتروپنوماتیک تکمیلی (EP-101)
- آموزنده الکتروپنوماتیک پیشرفته (EP-102)
- آموزنده ابزار دقیق پایه (AI-113)
- آموزنده ابزار دقیق تکمیلی (AI-114)

آزمایشگاه اتوماسیون صنعتی

- آموزنده PLC LOGO (AI-101)
- آموزنده PLC S7-300 (AI-104)
- آموزنده PLC LG (AI-105)
- آموزنده PLC S7-300 پیشرفته (AI-106)
- آموزنده شبکه صنعتی با PLC S7-300 (AI-108)
- آموزنده مایکروکنترلر صنعتی (AI-110)
- آموزنده کنترل سیستم های کنترل درایوهای صنعتی (AI-117)
- آموزنده کنترل کننده منطقی برنامه پذیر (IC-104)

آزمایشگاه کنترل صنعتی

- آموزنده کنترل دما (IC-100)
- آموزنده کنترل فشار (IC-101)
- آموزنده کنترل سطح و دبی (IC-102)
- آموزنده کنترل سرعت موتور (IC-103)
- آموزنده منطقی برنامه پذیر (IC-104)
- شبیه ساز اساسور (AI-91)
- شبیه ساز کنترل سطح (IC-91)
- شبیه ساز چراغ راهنمایی (AI-92)
- شبیه ساز کنترل دما (IC-90)
- آموزنده کنترل کامپیوتر (AI-109)
- آموزنده کنترل درایوهای صنعتی (AI-117)
- ماژول مایکروکنترلر و کنترل نرم افزار (DC-65)

آزمایشگاه سیستم های کنترل خطی

- آموزنده کنترل آنالوگ (DC-100)
- آموزنده کنترل آنالوگ و تال سرو موتور (DC-102)

آزمایشگاه سیستم های کنترل دیجیتال

- آموزنده کنترل آنالوگ و تال سرو موتور (DC-102)
- آموزنده کنترل دیجیتال (DC-101)

آزمایشگاه کنترل پیشرفته

- آموزنده کنترل پیشرفته (IP-101)
- آموزنده گوی معلق (SB-100)
- آموزنده شناسایی سیستم (SI-100)
- آموزنده پایش فیلتر (RO-100)

تجهیزات اندازه گیری

- گشاور سنج (IM-51)
- کنترل کننده PID (IM-40)
- سرعت سنج (IM-50)
- فرکانس متر (IM-30)
- اندازه گیر فازور (IM-31)
- رله سنکرون چک (IM-21)
- سنکرون ساز اتوماتیک سه فاز (IM-22)
- کسینوس می تر (IM-12)
- رله حفاظت فرکانسی (IM-20)
- موتی متر سه فاز (IM-10)
- موتی فانکشن متر سه فاز (IM-11)

ماشین های الکتریکی

- ترانسفورماتور سه فاز (T-12)
- ترانسفورماتور تکفاز (T-11)
- ماشین DC شنت (M-87)
- ماشین DC چندکاره (M-86)
- ماشین AC چندکاره (M-85)
- ماشین القایی روتور سیم پیچ سه فاز (M-82)
- ماشین سنکرون سه فاز (M-80)

کارگاه های تاسیسات الکتریکی

- کارگاه سیستم اعلام حریق (ET-116)
- کارگاه سیستم ضد سرعت (ET-115)
- کارگاه دوربین مدار بسته (ET-112)
- کارگاه صوتی و تصویری (ET-111)
- کارگاه سیستم آنتن مرکزی (ET-110)
- کارگاه سیستم تلفن (ET-109)
- آموزنده ماشین های الکتریکی AC مدل گسترده (MC-112)
- آموزنده ماشین های الکتریکی DC مدل گسترده (MC-111)
- کارگاه سیم پیچی (WV-100)
- آموزنده مدار فرمان (CO-100)
- آموزنده برق خانگی و صنعتی (EW-101)
- آموزنده کارگاه برق (EW-100)

کارگاه های تاسیسات الکتریکی

- آموزنده خانه هوشمند پیشرفته (SH-101)
- آموزنده خانه هوشمند پایه (SH-100)
- کارگاه ساختمان هوشمند
- آموزنده تاسیسات الکتریکی AM/FM (WW-102)
- آموزنده کارگاه سرکابل و مقصل (WW-101)

آزمایشگاه مخابرات دیجیتال

- آموزنده آزمایشگاه مخابرات آنالوگ و دیجیتال (TC-105)
- آموزنده آزمایشگاه مخابرات دیجیتال (TC-103)
- آموزنده آزمایشگاه مخابرات آنالوگ و دیجیتال (TC-105)
- آموزنده فرکانس AM/FM دامنه و (TC-103)
- آموزنده آزمایشگاه مخابرات آنالوگ (TC-101)

دستور کار آزمایشگاه الکترونیک صنعتی

اهداف:

هدف از این دستور کار معرفی تجهیزات آزمایشگاه‌های الکترونیک صنعتی و همچنین ارائه دستور کار لازم برای انجام آزمایشات می‌باشد.

پیشگفتار:

پیشنهاد می‌شود شروع آزمایشگاه با یک یا چند بازدید از مرکز کاربردی مرتبط با مطالب درس شروع شود. کارخانه‌جات صنعتی دارای مدارات الکترونیک قدرت و غیره می‌توانند گزینه مناسبی برای بازدید دانشجویان به شمار روند.

در این دستور کار مطالب اساسی درس الکترونیک صنعتی در قالب ۱۶ آزمایش ارائه گردیده است. مشخصات آموزنده‌ها در پیوست شماره یک تشریح داده شده است.


مطالب بیان شده در دستور کار هر آزمایش شامل مقدمه، شرح آزمایش و تحلیل و جداول مربوطه و در پایان سؤالات مربوط به آزمایش می‌باشد. این دستور کار طوری طرح شده است تا دانشجو حین انجام مراحل مختلف آزمایش بخش‌های مختلف آن را تکمیل نماید و با تحلیل نتایج حاصل به درک عمیق‌تری از مفاهیم الکترونیک صنعتی دست یابد. طبیعتاً به دلیل زمان محدود آزمایشگاه، انجام برخی محاسبات در آزمایشگاه توسط دانشجو امکان پذیر نبوده و این مهم به بخش سؤالات انتهایی هر بخش منتقل شده است.

هر دانشجو قبل از حضور در کلاس می‌بایست یک پیش‌گزارش راجع به مباحث جلسه جاری و گزارش تکمیل شده جلسه قبل را تحویل نماید. انجام بحث و تبادل نظر دانشجویان و مدرس کلاس راجع به نتایج حاصل از آزمایش‌ها تأثیر قابل ملاحظه‌ای در درک کنترل فرآیندها دارد. مسلماً گزارش حاصل همراه با نقص و کاستی‌هایی است که با پیشنهادات شما مدرسین و دانشجویان عزیز در نسخه‌های بعدی برطرف خواهد شد.

نکات مهم:


در هنگام انجام سیم بندی و یا قبل از هرگونه تغییری در مدار، دقت کنید که برق دستگاه قطع باشد.

هشدار ۱ (اقدامات احتیاطی)



برای تعمیر تجهیزات از افراد واجد شرایط و با هماهنگی شرکت سازنده استفاده نمایید.

هشدار ۲ (خطر آسیب به دستگاه و شوک الکتریکی)




هیچ‌گونه اصلاح و یا تغییری در وضعیت فعلی تجهیزات مجاز نیست.

هشدار ۳ (خطر آسیب به دستگاه و شوک الکتریکی)




به محدوده مجاز ورودی و خروجی های تجهیزات توجه شود و از اعمال ورودی خارج از محدوده مجاز به تجهیز خودداری شود.

هشدار ۴ (خطر آسیب به تجهیزات)



به منظور حفظ جان کاربران، آموزنده‌ها به سیم ارت مجهز می باشد لذا از صحت اتصال سیم ارت ساختمان محل آزمایشگاه، مطمئن باشید

هشدار ۵ (شوک الکتریکی)




اتصالات را به طور کامل بررسی کنید تا سیم‌ها اتصال کوتاه و یا رها شده نباشند.

هر اتصالی که ممکن است دو سطح ولتاژ مختلف را به هم اتصال کوتاه کند؛ بررسی گردد.

پیش از وصل کردن برق دستگاه، سیم‌بندی با حضور مدرس بررسی گردد.

هشدار ۶ (اقدامات احتیاطی)




در هنگام کار با اسیلوسکوپ متوجه باشید که زمین همه پروب‌ها به هم متصل هستند.

هنگامی که چند اندازه‌گیری مختلف انجام می دهید از ایزوله بودن پروب‌ها اطمینان حاصل نمایید.


دقت کنید که مد اندازه‌گیری مولتی متر را به درستی انتخاب کرده باشید. هرگز از مد جریان برای سایر اندازه‌گیری‌ها استفاده نکنید

هشدار ۷ (اقدامات احتیاطی)



در زمان کار کردن با مدار تنها از منابع تغذیه ایزوله استفاده کنید.

هشدار ۸ (اقدامات احتیاطی)



ادامه نکات مهم:

- ولتاژ بالای شوک‌های الکتریکی که ممکن است سلامتی انسان را به خطر بیندازد.
- انفجار عناصر (مثل خازن الکترولیتی) و جرقه زدن مدار
- خطر آتش سوزی ناشی از موارد فوق

هشدار ۹ (خطرات مربوط
به مدارات الکترونیک
قدرت)



- در هنگام وصل کردن کلید مدار، ولتاژ یا توان کمی به مدار جهت تست آن اعمال کنید. بعد از مرحله اول به تدریج ولتاژ یا توان را افزایش دهید. در صورت داغی بیش از حد یا هر نوع شوک روند را متوقف کنید.

هشدار ۱۰ (اقدامات
احتیاطی)



- در هنگام خاموش کردن مدار؛ ابتدا ولتاژ یا توان تغذیه به طور آهسته کاهش یابد و سپس همه منابع تغذیه خاموش شود و اتصالات آنها قطع گردد.
- دقت شوید بار به خروجی مدار متصل باقی بماند تا به طور کامل انرژی‌های ذخیره در سلف و خازن‌ها تخلیه شود.

هشدار ۱۰ (اقدامات
احتیاطی)



- در هنگام ایجاد تغییرات در مدار، ابتدا مدار مطابق موارد قسمت قبل خاموش شود. سپس تغییرات در اجزای مورد نظر ایجاد شود و دوباره مدار را بر اساس موارد احتیاطی ذکر شده به تغذیه متصل نمائید.

هشدار ۱۰ (اقدامات
احتیاطی)



- کلیه حقوق این اثر متعلق به شرکت دانش بنیان تجهیزات ابزار آزما خاورمیانه می‌باشد. هرگونه کپی برداری از این اثر، غیرقانونی بوده و پیگرد قانونی دارد.



فهرست مطالب

نکات مهم:	۵
ادامه نکات مهم:	۶
فهرست مطالب	۷
۱ اندازه گیری پارامترهای دیود قدرت، تریستور و تریاک	۱۰
۲ مبدل های AC به DC تک فاز دیودی	۱۹
۳ مبدل های AC به DC تک فاز تریستوری	۲۹
۴ مبدل های AC به DC سه فاز دیودی	۳۷
۵ مبدل های AC به DC سه فاز تمام کنترل شونده	۴۲
۶ مبدل های AC/AC تک فاز	۴۸
۷ مبدل های AC به AC سه فاز	۵۴
۸ بررسی رفتار IGBT، MOSFET و اپتوکوپلر	۶۲
۹ اینورتر تک فاز و آشنایی با روش مدولاسیون SPWM تکفاز	۶۷
۱۰ اینورتر تک فاز و فیلترهای ورودی و خروجی اینورتر	۷۲
۱۱ کنترل دور موتورهای القایی به روش V/F	۷۶
۱۲ مبدل های dc-dc غیر ایزوله با دو عنصر ذخیره انرژی	۷۸
۱۳ مبدل سیکلوکانورتر	۸۷
۱۴ معرفی واحد مانیتورینگ و کنترل مبدل های توان	۹۰
پیوست شماره یک	۹۱

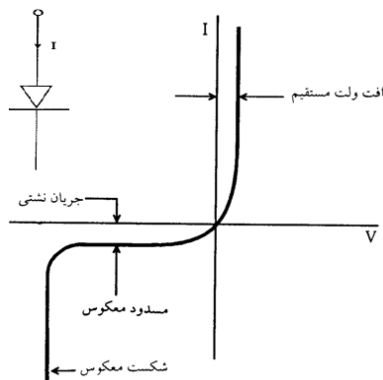
جدول راه‌نما

IE-110	IE-109	IE-108	IE-107	IE-106	IE-105	IE-104	IE-103	IE-102	IE-101	IE-100	شماره و عنوان آزمایش
*	*		*			*		*	*	*	۱- اندازه‌گیری پارامترهای دیود قدرت، تریستور و تریاک
*	*					*		*	*	*	۲- مبدل‌های AC به DC تکفاز دیودی
			*					*	*	*	۳- دیمر و کنترل ولتاژ AC تکفاز با تریاک
*	*		*			*		*	*	*	۴- مبدل‌های AC به DC تک فاز تریستوری
*	*					*		*	*	*	۵- مبدل‌های AC به DC سه فاز دیودی
*	*		*			*		*	*	*	۶- مبدل‌های AC به DC سه فاز تمام کنترل‌شونده
*	*		*			*		*	*	*	۷- مبدل‌های AC/AC تکفاز
قابل توسعه	قابل توسعه		قابل توسعه			قابل توسعه		قابل توسعه	قابل توسعه	قابل توسعه	۸- مبدل‌های AC به AC سه فاز
*	*			*	*		*	*	*	*	۹- بررسی رفتار MOSFET، IGBT و اپتوکوپلر
*				*				*	*		۱۰- اینورتر تکفاز و آشنایی با روش مدولاسیون SPWM تکفاز
*				*				*	*		۱۱- اینورتر تکفاز و فیلترهای ورودی و خروجی اینورتر
*	*			*			*	*	*	*	۱۲- کنترل دور موتورهای القایی به روش V/F
							*				۱۳- کنترل حلقه بسته سرعت موتور القایی
*	*				*			*			۱۴- مبدل‌های dc-dc غیر ایزوله با دو عنصر ذخیره انرژی
قابل توسعه			*								۱۵- مبدل سیکلکانورتر
*											۱۶- معرفی واحد مانیتورینگ و کنترل مبدل‌های توان

۱ اندازه‌گیری پارامترهای دیود قدرت، تریستور و تریاک

۱-۱ مقدمه

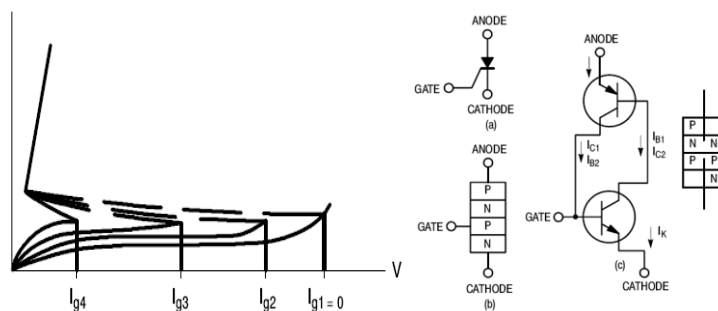
دیودهای قدرت به وفور در مدارات الکترونیک صنعتی مورد استفاده قرار می‌گیرند. در یکسوکننده‌ها، برشگرهای DC و AC، اینورترها و غیره از دیودهای قدرت استفاده می‌گردد. پارامترهای حداکثر ولتاژ معکوس و جریان متوسط در انتخاب دیود حائز اهمیت می‌باشند و مقادیر آنها در طراحی‌ها باید لحاظ گردد. در شکل ۱-۱ نماد مداری و منحنی مشخصه آن رسم شده است.



شکل ۱-۱ منحنی ولتاژ- جریان دیود قدرت

از معروف‌ترین قطعات مورد استفاده در الکترونیک قدرت تریستور یا SCR^۱ می‌باشد که قابل مقایسه با دیود می‌باشد. این المان سه پایه بوده و علاوه بر آند و کاتد پایه دیگری به نام گیت دارد که برای روشن شدن می‌بایست به این پایه جریان تزریق شود. تریستورها دارای دو مشخصه جریان ناشی (حالت قطع) و هدایت دیودی (حالت وصل) می‌باشند. نکته قابل ذکر درباره تریستورها این است که در طراحی مدارات با استفاده از این قطعه باید به حداقل جریان تحریک گیت (I_{GT}) و حداقل جریان راه‌اندازی یا جریان آند-کاتد (I_L) برای روشن شدن تریستور توجه شود. همچنین باید توجه گردد چنانچه جریان تریستور از مقدار مینیمم (I_H) کمتر شود تریستور در آستانه خاموشی قرار می‌گیرد. در شکل ۱-۲ نماد مداری و منحنی مشخصه آن نشان داده شده است.

تریاک قطعه‌ای ۳ پایه است که رفتار آن بسیار شبیه به تریستور بوده با این تفاوت که قابلیت تریگر و هدایت در هر دو جهت از ترمینال‌های قدرت را دارد. به همین دلیل ۲ ترمینال قدرت آن را با اسامی مشابه MT1 و MT2 نام‌گذاری می‌کنند. از جهت ساختار داخلی نیز شباهت زیادی با تریستور دارد. در شکل ۱-۳ نماد مداری و منحنی مشخصه تریاک نشان داده شده است.



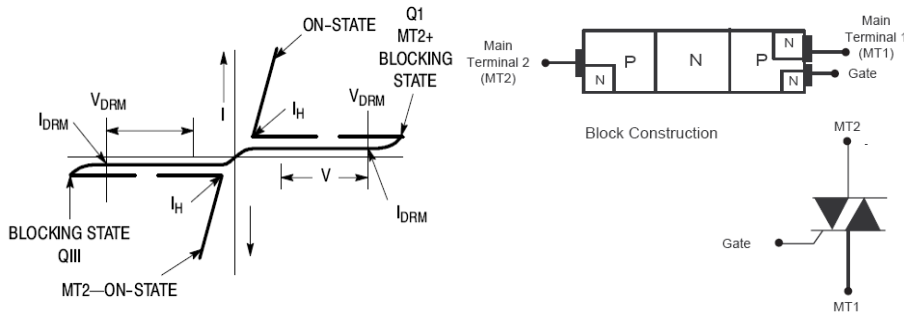
شکل ۱-۲ نماد مداری و منحنی ولتاژ- جریان تریستور

¹ Silicon Controlled Rectifier

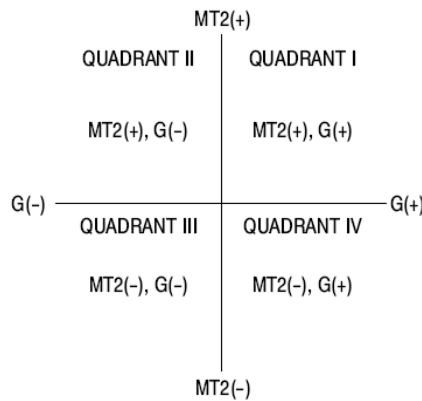
² Latch Current

³ Hold Current

اگر چه ویژگی‌های اولیه‌ی تریاک (امکان کنترل هدایت در دو جهت) آنرا قطعاً مناسبی برای الکترونیک قدرت معرفی می‌نماید، اما برخی ویژگی‌های دیگر آن تنها محدوده‌ی کوچکی از کاربردها را امکان پذیر می‌کند. تریاک در محدوده‌ی بسیار کوچکتري از جریان‌ها و ولتاژهای قابل تحمل و با تنوع کمتر تولید شده و نوبزپذیری بالاتر و قابلیت اعتماد پایین‌تری نسبت به تریستور دارد. در بسیاری از کاربردها در صنعت از دو تریستور موازی با جهت مخالف بجای تریاک استفاده می‌شود. سیگنال فرمان گیت نسبت به ترمینال MT2 موجب تریگر شدن تریاک می‌شود. با در نظر گرفتن امکان اعمال ولتاژ به ترمینال‌های قدرت و پلاریته‌ی گیت نسبت به MT2 چهار حالت رخ می‌دهد که از آن به عنوان امکان تریگر در چهار ربع نام برده می‌شود. معمولاً امکان تریگر تریاک در ربع‌های اول، سوم و چهارم وجود دارد. در شکل ۱-۴ نواحی کاری آن نشان داده شده است.



شکل ۱-۳ نماد مداری و منحنی مشخصه مشخصه تریاک



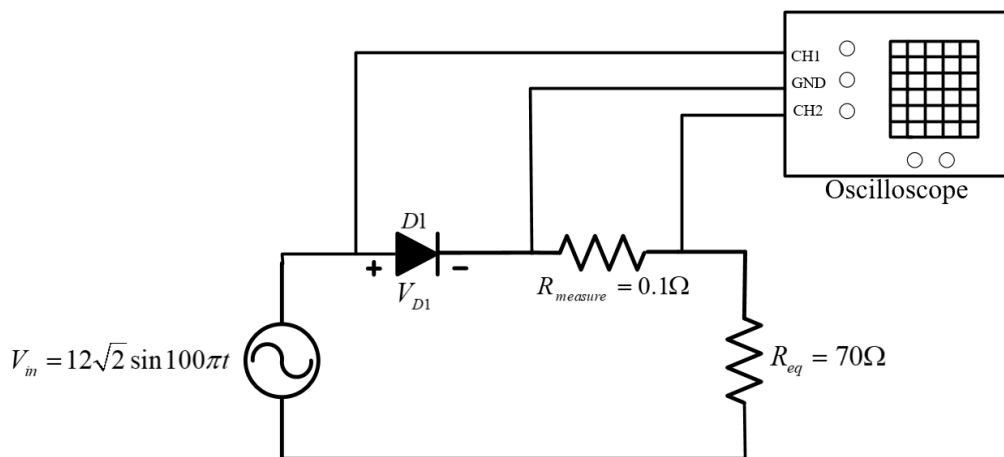
شکل ۱-۴ نمایش نواحی کاری تریاک

۲-۱ آزمایش و تحلیل

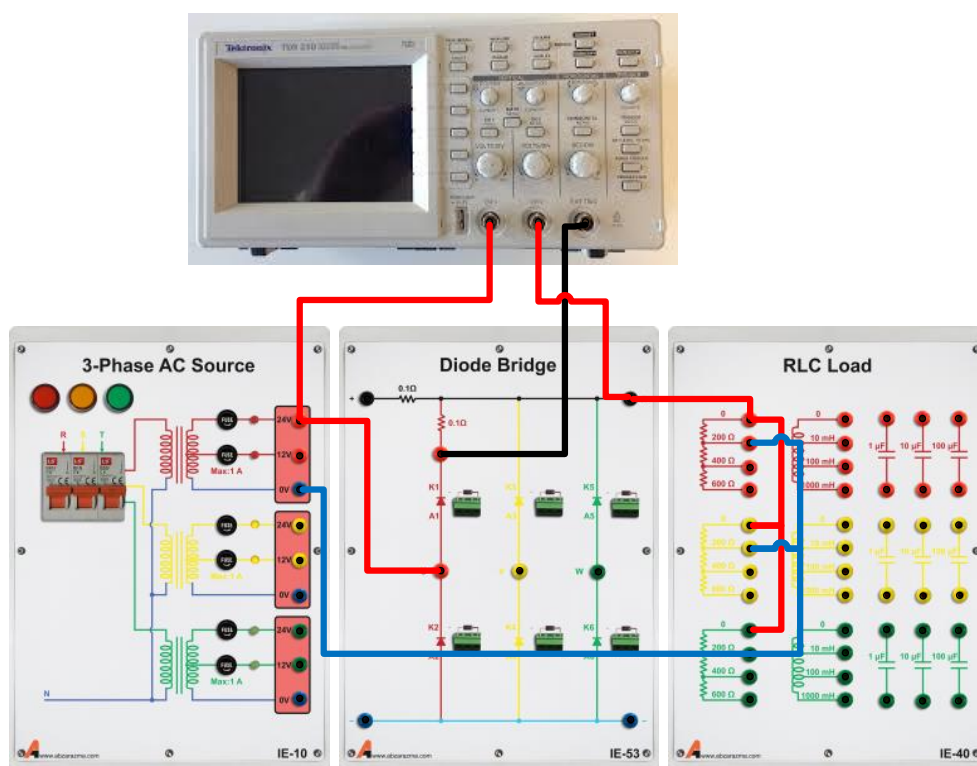
در این آزمایش، پارامترهای مختلف و مهم دیود قدرت، تریستور و تریاک بررسی می‌گردد. برای انجام این آزمایش به یک پتانسیومتر آزمایشگاهی نیاز دارید. این آزمایش به سه بخش تقسیم‌بندی شده است. در بخش اول به بررسی پارامترهای دیود پرداخته خواهد شد و در بخش دوم و سوم به ترتیب پارامترهای مختلف تریستور و تریاک بررسی خواهد شد.

۱-۲-۱ تعیین منحنی مشخصه ولتاژ - جریان دیود قدرت

برای تعیین منحنی مشخصه دیود مدار شکل ۱-۵ را پیاده سازی نمایید. جهت راهنمایی از ساختار پیشنهادی در شکل ۱-۶ استفاده کنید.



شکل ۱-۵ مدار جهت تعیین منحنی مشخصه دیود قدرت



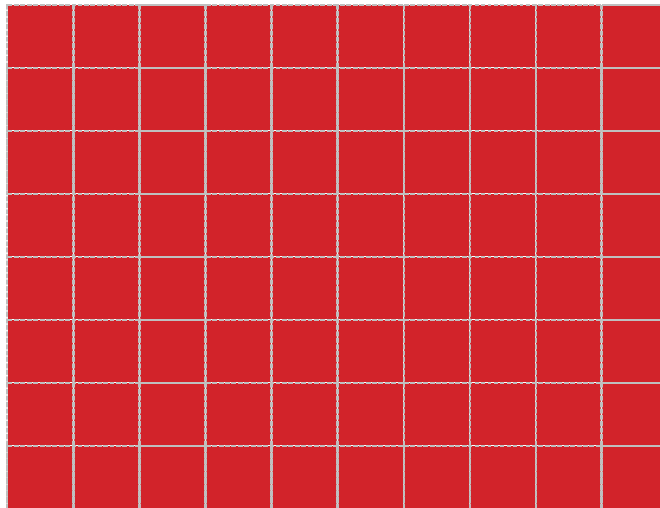
شکل ۱-۶ ساختار پیشنهادی برای انجام آزمایش

برای اتصال اسیلوسکوپ به مدار بایستی مراحل زیر را انجام دهید.

۱- زمین اسیلوسکوپ را به سر مشترک دیود قدرت و مقاومت R_{meas} متصل نمایید. کانال یک را به آند دیود و کانال دو را به سر مقاومت اندازه گیر جریان (R_{meas}) متصل نمایید.

۲- نوع نمایش کانال دو را در حالت معکوس قرار دهید.

۳- با استفاده از حالت x-y اسیلوسکوپ منحنی مشخصه ولتاژ و جریان دیود را مشاهده و در شکل زیر رسم نمایید.



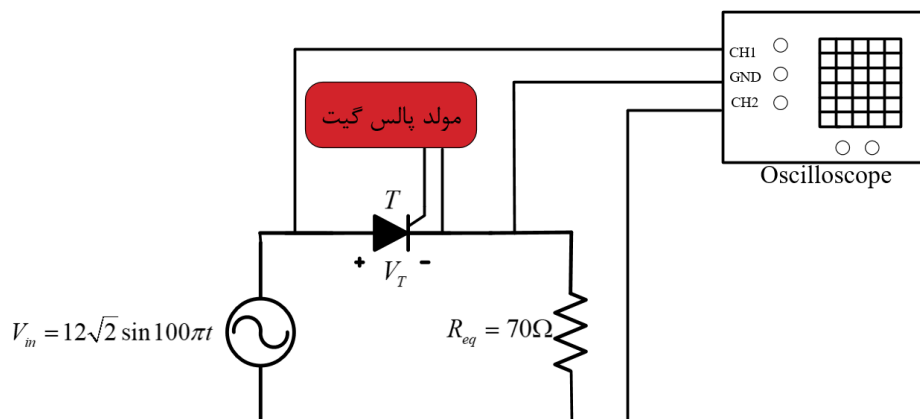
شکل ۱-۷ منحنی مشخصه ولتاژ-جریان دیود

۱-۲-۲ تعیین منحنی مشخصه ولتاژ-جریان برای تریستور

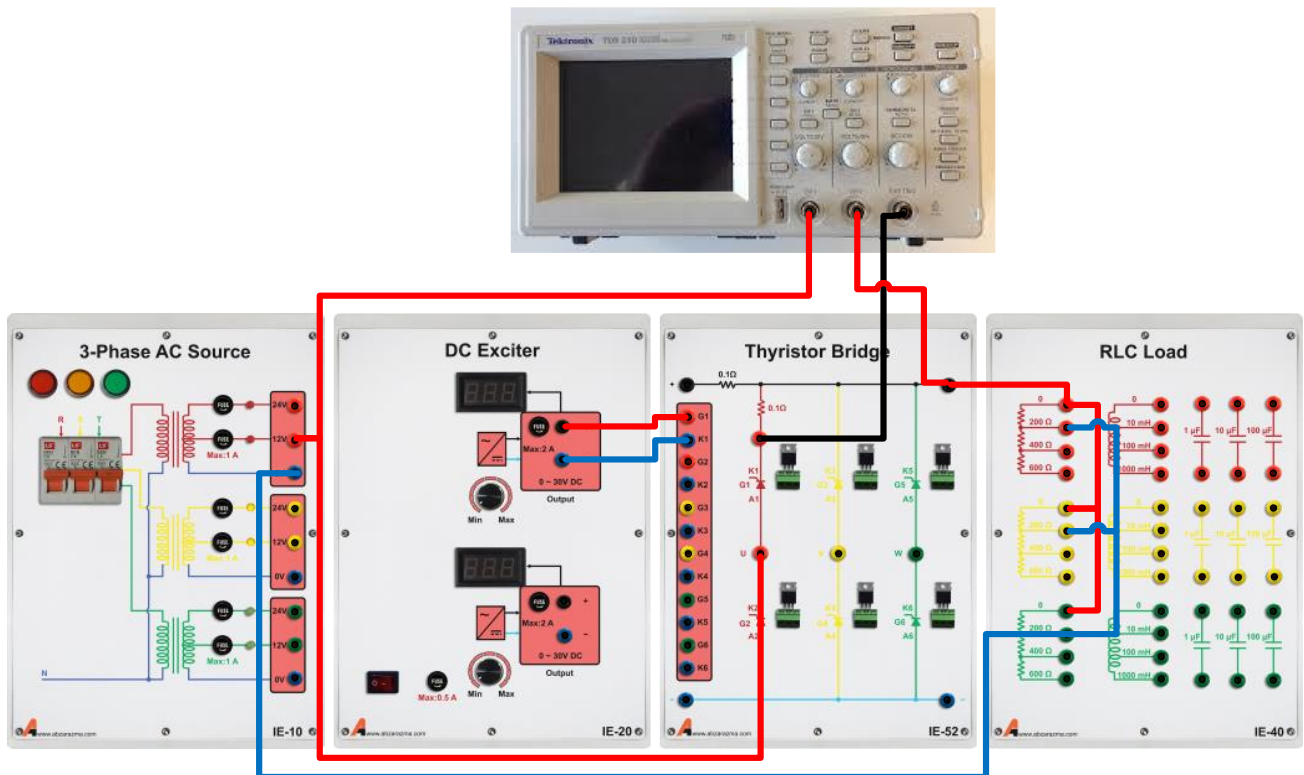
برای تعیین منحنی مشخصه تریستور بایستی مدار نشان داده شده در شکل ۱-۸ را پیاده سازی نمایید. ساختار پیشنهادی برای انجام آزمایش در شکل ۱-۹ نشان داده شده است. مقدار ولتاژ DC Exciter به تدریج افزایش دهید تا تریستور در حالت روشن قرار گیرد.

برای اتصال اسیلوسکوپ ابتدا زمین را به سر مشترک تریستور و مقاومت متصل نمایید. کانال یک را به آند تریستور و کانال دو را به پلاریته مثبت بار متصل کنید. نوع نمایش کانال ۲ را در حالت معکوس قرار دهید.

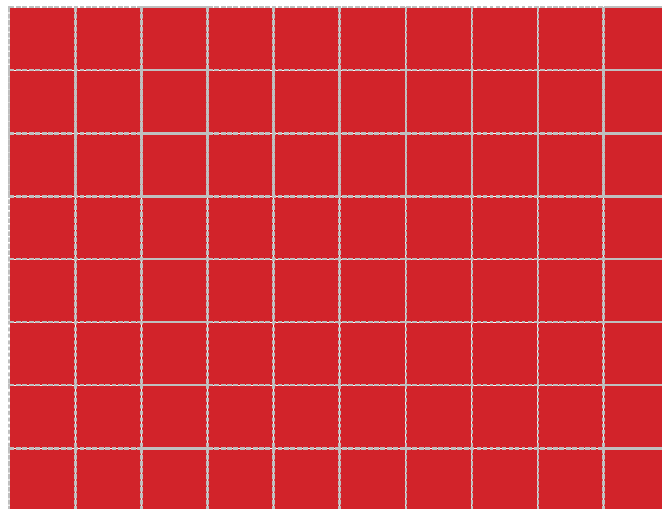
در مدتی که تریستور روشن می‌باشد، با استفاده از حالت x-y اسکوپ مشخصه تریستور را مشاهده و در شکل ۱-۱۰ رسم کنید. با توجه به شکل بدست آمده از آزمایش I_H و I_L را بدست آورید و با مقدار داده شده در دیتاشیت مقایسه کنید. لازم به ذکر است به دلیل نویز پذیری بالای مقاومت‌های کوچک در این آزمایش از قرار دادن مقاومت R_{meas} صرف نظر می‌کنیم.



شکل ۱-۸ مدار پیشنهادی برای بررسی منحنی مشخصه تریستور



شکل ۹-۱ ساختار پیشنهادی برای انجام آزمایش

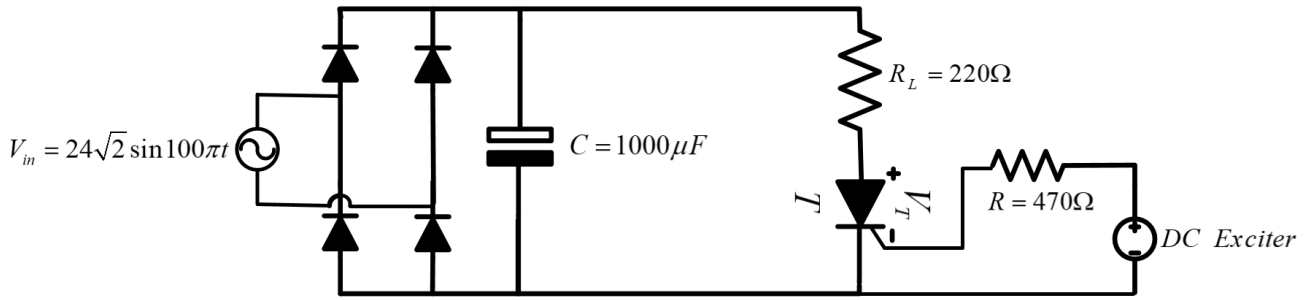


شکل ۱۰-۱ منحنی مشخصه ولتاژ-جریان تریستور

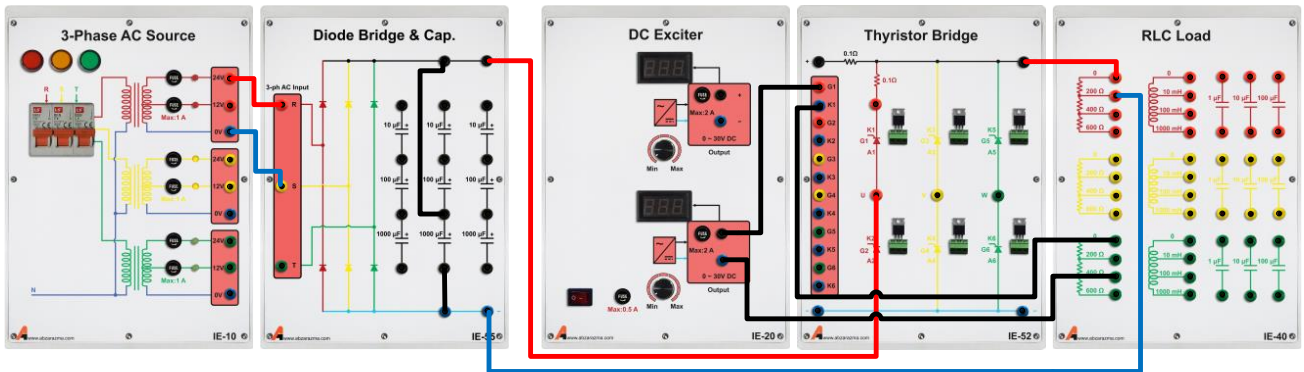
۳-۲-۱ تعیین I_{GT} (حداقل جریان تحریک گیت):

برای تعیین حداقل مقدار جریان تحریک تریستور مدار نشان داده شده در شکل ۱۱-۱ پیشنهاد می‌گردد. مقدار ولتاژ DC Exciter را از صفر به تدریج زیاد کنید. این کار را تا جایی ادامه دهید تا تریستور روشن شود و جریان بار برقرار شود.

برای محاسبه حداقل جریان تحریک می‌توانید با در اختیار داشتن ولتاژ گیت کاتد؛ مقدار جریان گیت را در زمان روشن شدن بدست آورید و یا با سری کردن آمپر متر با گیت مقدار جریان را اندازه‌گیری نمود.



شکل ۱-۱۱ مدار آزمایش بررسی حداقل مقدار جریان تحریک



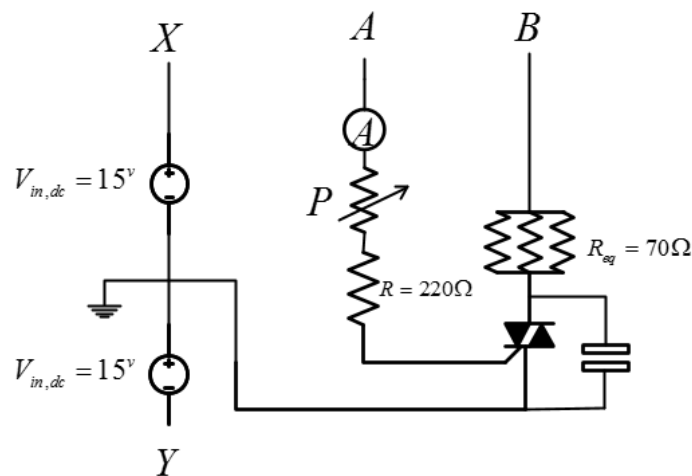
شکل ۱-۱۲ ساختار پیشنهادی جهت پیاده‌سازی مدار آزمایش بررسی جریان تحریک

پس از راه‌اندازی مدار مطابق شکل ۱-۱۲ و تعیین حداقل جریان تحریک، مقدار حداقل مقاومت R_L را با توجه به برگه مشخصات تریستور مورد آزمایش، محاسبه کنید.

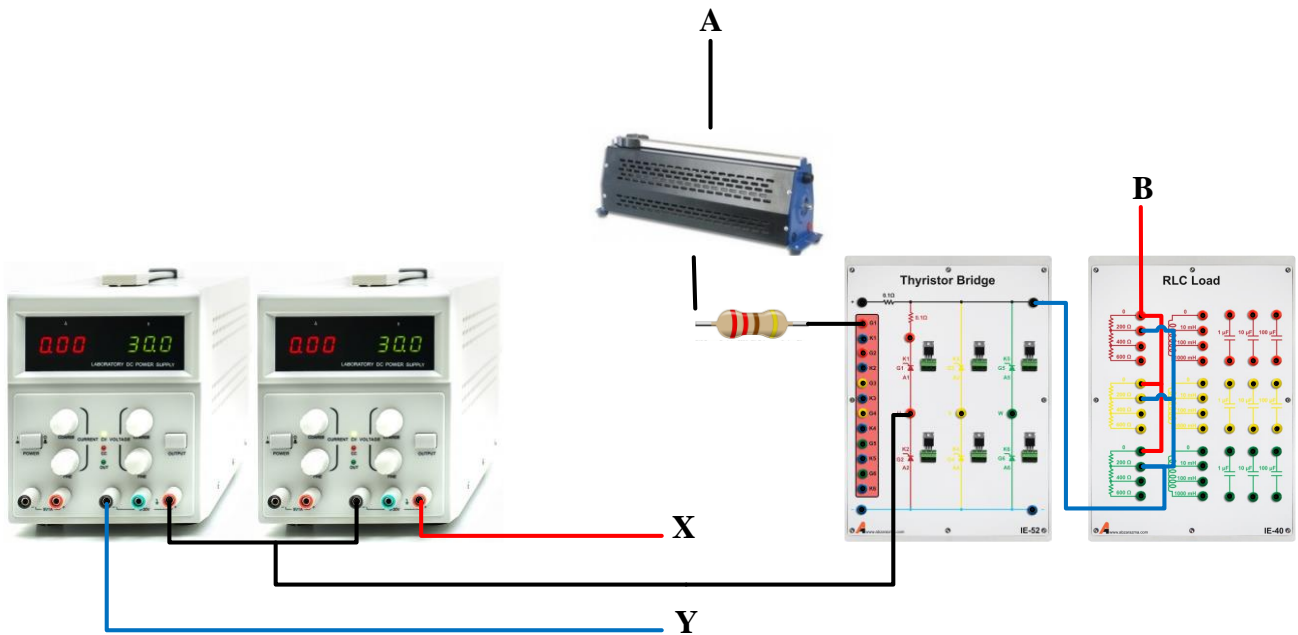
با توجه به آزمایش رابطه حداقل مقدار ولتاژ اعمال شده به گیت را به منظور روشن شدن تریستور برحسب مقاومت سری با گیت بدست آورید.

۱-۲-۴ مشاهده چهار ناحیه عملکرد تریاک

برای بررسی نواحی عملکردی تریاک، مدار شکل ۱-۱۳ ارائه شده است. تریاک مورد استفاده مدل BT138 می‌باشد. این قطعه را جایگزین BT 151 کنید و سپس اقدام به سیم‌بندی مدار نمایید. در شکل ۱-۱۴ نحوه اتصال ماژول‌های مورد نیاز نشان داده شده است.



شکل ۱-۱۳ مدار جهت تعیین نواحی عملکرد تریاک



شکل ۱-۱۴ ساختار پیشنهادی جهت تعیین نواحی ۴ گانه

با فرض $V_{in,dc} = 15V$ ، هر کدام از نقاط A و B را می‌توان به نقاط X و Y که تغذیه مدار هستند، وصل کرد. یعنی در واقع این مدار باید به چهار صورت مختلف بسته شود. برای هر یک از این چهار وضعیت، مطابق دستور زیر عمل کنید.

الف) ابتدا P را روی حداکثر تنظیم کنید. سپس تغذیه را وصل کنید و P را به تدریج کاهش دهید تا تریاک روشن شود. در این حالت جریان گیت را (که همان IGT است) و ولتاژ گیت-آند ۱ و ولتاژ آند ۱-آند ۲ را در جدول ۱-۱ یادداشت کنید.

جدول ۱-۱ نتایج حاصل از اندازه‌گیری پارامترها تریاک در نواحی ۴ گانه

ب) در مورد حساسیت ($\frac{dV}{dt}$) به این ترتیب عمل کنید که ابتدا خازن موازی شده با تریاک را برداشته و P را از مقداری که در بخش قبل داشته‌است، (مربوط به IGT) به تدریج افزایش دهید. همزمان با این افزایش، به‌طور مداوم تغذیه تریاک را به وسیله کلید S قطع و وصل کنید. این کار را تا جایی ادامه دهید که دیگر تریاک روشن نشود. هرچه انحراف P از مقدار اولیه بیشتر باشد، به معنی حساسیت بیشتر به $\frac{dV}{dt}$ است. این مراحل را با گذاشتن خازن تکرار کنید. در هر بخش حساسیت را با عبارات "زیاد"، "متوسط" و "کم" مشخص کنید.

جدول ۱-۲ بررسی حساسیت به تغییرات ولتاژ ترایاک در نواحی چندگانه

	بدون خازن	
	با خازن	
	بدون خازن	
	با خازن	
	بدون خازن	
	با خازن	
	بدون خازن	
	با خازن	

پس از انجام آزمایش به سوالات زیر پاسخ دهید:

۱- با توجه به نتایج، بهترین ناحیه عملکرد ترایاک کدام است؟

۲- اگر از ترایاک در جایی استفاده شود که در آن جریان‌های مثبت و منفی عبوری از ترایاک به یک اندازه اهمیت داشته باشد، (مثل برشگرهای AC)، کدام نواحی برای کار ترایاک مناسب‌تر می‌باشند؟ به عبارت دیگر، رفتار ترایاک در کدام دو ناحیه مشابه است؟

۳- با توجه به برگه مشخصات ترایاک مورد آزمایش، حداکثر مقدار منابع ولتاژ ورودی (V_1 و V_2) را بیابید.

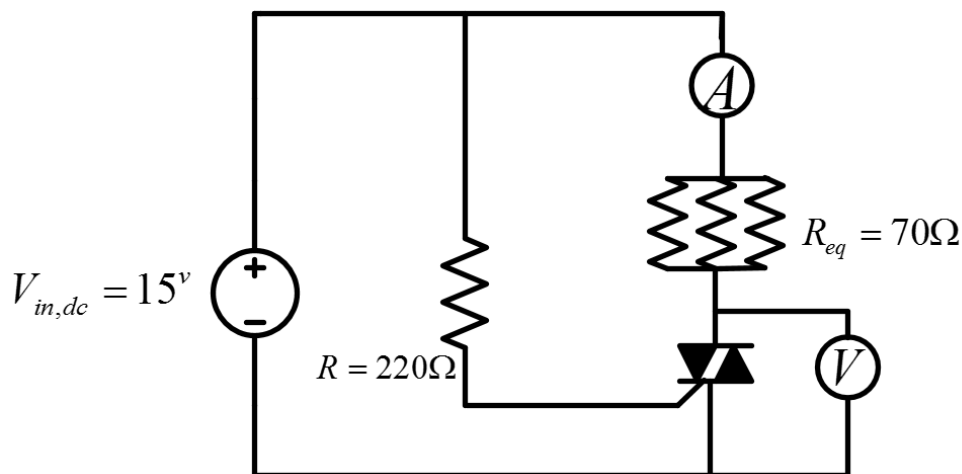
۴- مقدار حداقل مقاومت R_{eq} را بیابید.

۵- با توجه به برگه مشخصات ترایاک، مقدار حداقل مقاومت R که می‌توان سری با گیت قرار داد، را بیابید.

۱-۲-۵ اندازه‌گیری افت ولتاژ دو سر ترایاک

ترایاک اگرچه نوعی کلید نیم‌هادی است اما همانطور که می‌دانید کلید ایده آل محسوب نمی‌شود و در زمان روشن بودن افت ولتاژی دو سر ترایاک وجود خواهد داشت که منجر به ایجاد تلفات در ترایاک خواهد شد.

برای بررسی افت ولتاژ ترایاک در زمان روشن بودن و مقایسه آن با مقدار داده شده در برگه راهنمای قطعه، مدار شکل ۱-۱۵ ارائه شده است. پس از انجام آزمایش نسبت به تکمیل جدول ۱-۳ اقدام نماییم.



شکل ۱-۱۵ مدار جهت تعیین ولتاژ ترایاک

جدول ۱-۳ افت ولتاژ ترایاک

۱-۳ سوالات آزمایش

کدام یک از پارامترهای تریستور، نقش مهم‌تری در تلفات حرارتی آن دارد؟

ترایاک را از لحاظ فرکانس کاری و جریان نامی با تریستور مقایسه کنید؟

۲ مبدل‌های AC به DC تکفاز دیودی

۱-۲ مقدمه

در بسیاری از فرآیندهای صنعتی مانند شارژ باتری، تنظیم دور موتورهای DC، آبرکاری فلزات و ... احتیاج به توان الکتریکی DC وجود دارد. معمولاً توان الکتریکی در دسترس از نوع تک فاز و سه فاز AC می‌باشد. جهت تبدیل توان AC به DC از یکسوسازها استفاده می‌شود.

مدارهای یکسوکننده به دو دسته کلی نیم‌موج و تمام موج تقسیم می‌شود. در یکسوکننده‌های نیم موج جریان در هریک از خطوط تغذیه AC فقط در یک جهت است در حالی که در یکسوکننده‌های تمام موج جریان در تمامی خطوط تغذیه AC متناوب است.

در دسته‌بندی دیگری از یکسوکننده‌ها آنها را می‌توان به یکسوکننده‌های غیر قابل کنترل، نیمه کنترل شونده و تمام کنترل شونده تقسیم کرد. در این آزمایش یکسوکننده‌های غیر قابل کنترل را بررسی می‌کنیم. در مدارهای یکسوکننده کنترل نشده فقط از دیود استفاده شده و دامنه ولتاژ خروجی ثابت و به اندازه دامنه ولتاژ ورودی می‌باشد.

ولتاژ خروجی یکسوکننده‌ها دارای دو مولفه dc و ac است. رابطه متوسط ولتاژ خروجی یکسوکننده تک فاز نیم موج و تمام موج به ترتیب در روابط (۲-۱) و (۲-۲) بیان شده است که همان مولفه dc ولتاژ خروجی محسوب می‌شوند:

$$V_{dc} = \frac{\sqrt{2}}{\pi} V_{line(rms)} \quad (2-1)$$

$$V_{dc} = \frac{2\sqrt{2}}{\pi} V_{line(rms)} \quad (2-2)$$

مقدار موثر مولفه ac ولتاژ خروجی از رابطه زیر بدست می‌آید.

$$V_{ac} = \sqrt{V_{rms}^2 - V_{dc}^2} \quad (2-3)$$

در مورد یکسوکننده‌ها دو متغیر ضریب شکل و ضریب ریپل نیز دارای اهمیت است که به نوعی کیفیت ولتاژ یکسوشده را بیان می‌کند. ضریب شکل بیانگر شکل ولتاژ یکسوشده خروجی است و از حاصل تقسیم مقدار موثر ولتاژ بر متوسط ولتاژ بدست خواهد آمد. ضریب شکل را با FF که از کلمه Form Factor گرفته شده است، نمایش می‌دهند. رابطه ضریب شکل به صورت زیر است.

$$FF = \frac{V_{rms}}{V_{dc}} \quad (2-4)$$

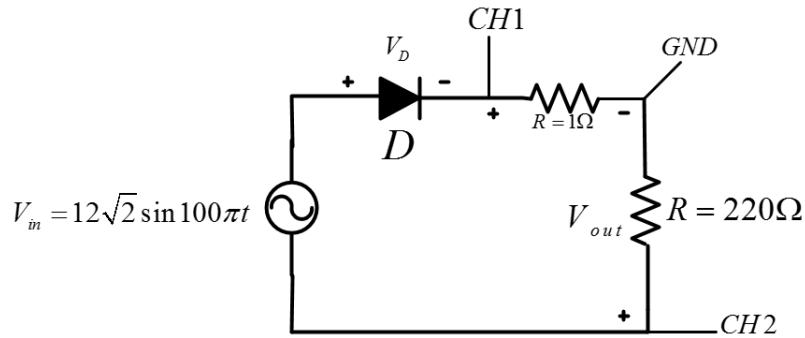
دیگر مشخصه یکسوکننده‌ها، ضریب ریپل است که با RF نشان داده می‌شود. ضریب ریپل به نوعی مقدار ریپل ولتاژ یکسوشده را نشان می‌دهد.

$$RF = \frac{V_{ac}}{V_{dc}} \quad (2-4)$$

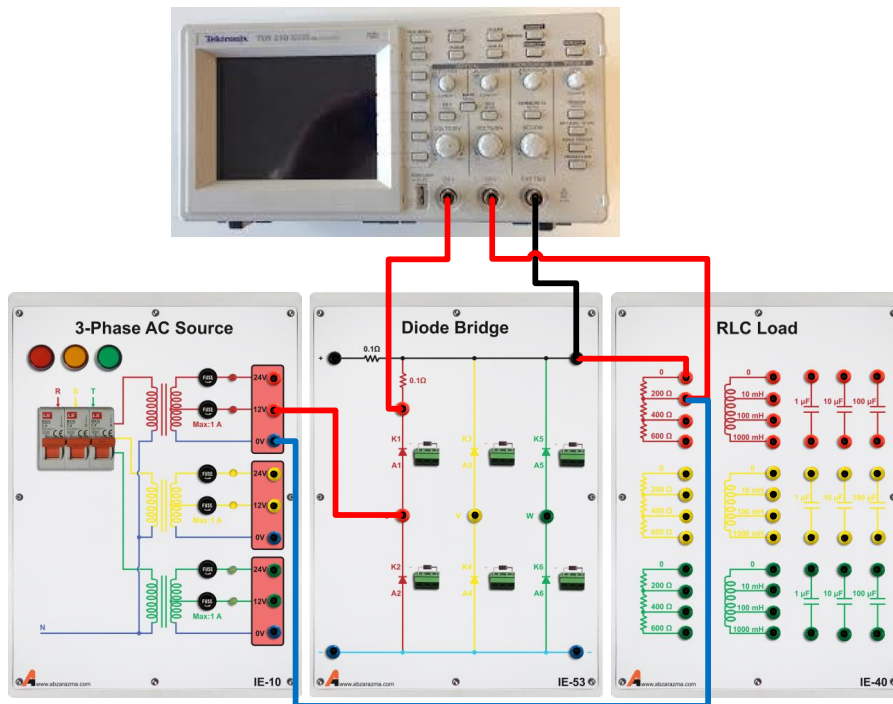
۲-۲ آزمایش و تحلیل

۲-۲-۱ یکسوکننده تک فاز نیم موج با بار اهمی

مدار شکل ۲-۱ را به کمک ماژول IE-53 پیاده‌سازی کنید. مقاومت بار را ۲۲۰ اهم و مقدار موثر منبع ولتاژ ورودی را ۱۲ ولت انتخاب کنید. نحوه اتصال مدار آزمایش به کمک ماژول‌های مورد نظر در شکل ۲-۲ نشان داده شده است.



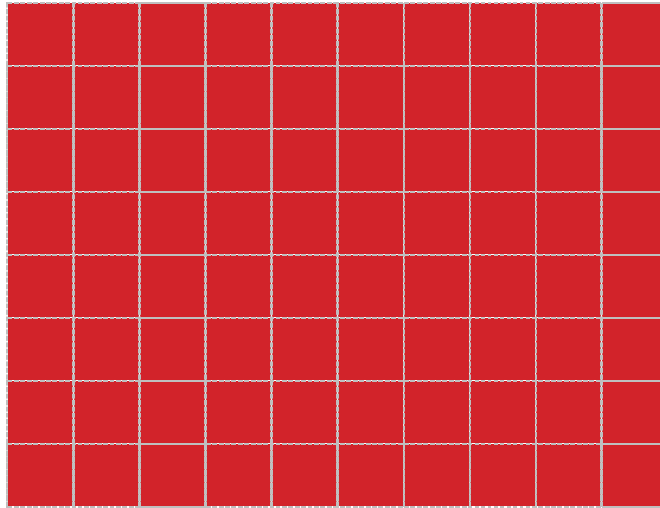
شکل ۲-۱ یکسوکننده تک فاز نیم موج



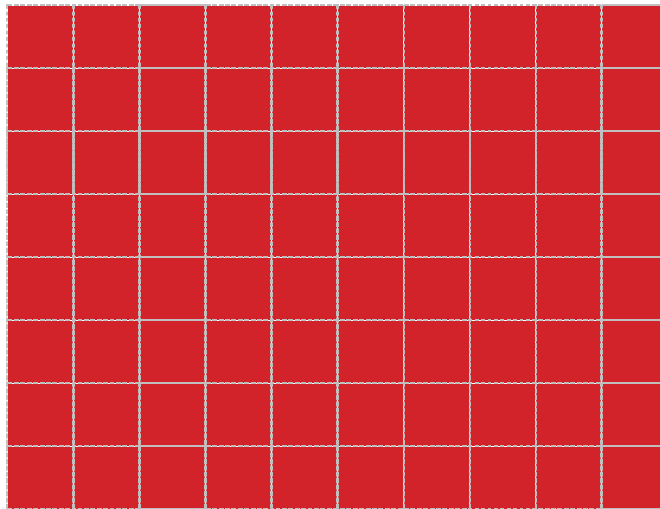
شکل ۲-۲ ساختار پیشنهادی جهت انجام آزمایش یکسوکننده نیم موج

پس از راه‌اندازی نسبت به پاسخگویی به موارد خواسته شده در این آزمایش اقدام نمایید.

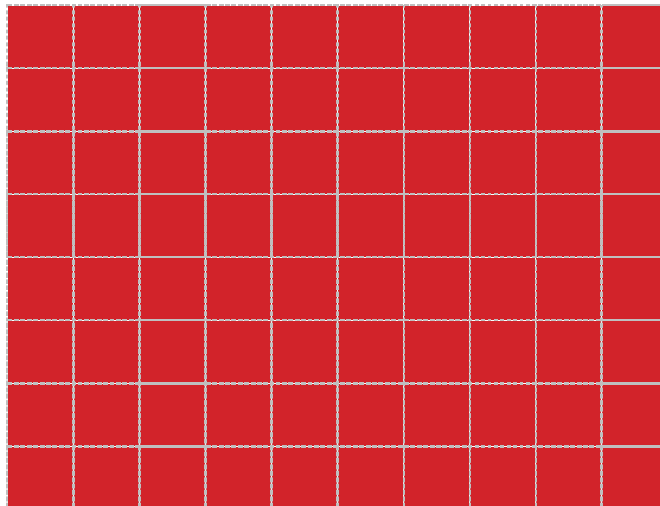
- ۱- شکل موج ولتاژ ورودی و خروجی را مشاهده کنید سپس در شکل ۲-۳ رسم کرده و آنها را با هم مقایسه نمایید.
- ۲- شکل موج ولتاژ و جریان مدار را به طور همزمان مشاهده کنید. سپس در شکل ۲-۴ رسم کرده و به تحلیل آن بپردازید.
- ۳- شکل موج ولتاژ و جریان دیود را مشاهده و در شکل ۲-۵ رسم کنید. با توجه به شکل ولتاژ دو سر دیود PIV را تعیین نمایید.
- ۴- موارد خواسته شده در جدول ۲-۱ را تکمیل نمایید.



شکل ۲-۳ موج ولتاژ ورودی و خروجی



شکل ۲-۴ شکل موج ولتاژ و جریان مدار



شکل ۲-۵ شکل موج ولتاژ و جریان دیود

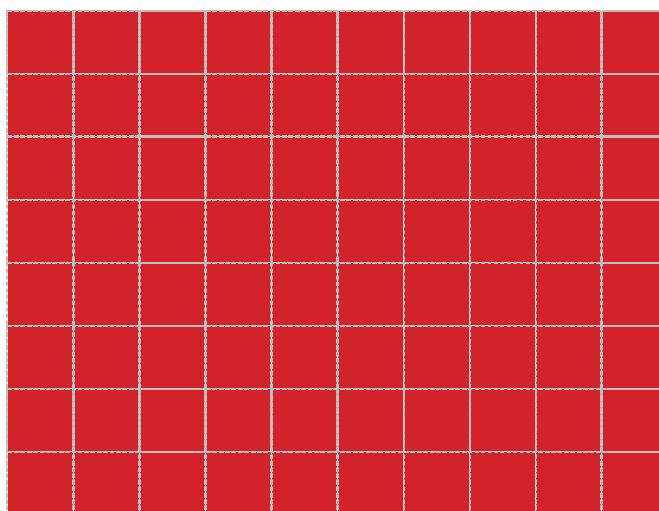
جدول ۲-۱ نتایج پیاده‌سازی آزمایش یکسوکننده نیم موج دیودی با بار مقاومتی

۲-۲-۲ یکسوکننده تکفاز نیم موج بار اهمی-سلفی

مدار شکل ۲-۱ را با بار اهمی-سلفی پیاده‌سازی نمایید. مقاومت بار ۲۲۰ اهم، سلف ۱۰۰ میلی هانری و منبع ورودی را ۱۲ ولت انتخاب کنید.

پس از راه‌اندازی مدار نسبت به پاسخ‌گویی به موارد خواسته شده اقدام نمایید.

۱- شکل موج ولتاژ خروجی را در شکل ۲-۶ رسم کنید.



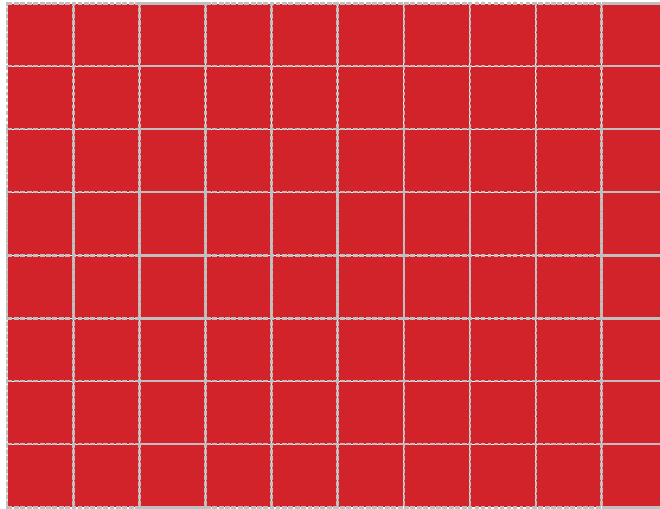
شکل ۲-۶ شکل موج ولتاژ خروجی

۲- زاویه‌ی تاخیر خاموشی (β) را بدست آورید و با تئوری مقایسه کنید.

۳- جدول زیر را تکمیل نمائید.

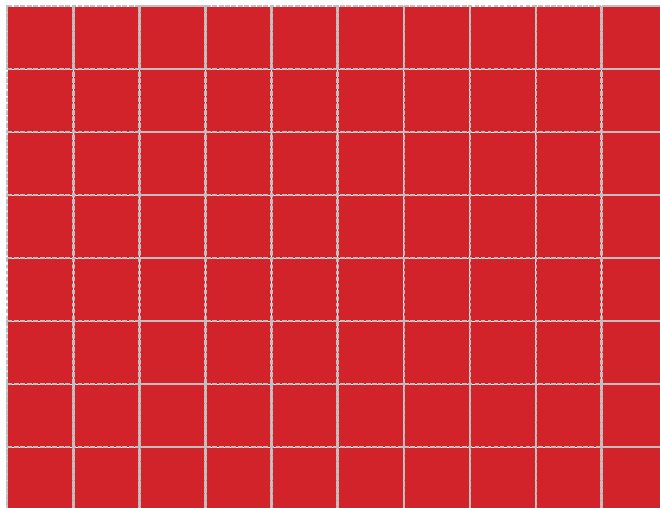
جدول ۲-۲ نتایج پیاده‌سازی آزمایش کنترل حلقه باز فرآیند تونل هوای گرم

۴- شکل موج ولتاژ و جریان دیود را مشاهده و رسم کنید.



شکل ۲-۷ شکل موج ولتاژ و جریان دیود

۵- مقدار سلف را تغییر دهید و اثر آنرا بر شکل موج های ولتاژ و جریان بار مشاهده کنید.

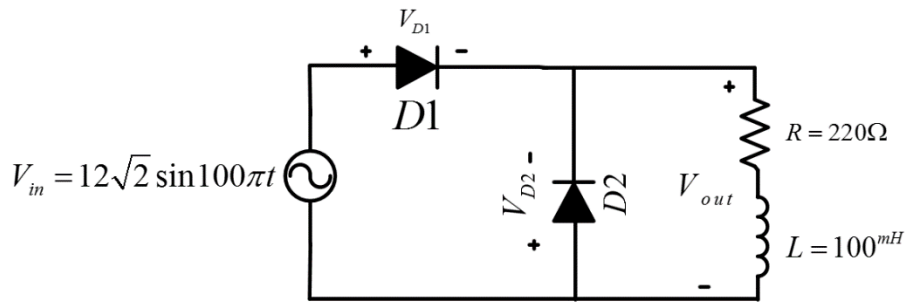


شکل ۲-۸ شکل موج ولتاژ و جریان بار در اثر تغییر مقدار سلف

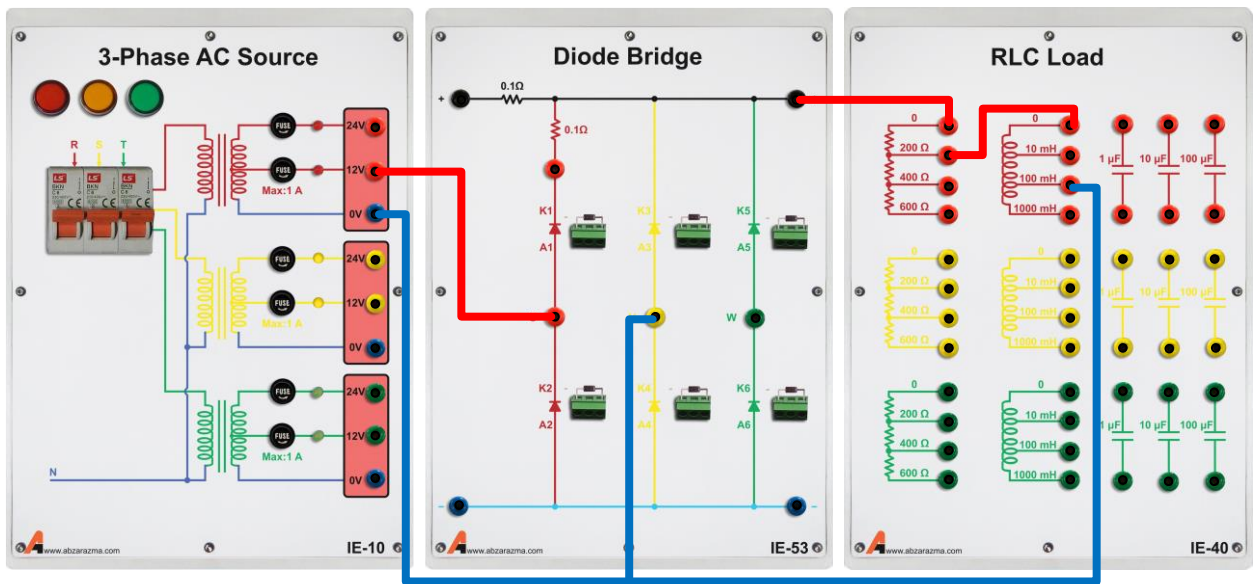
۲-۲-۳ یکسوکننده تک فاز بار نیم موج اهمی - سلفی با دیود هرزگرد

وجود خاصیت سلفی در بار خروجی منجر به کاهش مقدار متوسط ولتاژ یکسوسوده خواهد شد. در یکسوکننده‌ها مولفه dc پارامتر بسیار مهمی محسوب می شود. بکارگیری دیود هرزگرد مطابق شکل ۲-۹، منجر می شود دیود D1 تنها در نیم سیکل مثبت ولتاژ ورودی روشن باشد و پس از آن خاموش شود. با توجه به اینکه جریان سلف نمی تواند تغییر ناگهانی داشته باشد، لذا حفظ پیوستگی جریان سلف به کمک دیود D2 برقرار خواهد شد و ولتاژ بار برابر صفر خواهد شد.

برای راهنمایی جهت پیاده سازی مدار آزمایش شکل ۲-۱۰ ارائه شده است. مقادیر المان های مدار را مطابق شکل ۲-۹ در نظر بگیرید و پس از راه اندازی مدار به موارد خواسته شده پاسخ دهید.



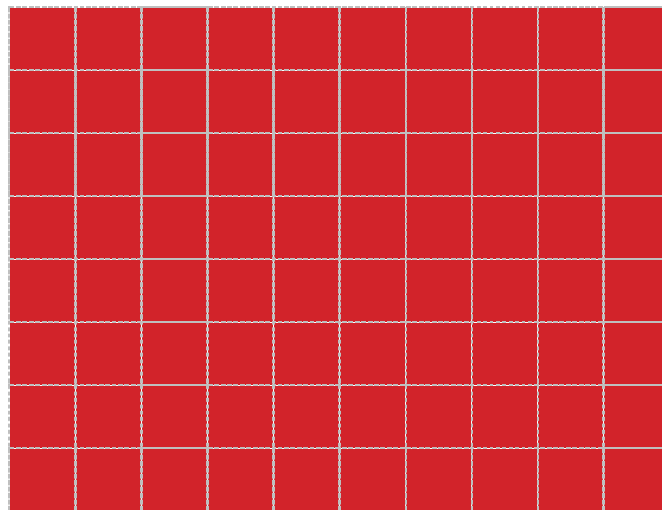
شکل ۹-۲ یکسوکندنه نیم موج تکفاز با دیود هرزگرد



شکل ۱۰-۲ ساختار پیشنهادی جهت پیاده‌سازی مدار آزمایش یکسوکندنه تکفاز با دیود هرزگرد

۱- با اتصال دیود هرز گرد ولتاژ ورودی و خروجی را مشاهده کنید. در این حالت زاویه β چه تغییری کرده است؟

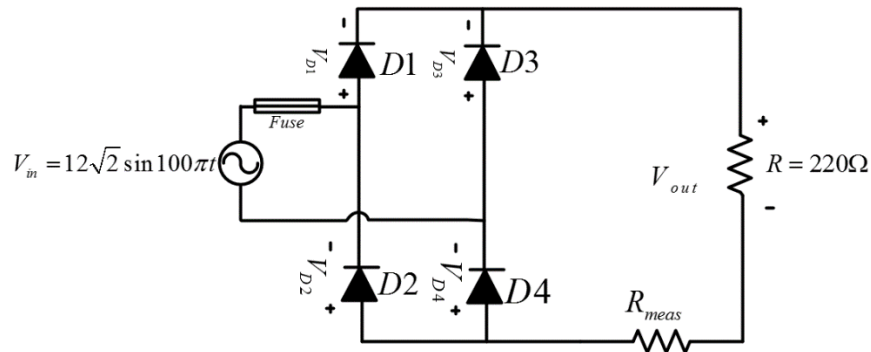
۲- شکل موج جریان بار، دیود و دیود هرزگرد را مشاهده و در شکل ۱۱-۲ رسم کنید. اثر تغییر مقدار سلف را بررسی کنید؟



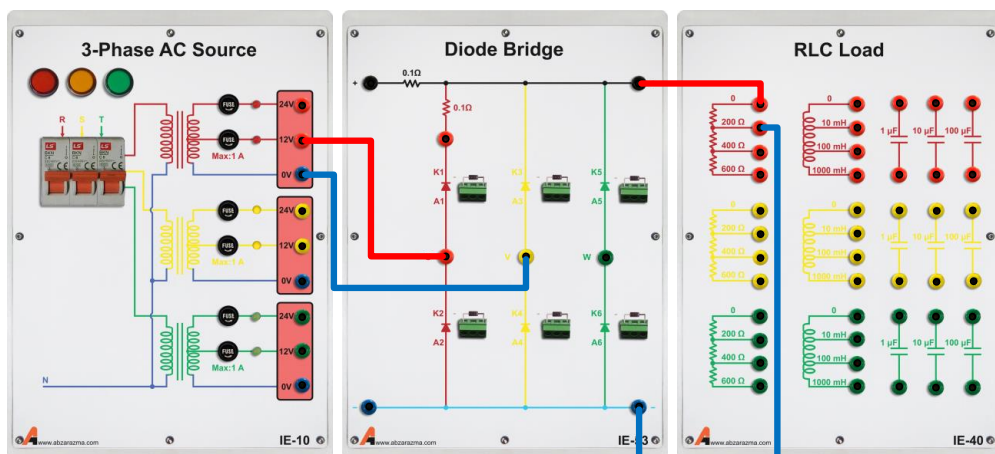
شکل ۱۱-۲ شکل موج جریان بار، دیود و دیود هرزگرد

۲-۲-۴ پل یکسوکننده تک فاز با بار مقاومتی، مقاومتی-سلفی و موتور DC

یک سو ساز نیم موج به دلیل مقدار متوسط ولتاژ پایین از اهمیت چندانی برخوردار نیست. در مقابل به کمک یک سوکننده‌های تمام موج امکان دستیابی به ولتاژ متوسط بیشتری وجود دارد. برای بررسی یک سوکننده دیودی تمام موج مدار شکل ۲-۱۲ ارائه گردیده است. مقدار مقاومت بار را ۲۲۰ اهم انتخاب کنید و مقدار موثر ولتاژ ورودی برابر ۱۲ ولت باشد. ساختار پیشنهادی برای پیاده‌سازی مدار آزمایش در شکل ۲-۱۳ نشان داده شده است.



شکل ۲-۱۲ یکسوکننده تک فاز تمام موج



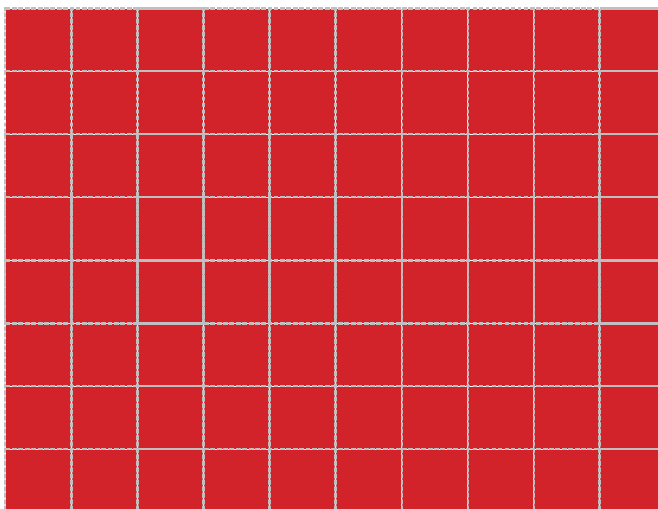
شکل ۲-۱۳ یکسوکننده تک فاز تمام موج

پس از راه‌اندازی مدار نسبت به پاسخ‌گویی به موارد زیر اقدام نمایید.

۱- جدول زیر را تکمیل نمایید

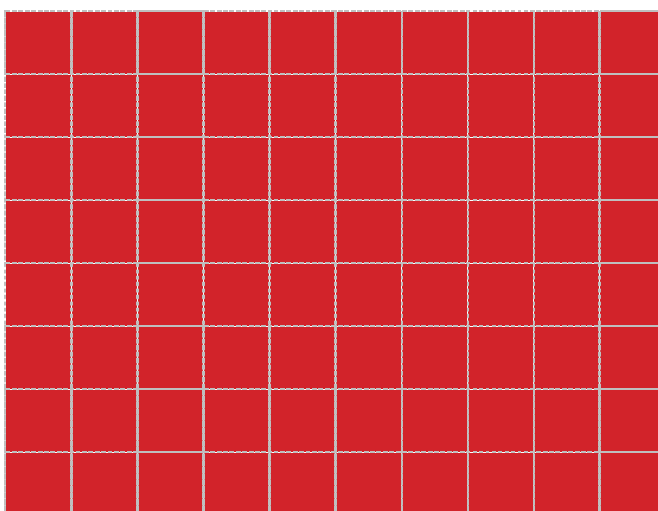
جدول ۲-۳ نتایج آزمایش یکسوکننده تمام موج تک‌فاز

۲- شکل موج ولتاژ و جریان خروجی را به طور همزمان مشاهده و در شکل ۲-۱۴ رسم نمایید.



شکل ۲-۱۴ شکل موج ولتاژ و جریان خروجی

۳- شکل موج ولتاژ دیود D1 را مشاهده و در شکل ۲-۱۵ را رسم نمایید .

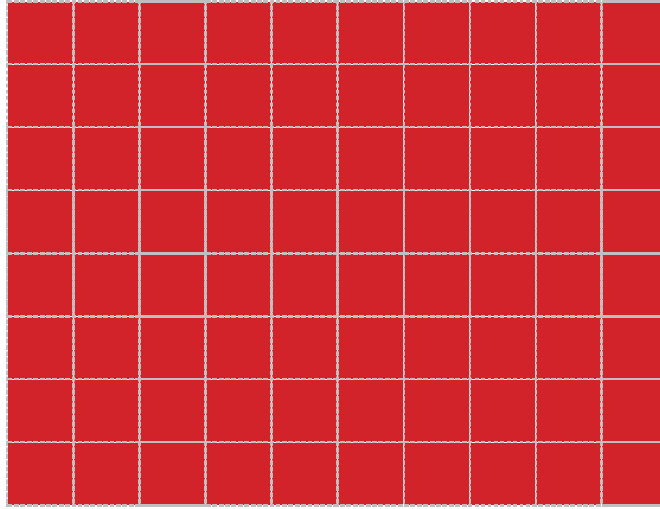


شکل ۲-۱۵ شکل موج ولتاژ دیود D1

۴- سلف ۱۰۰ میلی هانری با بار سری کنید و مشابه حالت قبل جدول زیر را تکمیل کنید

جدول ۲-۴ نتایج آزمایش یکسوکننده تمام موج تکفاز با بار سلفی-مقاومتی

۵- شکل موج ولتاژ و جریان خروجی را به طور همزمان مشاهده و در شکل ۲-۱۴ رسم نمایید.

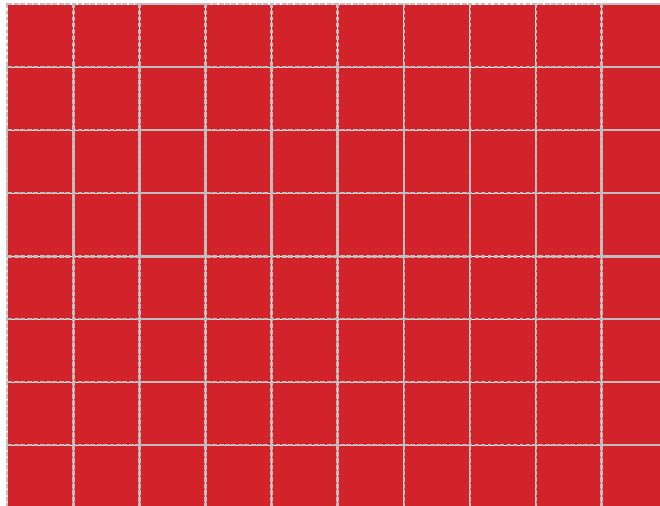


شکل ۲-۱۴ شکل موج ولتاژ و جریان خروجی در بار سلفی-مقاومتی

۶- مقدار موثر ولتاژ ورودی را به ۲۴ ولت تغییر دهید و بار خروجی را بار موتوری (RLE) قرار دهید. برای این منظور از ماژول موتور Universal استفاده کنید. سپس جدول زیر را تکمیل نمایید

جدول ۲-۵ نتایج آزمایش یکسوکننده تمام موج تکفاز با بار موتوری

شکل موج ولتاژ خروجی را در شکل ۲-۱۷ رسم کنید.



شکل ۲-۱۷ شکل موج ولتاژ خروجی در بار موتوری

۳ مبدل‌های AC به DC تک فاز تریستوری

۳-۱ مقدمه

یکسوکننده‌ها به سه دسته غیر قابل کنترل، نیمه کنترل شونده و تمام کنترل شونده تقسیم می‌شوند. در این آزمایش یکسوکننده‌های نیمه و تمام کنترل شده بررسی می‌شود. در این نوع یکسوکننده‌ها به جای دیود از تریستور استفاده می‌شود و ولتاژ خروجی DC تابعی از دامنه ولتاژ AC ورودی و زاویه آتش تریستورها می‌باشد. از لحاظ جریان کشیده شده از منبع ورودی به دو دسته نیم موج و تمام موج تقسیم می‌شوند. در نوع نیم موج جریان تنها در یک جهت از هر خط تغذیه کشیده می‌شود و در نوع تمام موج در هر دو جهت جریان از منبع به سمت مدار جاری می‌شود. روابط ولتاژ خروجی یکسو ساز تکفاز نیم موج و تمام موج در روابط (۴-۱) و (۴-۲) به ترتیب بیان شده است.

$$V_{dc} = \frac{\sqrt{2}}{2\pi} V_{line(rms)} (1 + \cos \alpha) \quad (4-1)$$

$$V_{dc} = \frac{2\sqrt{2}}{\pi} V_{line(rms)} \cos \alpha \quad (4-2)$$

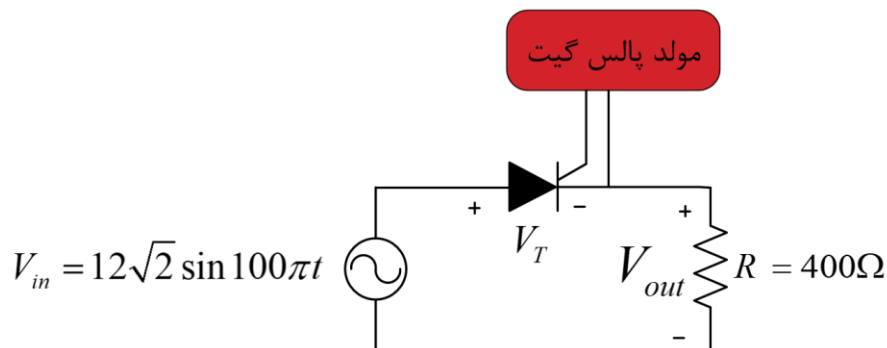
هر مدار الکترونیک صنعتی می‌تواند در وضعیت کاری پیوسته یا ناپیوسته عمل کند. هرگاه جریان سلف در مدار مبدل هیچگاه صفر نشود مبدل در وضعیت هدایت پیوسته عمل می‌کند و هرگاه در کسری از دوره تناوب کاری جریان سلف صفر شود مبدل در وضعیت کاری ناپیوسته عمل می‌کند. معمولاً روابط توصیف کننده معادلات هر مبدل بسته به وضعیت کاری آن تغییر می‌کند

۳-۲ آزمایش و تحلیل

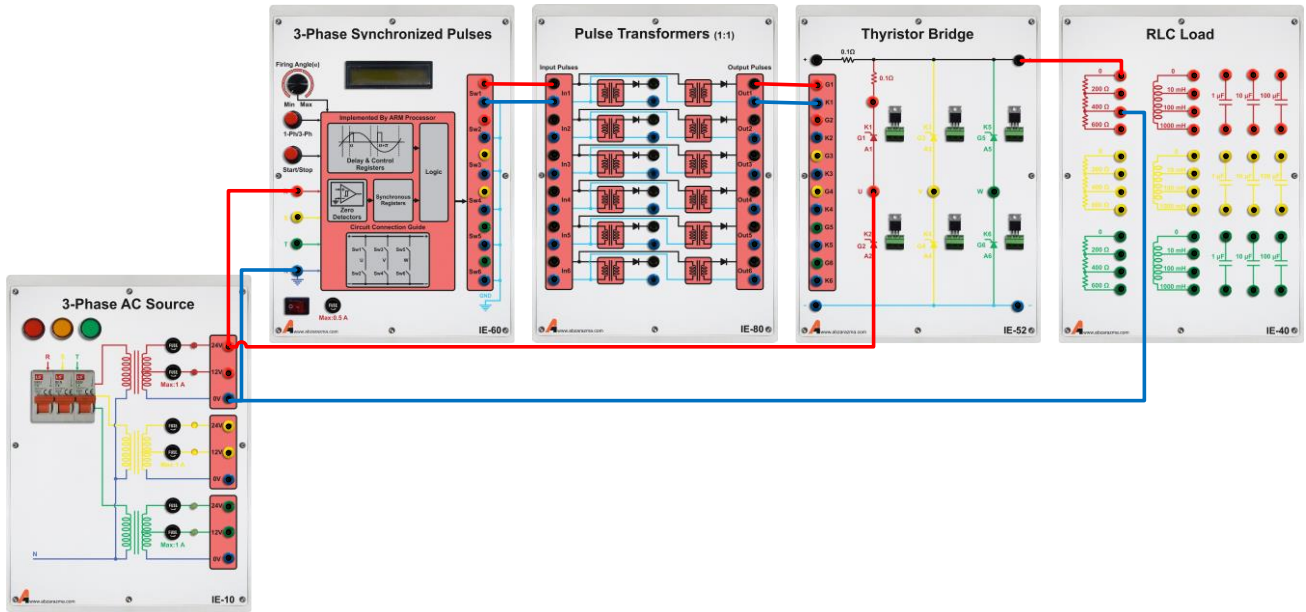
در این آزمایش با نحوه کارکرد یکسو سازهای تکفاز نیمه و تمام کنترل شونده آشنا خواهید شد. ابتدا یکسوکننده نیم موج مورد بررسی قرار می‌گیرد. پس از آن به بررسی یکسوکننده تمام موج نیم کنترل شونده و تمام کنترل شونده پرداخته خواهد شد.

۳-۲-۱ یکسوکننده تک فاز نیم موج تمام کنترل شونده

مدار یکسو ساز تکفاز نیم موج تریستوری در شکل ۳-۱ نشان داده شده است. بار خروجی را ۴۰۰ اهم انتخاب کنید و موثر ولتاژ ورودی ۱۲ ولت باشد. مطابق شکل ۳-۲ مدار آزمایش را سیم‌بندی کنید. جهت اعمال پالس گیت از ماژول 3-phase Synchronized pulses استفاده نمایید. فرمان گیت پس از ایزوله شدن به تریستور متصل شود. برای ایزوله نمودن می‌توانید از ترانس پالس و یا اپتوکوپلر استفاده نمایید.



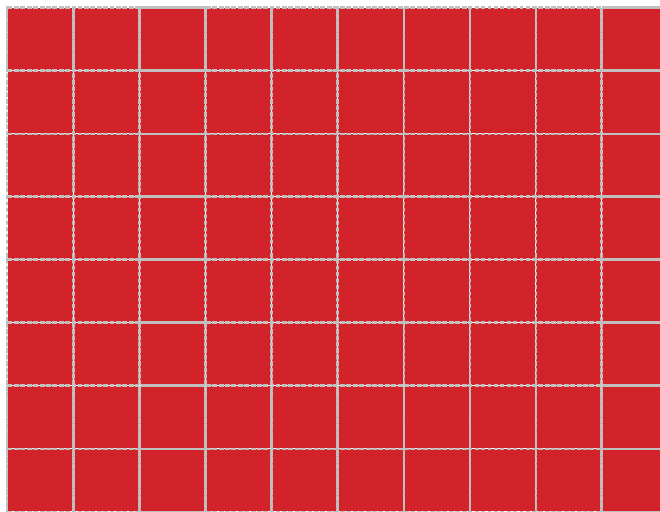
شکل ۳-۱ یکسوکننده تک فاز نیم موج تمام کنترل شونده



شکل ۲-۳ نحوه سیم‌بندی مدار آزمایش یکسوکننده تک‌فاز نیم موج تریستوری

پس از راه‌اندازی مدار آزمایش، نسبت به پاسخ‌گویی به موارد زیر اقدام نمایید.

- ۱- زاویه آتش را بر روی ۱۰۰ درجه تنظیم نمایید و شکل موج ولتاژ خروجی و تریستور را به طور همزمان مشاهده و در شکل ۳-۳ رسم نمایید. نحوه اتصال اسیلوسکوپ برای مشاهده این دو شکل موج در شکل ۱-۸ نشان داده شده است.



شکل ۳-۳ شکل موج ولتاژ خروجی و تریستور

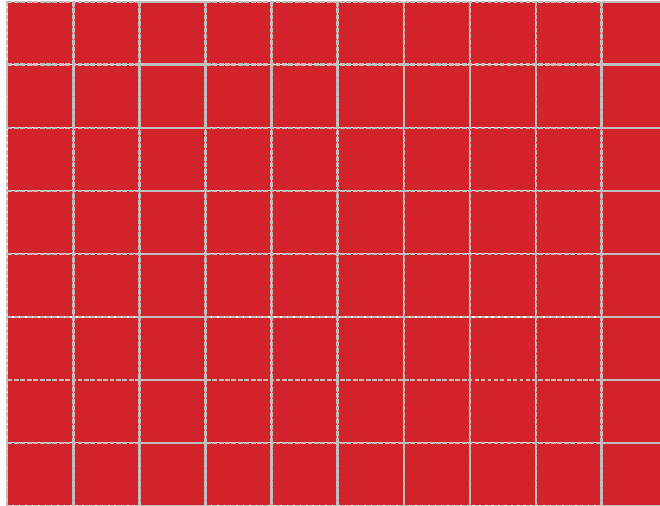
۲- جدول زیر را به ازای زوایای آتش متفاوت تکمیل نمایید

جدول ۳-۱ نتایج آزمایش یکسوساز نیم موج تریستوری

						تئوری	
						عملی	

۳- در این مرحله سلف ۱۰۰ میلی هانری با بار ۲۰۰ اهم سری گردد و جایگزین مقاومت ۴۰۰ اهم خروجی شود. در این شرایط حداکثر زاویه آتش تریستور را برای عملکرد یکسوکنده در حالت هدایت پیوسته بدست آورید؟

۴- با تنظیم زاویه آتش بدست آمده از قسمت قبل، شکل موج ولتاژ خروجی و جریان تریستور را به طور همزمان در شکل ۳-۴ رسم نمایید.

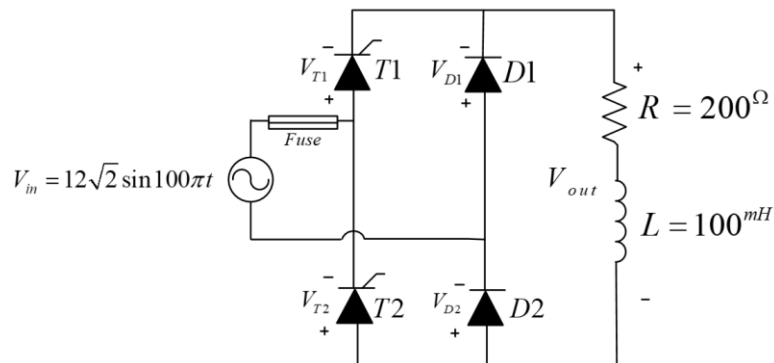


شکل ۳-۴ شکل موج ولتاژ خروجی و جریان تریستور

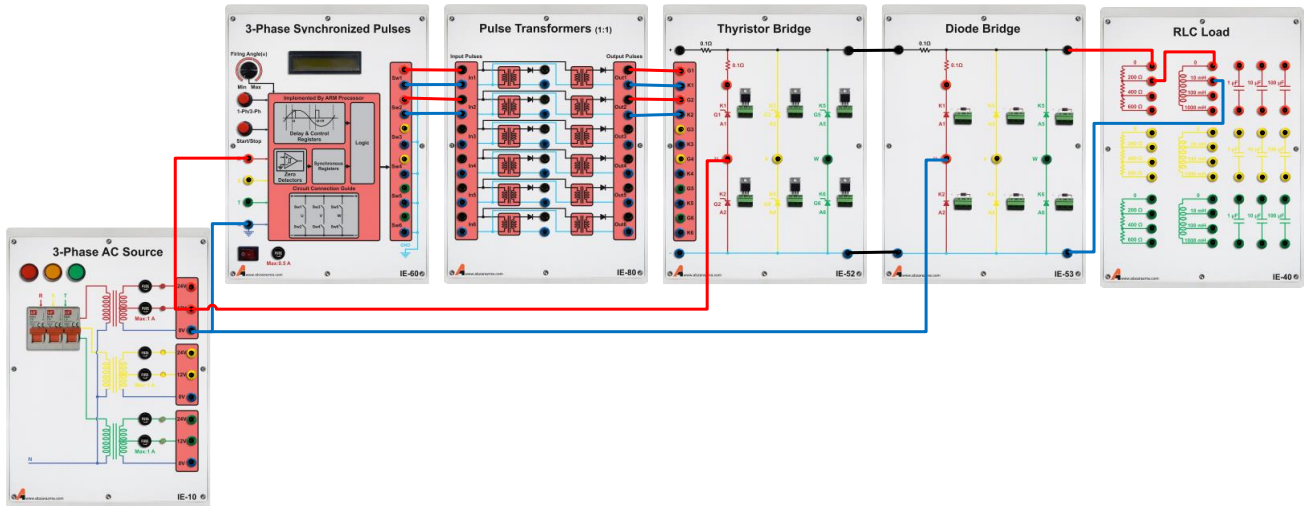
۵- مقدار ریپل ولتاژ خروجی را در این حالت بدست آورید؟

۳-۲-۲ یکسوساز تکفاز نیمه کنترل شونده تمام موج

مدار یکسوساز تکفاز تمام موج در شکل ۳-۵ نشان داده شده است. بار خروجی از اتصال سری مقاومت ۲۰۰ اهم و سلف ۱۰۰ میلی هانری تشکیل شده است.



شکل ۳-۵ یکسوکنده تک فاز نیمه کنترل شونده تمام موج



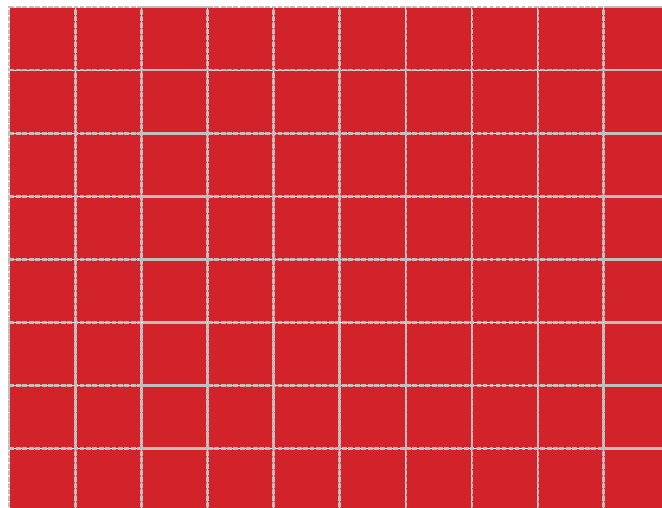
شکل ۳-۶ نحوه اتصال ماژول‌های مورد نیاز برای انجام آزمایش

فرمان تریستورهای یک ساق با 180° درجه اختلاف فاز نسبت به یکدیگر داده می‌شود. برای درک بهتر از نحوه اعمال فرمان آتش به تریستورها، می‌توانید شکل موج ولتاژ منبع ورودی را به طور همزمان با پالس‌های خروجی ماژول 3-phase synchronized pulses مشاهده کنید و با تغییر زاویه آتش، جابه‌جایی فاز پالس فرمان را ملاحظه کنید.

برای این کار زمین اسیلوسکوپ را به نول و یا زمین مشترک پال‌های خروجی متصل کنید و با کانال یک ولتاژ منبع ورودی و با کانال دو پالس فرمان را ملاحظه کنید.

پس از راه‌اندازی مدار آزمایش، نسبت به پاسخ‌گویی به موارد زیر اقدام نمایید.

۱- زاویه آتش را بر روی 45° درجه تنظیم نمایید و شکل موج ولتاژ خروجی و دیود D1 را به طور همزمان مشاهده و در شکل ۳-۷ رسم نمایید.



شکل ۳-۷ شکل موج ولتاژ خروجی و دیود D1

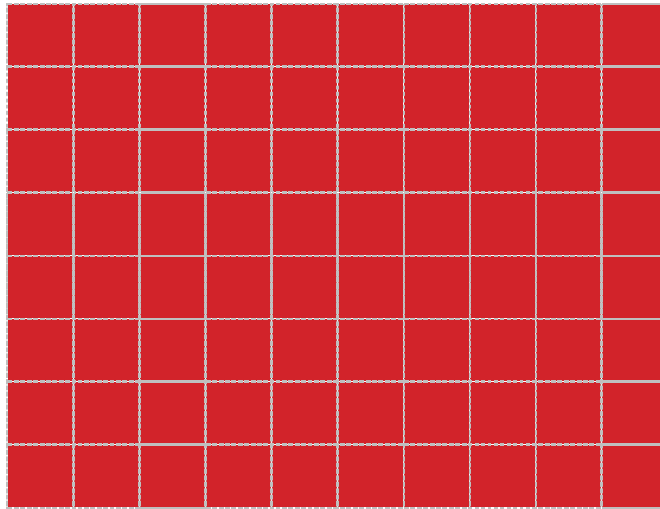
۲- جدول زیر را به ازای زوایای آتش متفاوت تکمیل نمایید

جدول ۳-۲ نتایج آزمایش یکسوساز تکفاز نیمه کنترل شونده

					تئوری
					عملی

۳- حداکثر زاویه آتش را برای آنکه جریان بار پیوسته باشد، بدست آورید و با تنظیم زاویه آتش بدست آمده، شکل موج ولتاژ خروجی را در شکل ۳-۸ رسم نمایید.

با تغییر زاویه آتش از مقدار بدست آمده عملکرد یکسوکننده را در حالت هدایت پیوسته و ناپیوسته مشاهده کنید.



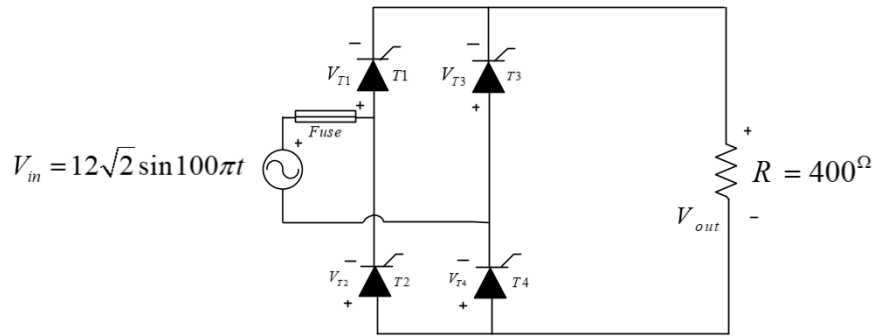
شکل ۳-۸ شکل موج ولتاژ خروجی

۵- مقدار ریپل ولتاژ خروجی را در این حالت بدست آورید؟

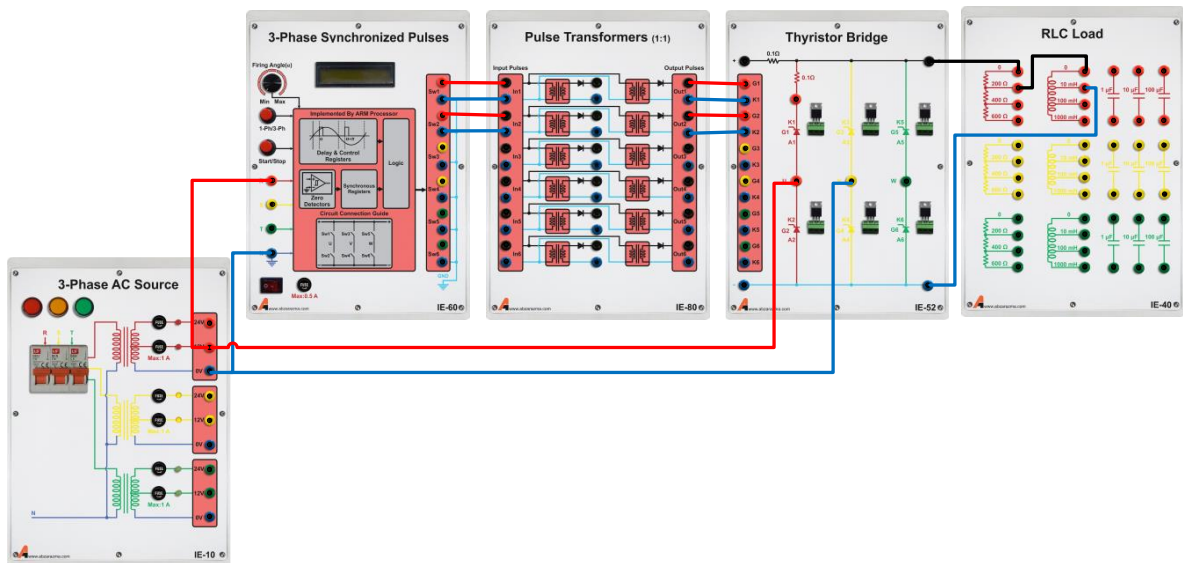
۶- از بار اهمی خالص استفاده کنید و شکل موج خروجی را در این شرایط با حالت قبلی مقایسه نمایید .

۳-۲-۳ پل یکسوساز تک فاز تمام کنترل شونده با بار مقاومتی

در آخرین مرحله از این آزمایش پل یکسو ساز تکفاز تریستوری مورد بررسی قرار خواهد گرفت. مدار این آزمایش مشابه بخش ۳-۲-۲ است با این تفاوت که تریستورهای T3 و T4 جایگزین دیودهای D1 و D2 خواهند شد. مدار این آزمایش در شکل ۳-۵ نشان داده شده است. از مقاومت ۴۰۰ اهمی به عنوان بار خروجی یکسوکننده استفاده می‌شود.



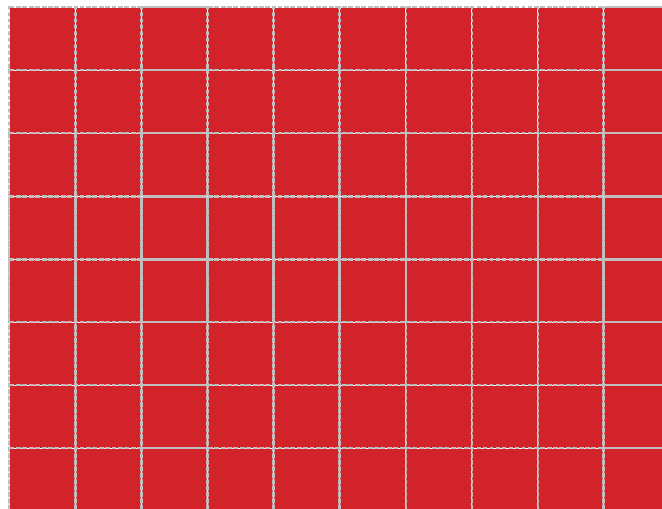
شکل ۳-۹ پل یکسوکننده تک فاز تمام کنترل شونده



شکل ۳-۱۰ نحوه سیم‌بندی مدار آزمایش یکسوکننده تکفاز تریستوری

پس از راه‌اندازی مدار آزمایش، نسبت به پاسخ‌گویی به موارد زیر اقدام نمایید.

- ۱- زاویه آتش را بر روی ۱۲۰ درجه تنظیم نمایید و شکل موج ولتاژ خروجی و تریستور \$T_4\$ را به طور همزمان مشاهده و در شکل ۳-۱۱ رسم نمایید.



شکل ۳-۱۱ شکل موج ولتاژ خروجی و تریستور T4

۲- جدول زیر را به ازای زوایای آتش متفاوت تکمیل نمایید

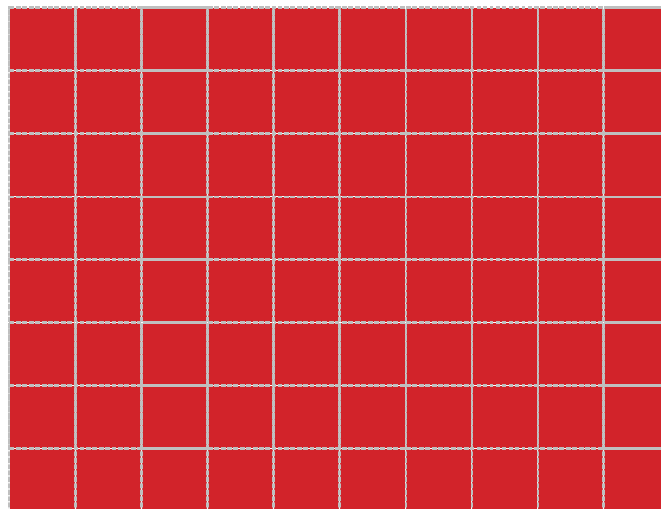
جدول ۳-۳ نتایج آزمایش یکسوساز تکفاز تریستوری

					تئوری	عملی

۳- در این مرحله سلف ۱۰۰ میلی هانری با بار ۴۰۰ اهم سری گردد. در این شرایط حداکثر زاویه آتش تریستور را برای عملکرد یکسوکننده در حالت هدایت پیوسته بدست آورید؟

با تغییر زاویه آتش از مقدار بدست آمده عملکرد یکسوکننده را در حالت هدایت پیوسته و ناپیوسته مشاهده کنید.

۴- با تنظیم زاویه آتش بدست آمده از قسمت قبل، شکل موج ولتاژ خروجی و جریان بار را به طور همزمان در شکل ۳-۱۲ رسم نمایید.



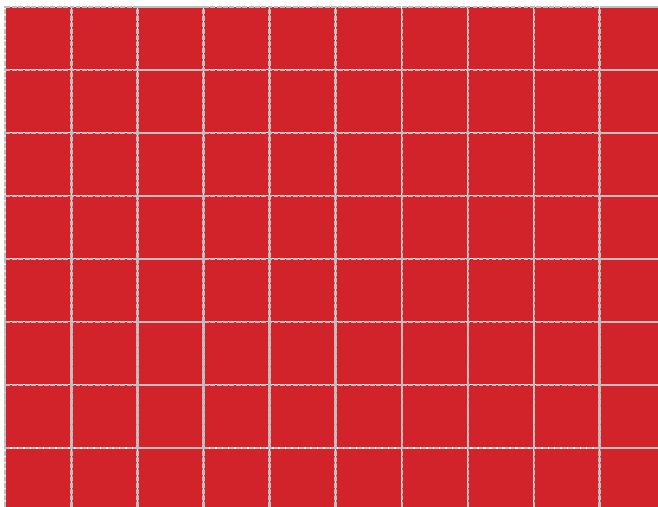
شکل ۳-۱۲ شکل موج ولتاژ خروجی و جریان بار

۵- مقدار ریپل ولتاژ خروجی را در این حالت بدست آورید؟

۶- موتور یونیورسال را به عنوان بار خروجی قرار دهید و ولتاژ منبع ورودی را به ۲۴ ولت موثر تغییر دهید. پس از راه اندازی اختلاف شکل موج ولتاژ خروجی را مشاهده و با حالت قبل مقایسه کنید؟

۷- با افزایش زاویه آتش، سرعت موتور و متوسط ولتاژ خروجی چه تغییری می کنند؟

۶- با قرار دادن مقاومت ۱ اهم در مسیر منبع ورودی، شکل موج جریان کشیده شده از منبع را در شکل ۳-۱۳ رسم نمایید



شکل ۳-۱۳ شکل موج جریان کشیده شده از منبع ورودی

۳-۳ سوالات آزمایش

۱- با توجه به نتایج به دست آمده یکسوکننده نیمه کنترل شونده و تمام کنترل شونده تکفاز را با هم مقایسه کنید.

۲- در آرایش نیمه کنترل شونده (شکل ۳-۵) کدام کلیدها نقش دیود هرزگرد را ایفا می‌کنند .

۳- برای اعمال پالس فرمان به تریستور باید از ایزولا سیون نوری و یا مغناطیسی استفاده شود. در مورد عدم استفاده از ایزولا سیون و پیامدهای آن در کلاس بحث کنید؟

۴ مبدل‌های AC به DC سه فاز دیودی

۴-۱ مقدمه

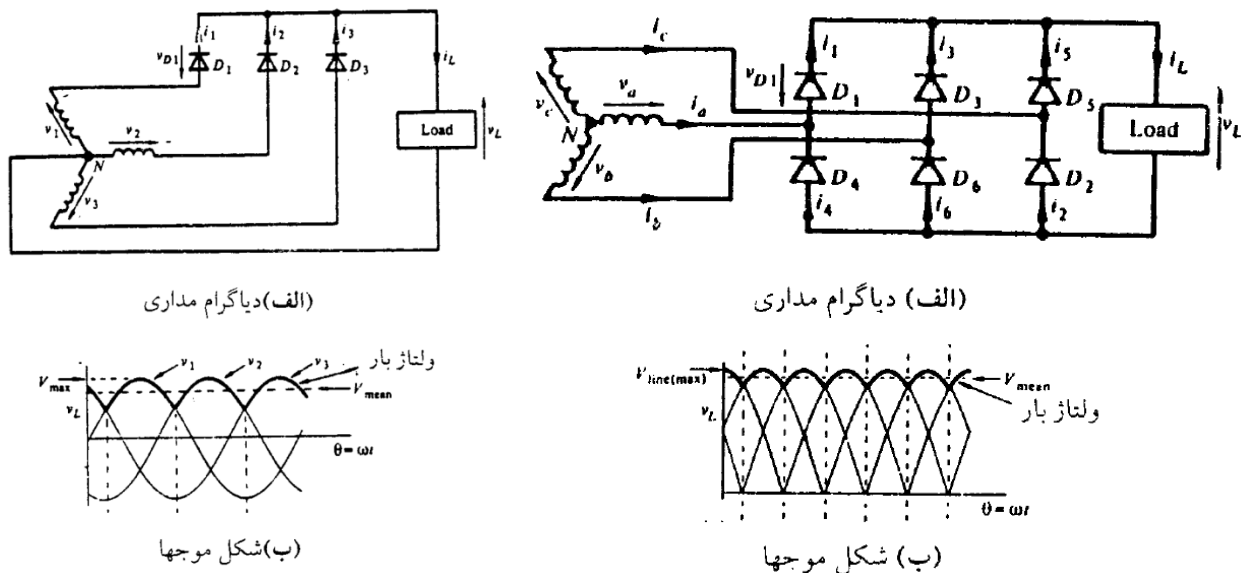
در این آزمایش یکسوکننده‌های سه فاز نیم موج و تمام موج دیودی (کنترل نشده) را بررسی خواهیم کرد. در یکسوکننده‌های نوع تمام دیودی، ولتاژ خروجی قابل کنترل نمی‌باشد و ولتاژ خروجی DC برای نیم موج و تمام موج سه فاز به صورت روابط (۵-۱) و (۵-۲) می‌باشد:

$$V_{dc} = \frac{3\sqrt{6}}{2\pi} V_{line(rms)} \quad (5-1)$$

$$V_{dc} = \frac{3\sqrt{2}}{\pi} V_{line(rms)} \quad (5-2)$$

در بسیاری از فرآیندهای صنعتی مانند شارژ باتری، تنظیم دور موتورهای DC، آبکاری فلزات و ... احتیاج به توان الکتریکی DC وجود دارد. معمولاً توان الکتریکی در دسترس از نوع تک‌فاز و سه‌فاز AC می‌باشد. جهت تبدیل توان AC به DC از یکسو سازها^۴ استفاده می‌شود. در توان‌های بالاتر از ۱۵ کیلووات به طور معمول از یکسو سازهای سه فاز (یا شش فاز و بالاتر) جهت تبدیل توان الکتریکی استفاده می‌گردد. یک یکسو ساز به طور معمول از نیمه هادی‌های قدرت، عناصر راکتیو (سلف و خازن)، مدار فرمان (شامل کنترل و درایو) و اجزای محافظ تشکیل شده است.

در شکل ۴-۱ یکسو ساز غیر کنترل شونده سه پالس و شش پالس نشان داده شده است. در ادامه به بررسی عملکرد یکسو سازهای غیر کنترل شونده پرداخته شده است.



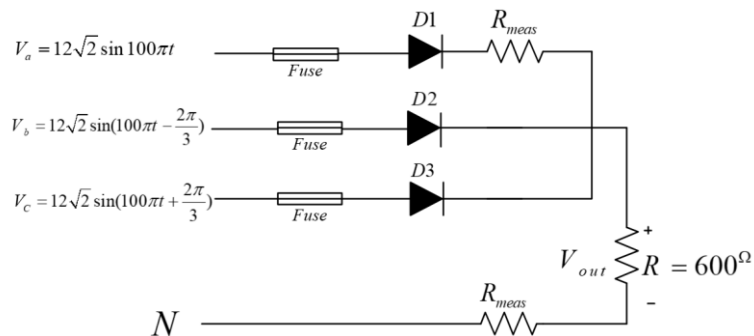
شکل ۴-۱ یکسو ساز سه فاز شش پالس و سه پالس دیودی

۴-۲ آزمایش و تحلیل

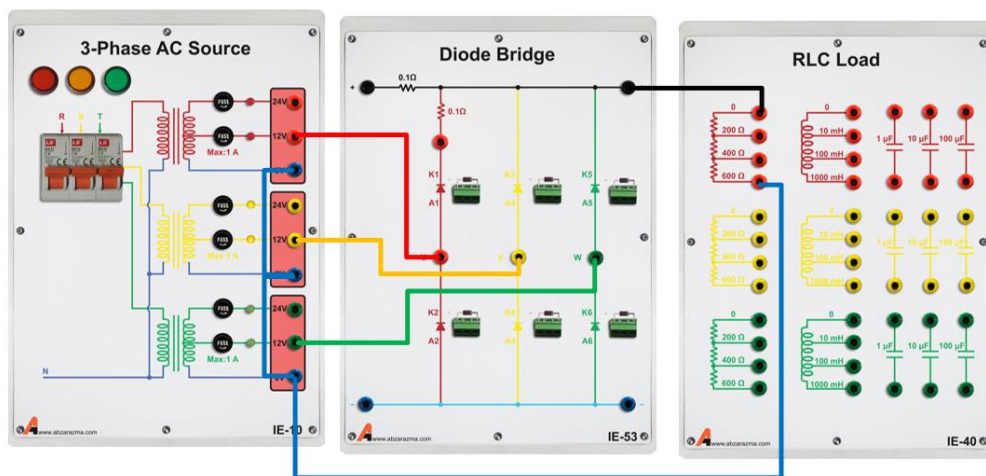
در این آزمایش یکسوسازهای سه‌فاز سه‌پالسه و شش‌پالسه دیودی بررسی می‌گردند. یکسوساز سه‌فاز تریستوری از لحاظ کنترلی در دسته تمام کنترل شونده‌ها قرار می‌گیرد، چرا که تمام عناصر نیمه‌هادی آن از نوع تریستور است. این یکسوساز در آزمایش شماره ۵ بررسی خواهد شد. در آزمایش فعلی به بررسی نحوه کارکرد یکسوسازهای سه‌فاز دیودی بررسی پرداخته خواهد شد.

۴-۲-۱ یکسوکنده سه‌فاز نیم موج (سه‌پالسه)

مدار شکل ۵-۲، جهت بررسی یکسوساز سه‌پالسه سه‌فاز ارائه شده است. بار خروجی را متعادل مقدار آن را ۶۰۰ اهم در نظر بگیرید و مقدار موثر ولتاژ فاز ورودی ۱۲ ولت انتخاب شود. جهت راهنمایی شکل ۳-۴ نشان داده شده است. برای راه‌اندازی مدار آزمایش مطابق این شکل سیم‌بندی نمایید.



شکل ۴-۲ مدار یکسوکنده سه‌فاز نیم موج



شکل ۴-۳ نحوه پیاده‌سازی یکسوساز نیم موج سه‌فاز

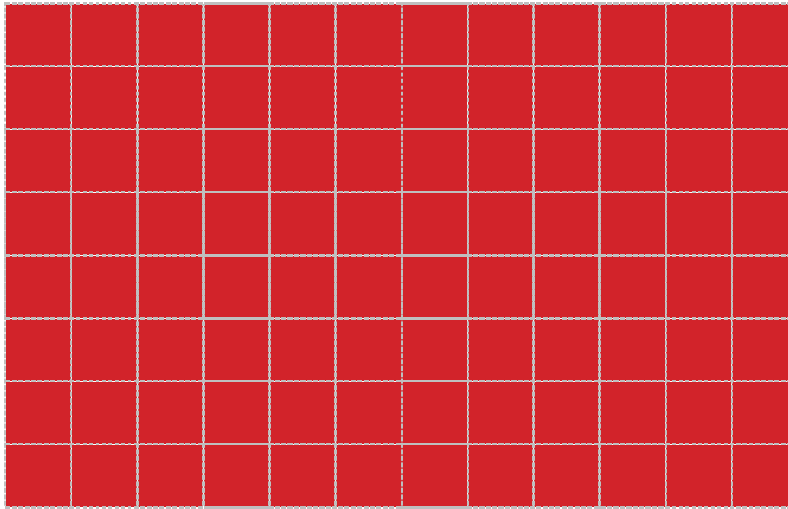
پس از راه‌اندازی مدار آزمایش نسبت به پاسخ‌گویی به سوالات زیر اقدام نمایید.

۱- جدول زیر را تکمیل نمایید

جدول ۴-۱ نتایج آزمایش یکسوساز سه‌فاز سه‌پالسه

					عملی	
					تئوری	

۲- شکل موج ولتاژ خروجی و جریان دیود D1 را به طور همزمان مشاهده و در شکل ۴-۴ رسم کنید.



شکل ۴-۴ شکل موج ولتاژ خروجی

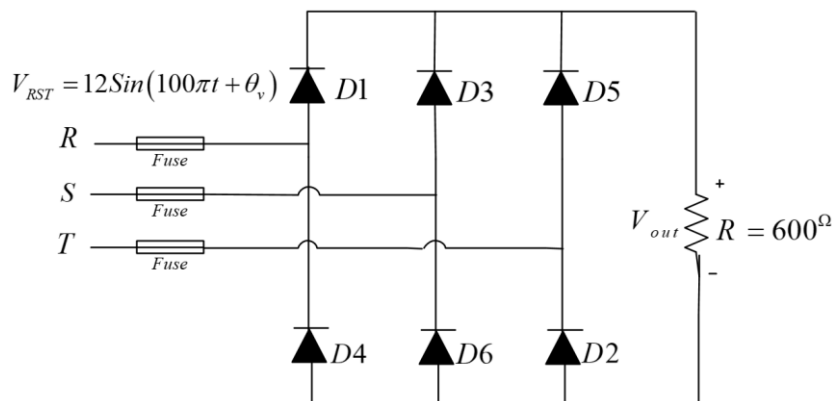
۳- متوسط جریان بار و جریان متوسط و مؤثر دیود D1 را به دست آورید.

۴- بار موتوری را جایگزین بار مقاومتی قرار دهید سپس زاویه هدایت و زمان روشن بودن دیودها را با حالت قبل مقایسه کنید؟

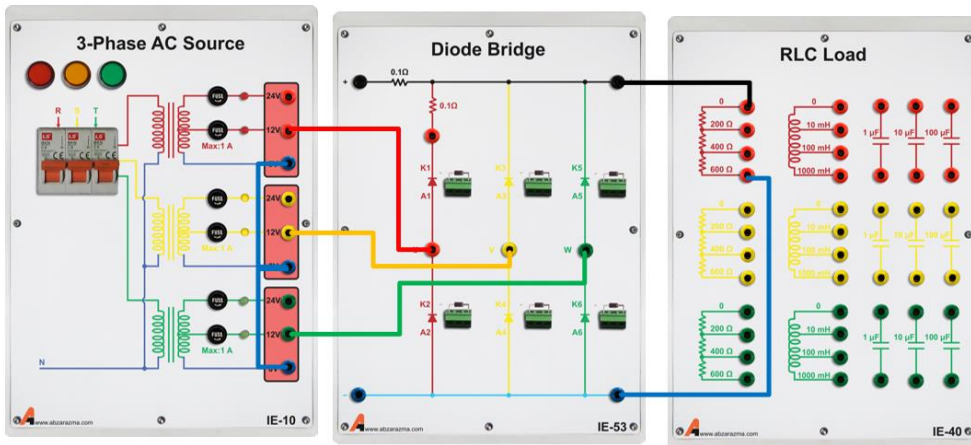
۵- به منظور بررسی تاثیر اندوکتانس منبع و فیلتر ورودی، سه سلف با مقادیر ۱۰ میلی هانری با منبع تغذیه سه فاز سری نمائید. با تغییر مقدار سلف ورودی، تاثیر آن را بر جریان ورودی بررسی کنید

۴-۲-۲ یکسوکننده پل سه فاز (شش پالسه)

متوسط ولتاژ خروجی در یکسوساز سه فاز ۶ پالسه، بزرگتر از مقدار متوسط ولتاژ در سایر یکسوسازهای مورد بررسی است. همچنین شکل موج ولتاژ خروجی دارای ریبیل کمتری می‌باشد. مدار یکسوساز ۶ پالسه دیودی در شکل زیر نشان داده شده است.



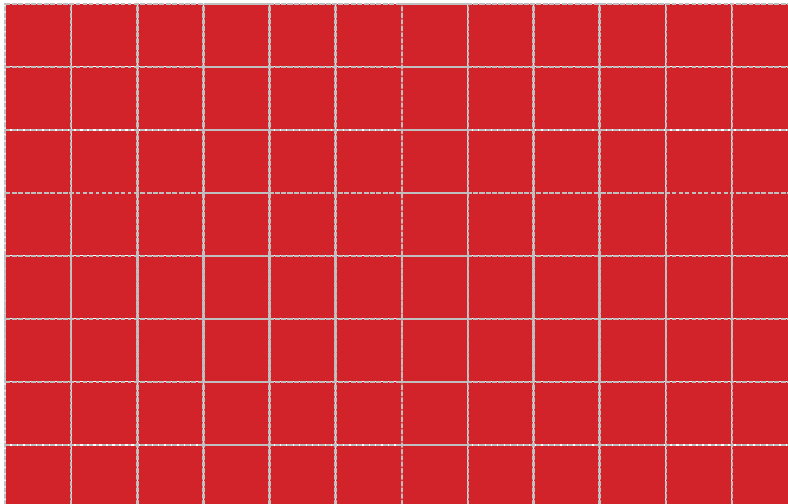
شکل ۴-۵ پل یکسوکننده سه فاز (شش پالسه)



شکل ۴-۶ نحوه پیاده‌سازی آزمایش یکسوساز سه فاز ۶ پالسه

برای پیاده‌سازی مدار آزمایش می‌توانید مطابق شکل ۴-۶ عمل نمایید. پس از پیاده‌سازی آزمایش به موارد زیر پاسخ دهید.

۱- شکل موج ولتاژ خروجی و جریان دیود D1 را به طور همزمان مشاهده و در شکل ۴-۷ رسم کنید.



شکل ۴-۷ شکل موج ولتاژ خروجی

۲- جدول زیر را تکمیل نمایید

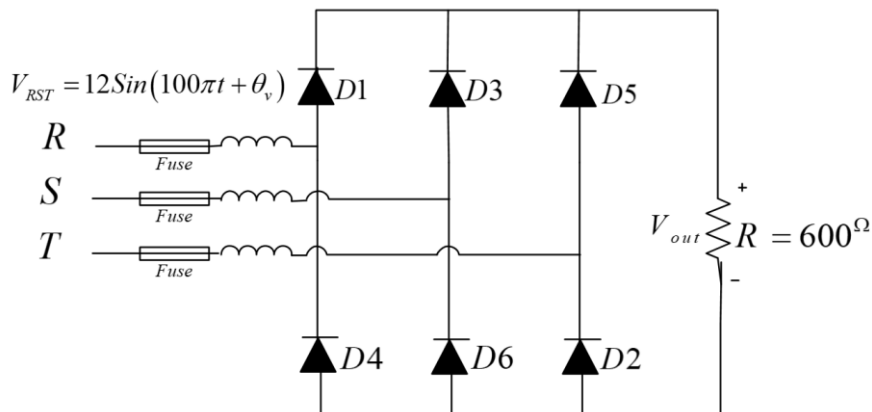
جدول ۴-۲ نتایج آزمایش یکسوساز سه فاز ۶ پالسه

					تئوری	عملی

۳- متوسط جریان بار و جریان متوسط و مؤثر دیود D1 را به دست آورید.

۴- بار موتوری را جایگزین بار مقاومتی قرار دهید سپس زاویه هدایت و زمان روشن بودن دیودها را با حالت قبل مقایسه کنید؟

۵- جهت تحقیق تاثیر اندوکتانس منبع و فیلتر ورودی، سه سلف با مقادیر ۱۰ میلی هانری با منبع تغذیه سه فاز سری نمائید. شکل ۴-۸ بدین منظور ارائه گردیده است. شکل موج ولتاژ خروجی و جریان ورودی را با حالت بدون اندوکتانس منبع مشاهده و شکل موج‌ها را با هم مقایسه نمائید.



شکل ۴-۸ یکسوساز شش پالسه دیودی با سلف نشتی

۴-۳ سوالات آزمایش

زاویه خاموشی دیودها را محاسبه نمائید.

رابطه ولتاژ خروجی یکسوساز سه پالسه دیودی را به دست آورید.

در توان‌های بالا کاربرد یکسوساز شش پالسه بر سه پالسه ارجحیت دارد. علت را بیان نمائید.

۵ مبدل‌های AC به DC سه فاز تمام کنترل شونده

۵-۱ مقدمه

در این آزمایش یکسوسازهای سه‌فاز نیم موج و تمام موج تریستوری بررسی می‌گردد. برای کاربردهایی که به ولتاژ DC متغیر نیاز است مثل کنترل دور موتور DC، این یکسوسازها مورد استفاده قرار می‌گیرند. در کاربردهای توان بالا استفاده از نوع تکفاز مردود می‌باشد و تنها از نوع سه فاز استفاده می‌گردد. رابطه بین دامنه ولتاژ DC خروجی و ولتاژ AC ورودی و زاویه آتش تریستورها برای نوع نیم موج و تمام موج به ترتیب در روابط (۶-۱) و (۶-۲) بیان شده است.

$$V_{dc} = \frac{3\sqrt{3}}{2\pi} V_{line(max)} \cos \alpha \quad (۶-۱)$$

$$V_{dc} = \frac{3\sqrt{2}}{\pi} V_{line(max)} \cos \alpha \quad (۶-۲)$$

۵-۲ شرح آزمایش

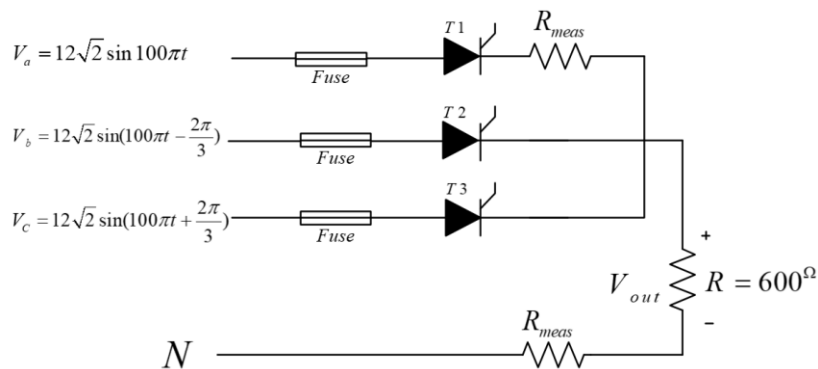
در این آزمایش به بررسی یکسوسازهای سه فاز کنترل شونده پرداخته خواهد شد. در ابتدا یکسوساز سه فاز ۳ پالسه تریستوری مورد آزمایش واقع می‌شود و پس از آن یکسوکندنه ۶ پالسه تریستوری بررسی خواهد شد.

۵-۲-۱ یکسوکندنه سه‌فاز ۳ پالسه کنترل شونده

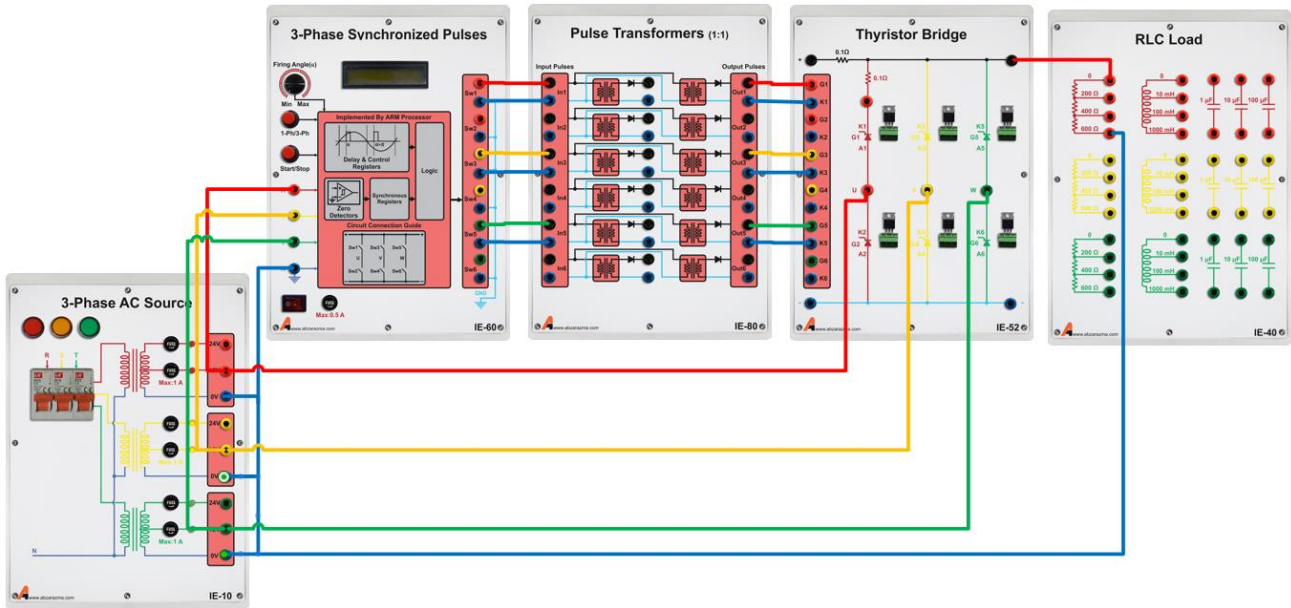
در شکل ۵-۱ مدار یکسوکندنه سه‌فاز ۳ پالسه با کمک کلیدهای نیم‌هادی کنترل شونده نشان داده شده است. برای پیاده‌سازی مدار آزمایش مطابق ساختار پیشنهادی در شکل ۵-۲ عمل نمایید.

همانطور که در این شکل ملاحظه می‌شود، ماژول 3-phase synchronized pulses وظیفه اعمال فرمان آتش در زاویه مناسب را به تریستورها بر عهده دارد. دقت شود که ماژول روی حالت ۳ فاز تنظیم شود. برای این منظور کلید مربوطه را بر روی ماژول فشار دهید تا حالت آن بر روی LCD از تکفاز به سه فاز تغییر کند. با توجه به اینکه فرمان آتش در فازهای S و T با اختلاف فاز ۱۲۰ درجه نسبت به فاز اول ایجاد می‌گردد لذا فرمان تریستور T1 از خروجی SW1 و فرمان تریستورهای T2 و T3 به ترتیب از خروجی‌های SW3 و SW5 گرفته می‌شود.

در صورتی که بار مقاومتی خالص باشد زاویه آتش مقداری بین صفر تا ۱۲۰ را درجه می‌تواند اختیار کند. از این یکسوساز می‌توان جهت کنترل سرعت موتور DC و یا تنظیم ولتاژ تحریک در ژنراتورهای سنکرون استفاده نمود. تنظیم ولتاژ تحریک در ژنراتورهای سنکرون می‌تواند به کنترل توان راکتیو تزریقی به شبکه کمک کند.



شکل ۵-۱ یکسوکندنه نیم موج سه فاز



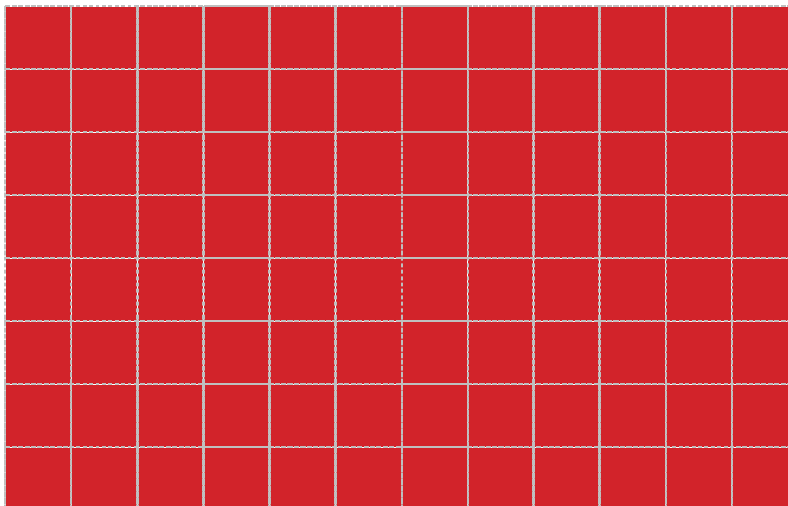
شکل ۲-۵ ساختار پیشنهادی جهت پیاده‌سازی آزمایش یکسوکننده سه فاز ۳ پالس تریستوری

برای راه‌اندازی مدار آزمایش، ابتدا تغذیه سه فاز را روشن کنید و در نهایت با فشردن کلید Run فرمان‌های آتش در زاویه مشخص شده تولید و از طریق ترانس پالس به گیت تریستورها اعمال خواهند شد.

نکته: گاهی ممکن است به دلیل اتصال ضعیف و یا معیوب بودن تریستور در خروجی به شکل مطلوب دست پیدا نکنیم. در این صورت بایستی عیب‌یابی شود. برای آنکه متوجه شوید کدام یک از تریستورها روشن نمی‌شود ولتاژ گیت - کاتد را با اسیلوسکوپ مشاهده نمایید. تریستور در بازه‌ای که روشن است ولتاژ گیت - کاتد آن حدود ۲ تا ۴ ولت ثابت می‌باشد.

پس از راه‌اندازی مدار آزمایش نسبت به پاسخگویی به موارد زیر اقدام نمایید.

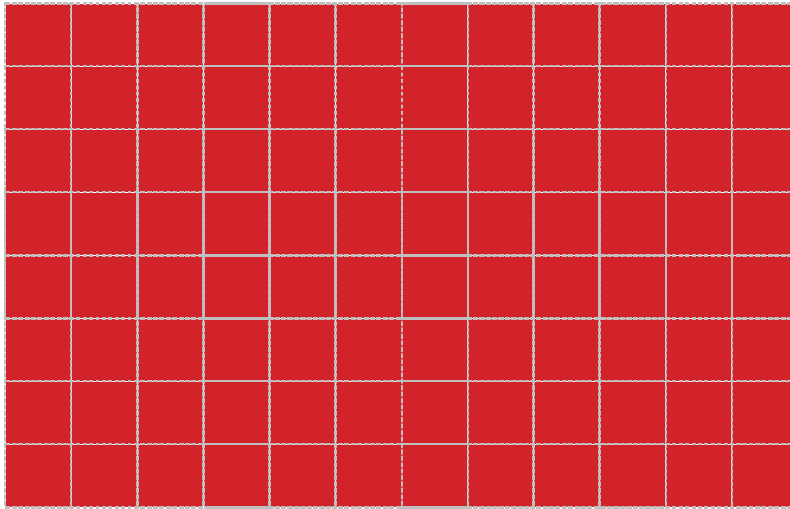
۱- زاویه آتش را صفر درجه تنظیم کنید و شکل موج ولتاژ بار را روی اسیلوسکوپ مشاهده و در شکل ۳-۵ رسم کنید.



شکل ۳-۵ شکل موج ولتاژ خروجی

۲- نقاط کموتاسیون طبیعی این مدار را مشخص کنید.

۳- زاویه آتش را 18° تنظیم نمایید آنگاه شکل موج ولتاژ و جریان بار را روی اسیلوسکوپ مشاهده و در شکل ۵-۴ رسم کنید.



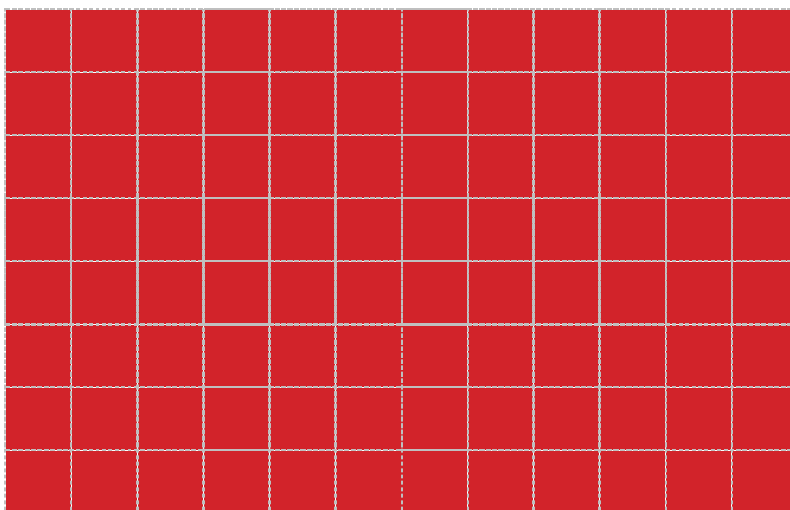
شکل ۵-۴ شکل موج ولتاژ خروجی و جریان بار در زاویه آتش 18° درجه

۴- جدول زیر را تکمیل نمایید. به ازای زاویه آتش صفر درجه، فاکتور ریپل را محاسبه کنید؟

جدول ۵-۱ نتایج آزمایش یکسوساز سه فاز سه پالس تریستوری

	تئوری					
	عملی					

۵- مقاومت $100\ \Omega$ اهم را با سلف $100\ \text{mH}$ میلی هانری سری نموده و جایگزین بار $600\ \Omega$ اهم قرار دهید در این بار مختلط، شکل موج ولتاژ خروجی را به ازای 130° درجه مشاهده و در شکل ۵-۵ رسم نمایید.



شکل ۵-۵ شکل موج ولتاژ خروجی در زاویه آتش 130° درجه

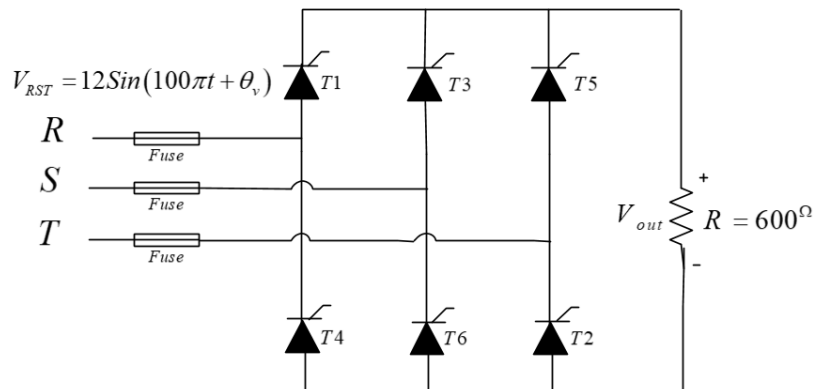
۵-۲-۲ پل یکسوکننده سه فاز ۶ پالسه دارای تریستور

این نوع یکسوساز از لحاظ فاکتور رپیل و متوسط ولتاژ خروجی نسبت به یکسوساز ۳ پالسه ارجعیت دارد. مدار این یکسوساز در شکل ۵-۶ نشان داده شده است و در شکل ۵-۷ ساختار پیشنهادی جهت انجام آزمایش آورده شده است.

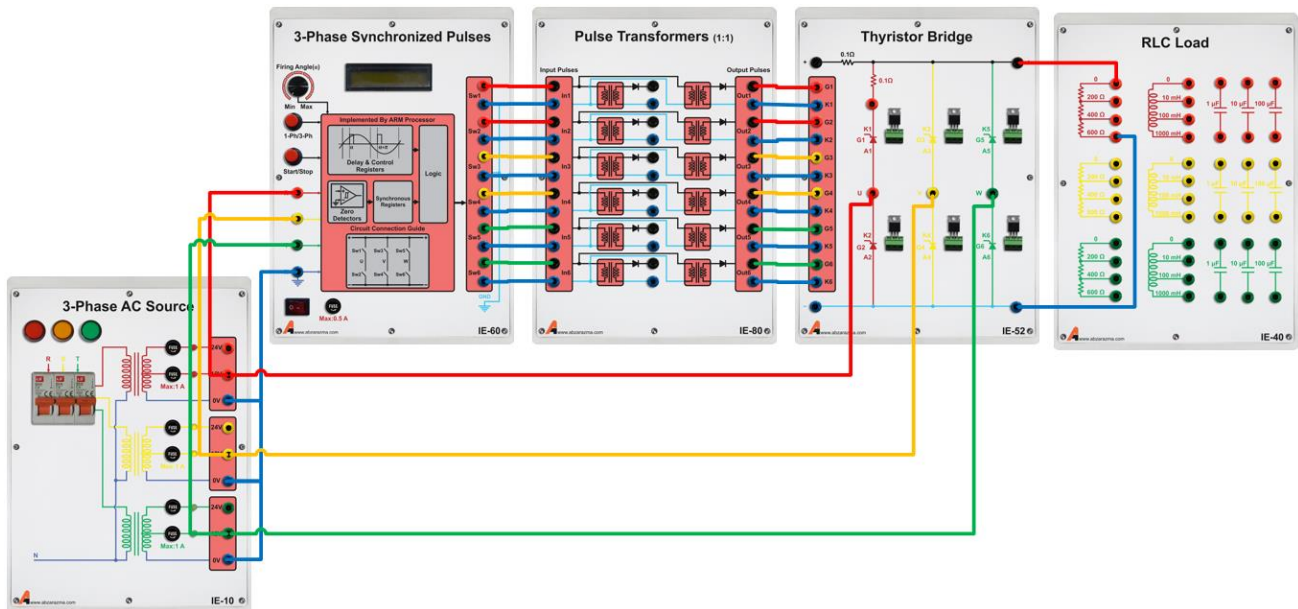
تمامی تنظیمات ماژول مولد پالس سنکرون مشابه حالت قبل آزمایش است. یعنی باید روی حالت سه فاز تنظیم شده باشد و تغذیه سه فاز ورودی به ماژول متصل شده باشد. با فشردن دکمه run فرمان آتش سه فاز از طریق ترانس پالس به گیت - کاند ترپستور اعمال خواهد شد.

برای راه‌اندازی مدار نیز مشابه حالت قبل ابتدا تغذیه سه فاز را روشن کنید و سپس دکمه run را فشار دهید.

در بار اهمی خالص حداکثر زاویه آتش ۶۰ درجه می‌تواند باشد اما در بار مختلط امکان افزایش زاویه از این مقدار نیز وجود دارد.



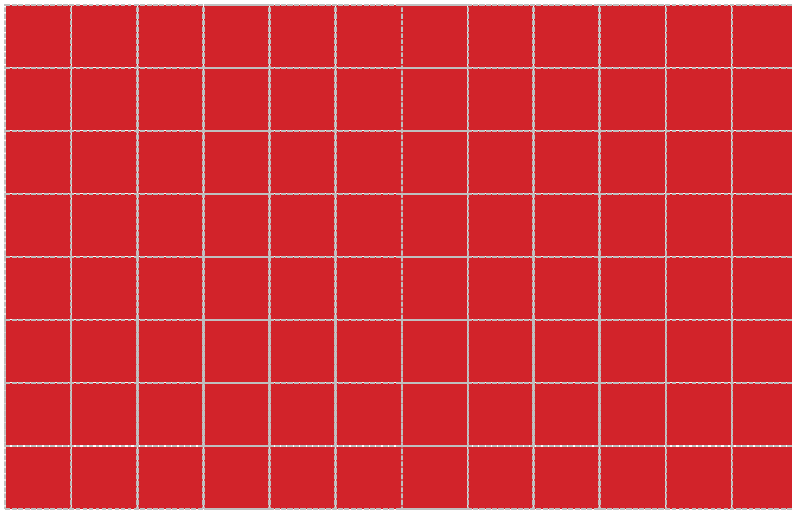
شکل ۵-۶ پل یکسوکننده سه فاز تمام کنترل شونده



شکل ۵-۷ نحوه اتصال ماژول‌های مورد نیاز برای انجام آزمایش یکسوساز ۶ پالسه کنترل‌شونده

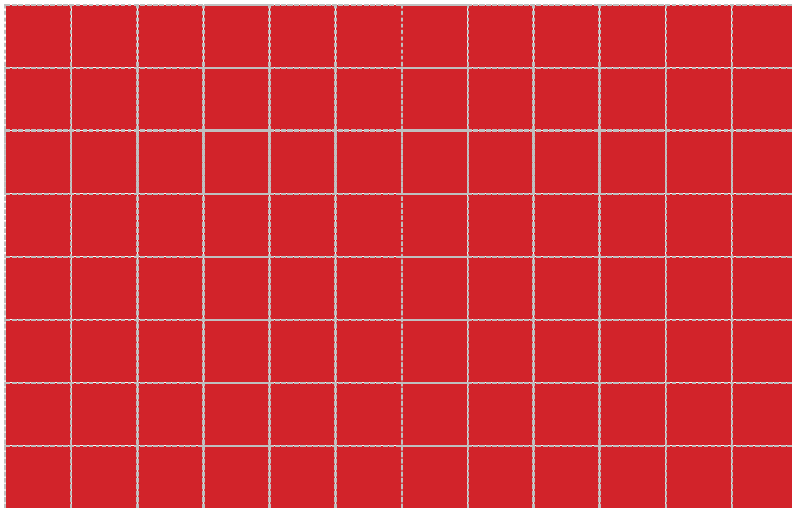
پس از راه‌اندازی مدار آزمایش نسبت به پاسخگویی به موارد زیر اقدام نمایید.

۱- زاویه آتش را ۱۰ درجه تنظیم کنید و شکل موج ولتاژ بار را روی اسیلوسکوپ مشاهده و در شکل ۵-۸ رسم کنید.



شکل ۵-۸ شکل موج ولتاژ خروجی در زاویه آتش ۱۰ درجه

۲- زاویه آتش را ۲۵^o تنظیم نمایید آنگاه شکل موج ولتاژ بار را روی اسیلوسکوپ مشاهده و در شکل ۵-۹ رسم کنید.



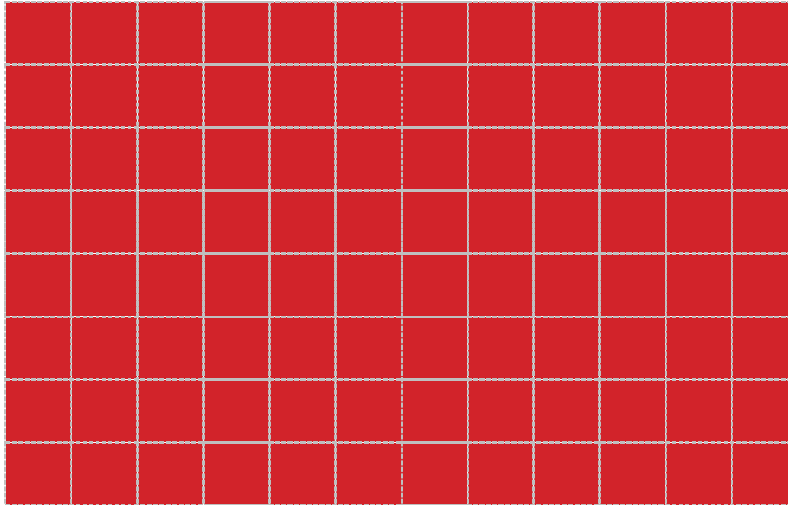
شکل ۵-۹ شکل موج ولتاژ خروجی و جریان بار در زاویه آتش ۲۵ درجه

۳- جدول زیر را تکمیل نمایید. به ازای زاویه آتش صفر درجه، فاکتور ریپل را محاسبه کنید؟

جدول ۵-۲ نتایج آزمایش یکسوساز سه فاز سه پالسسه تریستوری

					تئوری	
					عملی	

۴- مقاومت ۱۰۰ اهم را با سلف ۱۰۰ میلی هانری سری نموده و جایگزین بار ۶۰۰ اهم قرار دهید در این بار مختلط، شکل موج ولتاژ خروجی را به ازای ۷۵ درجه مشاهده و در شکل ۱۰-۵ رسم نمایید.



شکل ۱۰-۵ شکل موج ولتاژ خروجی در زاویه آتش ۷۵ درجه

۵- بار موتوری را جایگزین بار سلفی مقاومتی کنید و اثر تغییر زاویه آتش را بر روی موتور بررسی نمایید.

۵-۳ سوالات آزمایش

- ۱- جریان ورودی یکسوسازهای ذکر شده برای ترانسفورماتورهای شبکه مشکلی به همراه دارند؟
- ۲- در چه محدوده‌ای از زاویه آتش، شکل موج ولتاژ برای بار اهمی خالص و بار مختلط یکسان است؟
- ۳- در مورد شرایط تغییر از حالت جریان پیوسته (CCM) به جریان گسسته (DCM) توضیح دهید.

۶ مبدل‌های AC/AC تک‌فاز

۶-۱ مقدمه

برشگرهای AC جهت کنترل توان بارهای AC کاربرد دارند. با تغییر زاویه آتش ولتاژ موثر دو سر بار کنترل می‌گردد.

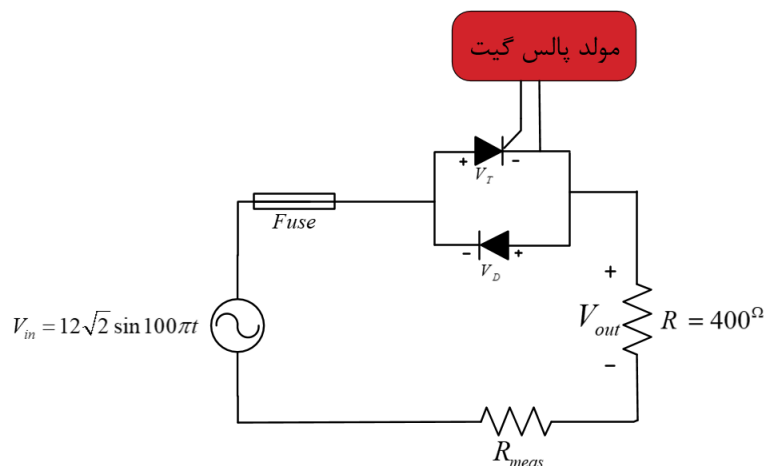
این برشگرها بسته به نوع کلیدهای نیم‌هادی که دارند به دو نوع نیم کنترل شونده و تمام کنترل شونده تقسیم‌بندی می‌شوند. در نوع نیم کنترل شونده از یک تریستور جهت کنترل هدایت جریان در نیم سیکل مثبت ولتاژ ورودی استفاده می‌گردد و در نوع تمام کنترل شونده از دو عدد تریستور که به صورت موازی معکوس قرار گرفته‌اند؛ جهت کنترل هدایت جریان در نیم‌سیکل‌های مثبت و منفی استفاده می‌شود.

۶-۲ آزمایش و تحلیل

در این آزمایش برشگرهای AC تک‌فاز اعم از نیم کنترل شونده و تمام کنترل شونده مورد بررسی قرار می‌گیرند و نحوه عملکرد آنها مورد مطالعه واقع خواهد شد.

۶-۲-۱ برشگر AC تک‌فاز نیمه کنترل شده

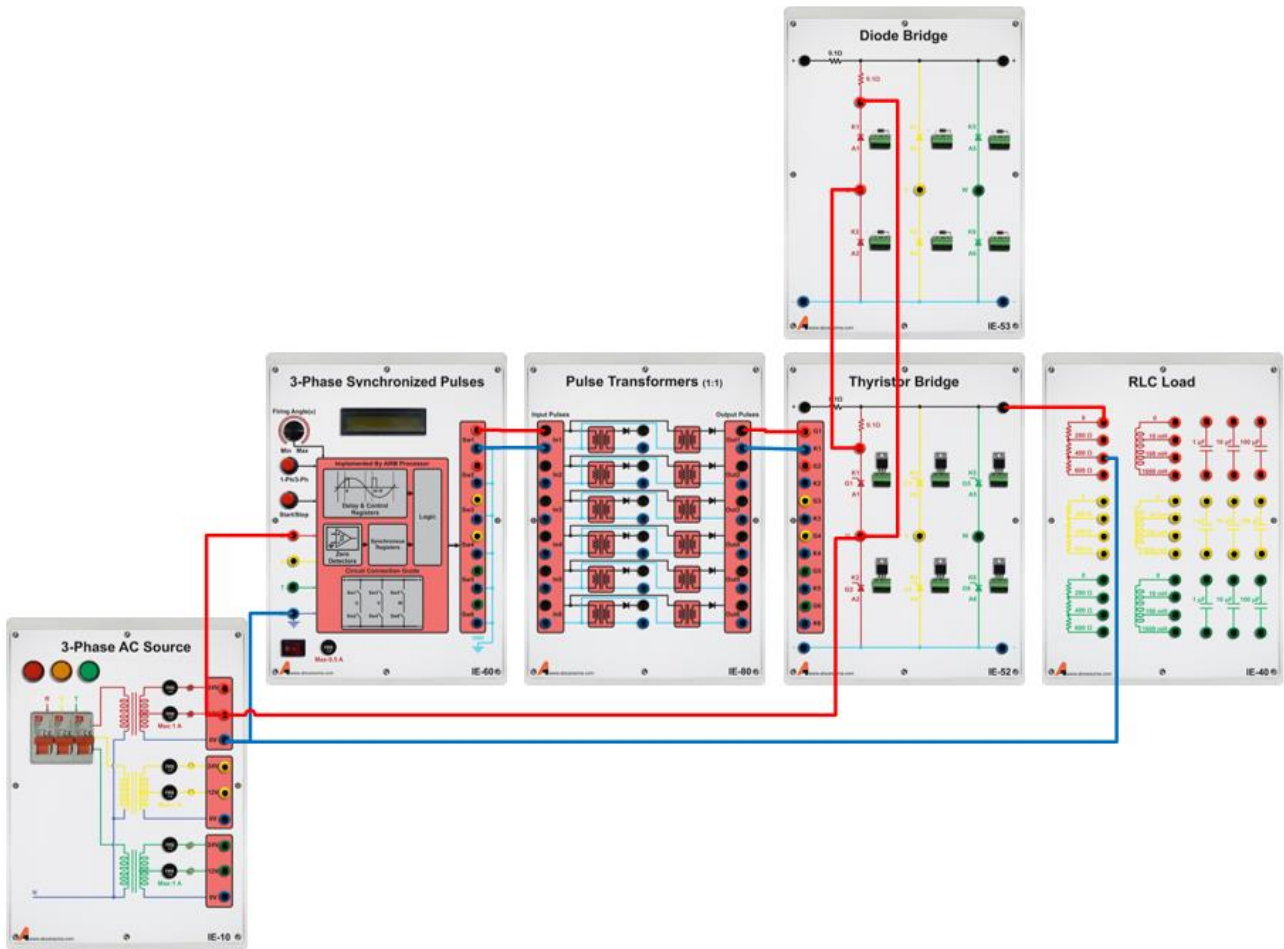
مدار نشان داده شده در شکل ۶-۱، یک برشگر AC تک‌فاز نیمه کنترل شونده را نشان می‌دهد. به کمک این مدار تنها می‌توان هدایت جریان در نیم سیکل مثبت را کنترل نمود و در نیم سیکل منفی ولتاژ ورودی، دیود موازی شده با تریستور روشن خواهد شد و ولتاژ بار برابر ولتاژ ولتاژ ورودی خواهد شد. برای اعمال پالس آتش به گیت تریستور از ماژول 3-phase synchronized pulses استفاده نمایید و آن را بر روی حالت تک‌فاز قرار دهید. پالس خروجی این ماژول را به واسطه ترانس پالس به گیت - کاتد تریستور متصل نمایید.



شکل ۶-۱ برشگر تک‌فاز نیمه کنترل شونده

برای پیاده‌سازی مدار آزمایش مطابق شکل ۶-۲ عمل کنید. برای آنکه پالسهای خروجی ماژول فرمان تریستوری با ولتاژ ورودی سنکرون باشد، بایستی از تغذیه ورودی به ماژول 3-phase synchronized pulses جهت نمونه برداری و سنکرون‌سازی متصل شود.

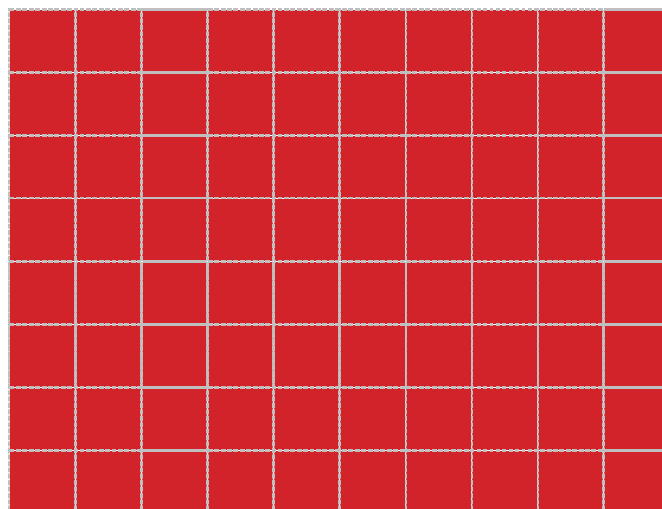
پس از روشن نمودن ماژول تغذیه سه‌فاز، کلید Run را فشار دهید تا فرمان آتش در زاویه مناسب به تریستور اعمال گردد.



شکل ۶-۲ ساختار پیشنهادی جهت پیاده‌سازی مدار برشگر AC تکفاز نیمه کنترل‌شونده

پس از راه‌اندازی مدار آزمایش نسبت تکمیل موارد زیر اقدام نمایید

- ۱- زاویه آتش را بر روی ۹۰ درجه تنظیم نمایید و شکل موج ولتاژ بار را به طور همزمان با جریان کلیدهای نیم‌هادی در شکل ۶-۳ رسم نمایید.



شکل ۶-۳ شکل موج ولتاژ بار همزمان با جریان کلیدهای نیم‌هادی

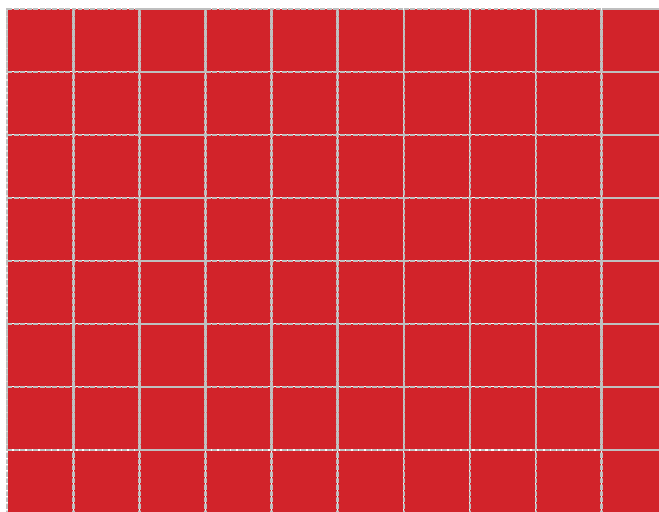
۲- در حالت بار اهمی خالص رابطه مؤثر ولتاژ خروجی را بر حسب زاویه آتش بدست آورید و سپس جدول زیر را تکمیل نمایید.

جدول ۶-۱ نتایج آزمایش برشگر ac تکفاز نیمه کنترل شونده

						تئوری	
						عملی	
						تئوری	
						عملی	
						تئوری	
						عملی	

۳- آیا رابطه‌ای میان جریان مؤثر دیود و تریستور و بار وجود دارد؟

۴- سلف ۱۰۰ میلی هانری سری با بار ۴۰۰ اهم قرار دهید و شکل موج ولتاژ خروجی را بر حسب زاویه آتش رسم کنید



شکل ۶-۴ شکل موج ولتاژ بار در حضور بار سلفی - مقاومتی

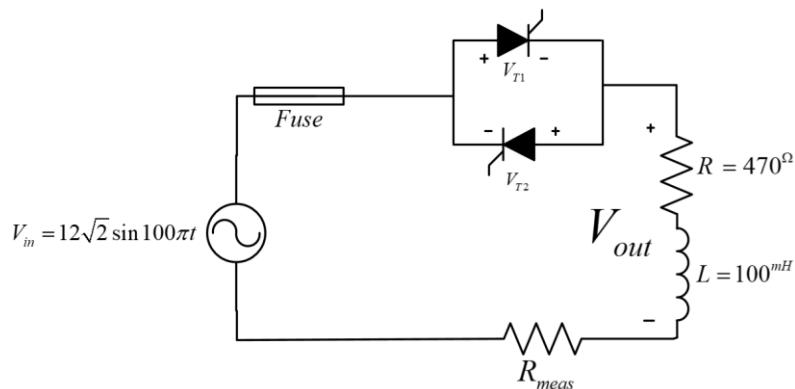
۵- محدوده تغییرات زاویه آتش را بدست آورید

۶-۲-۲ برشگر AC تک‌فاز تمام کنترل شده

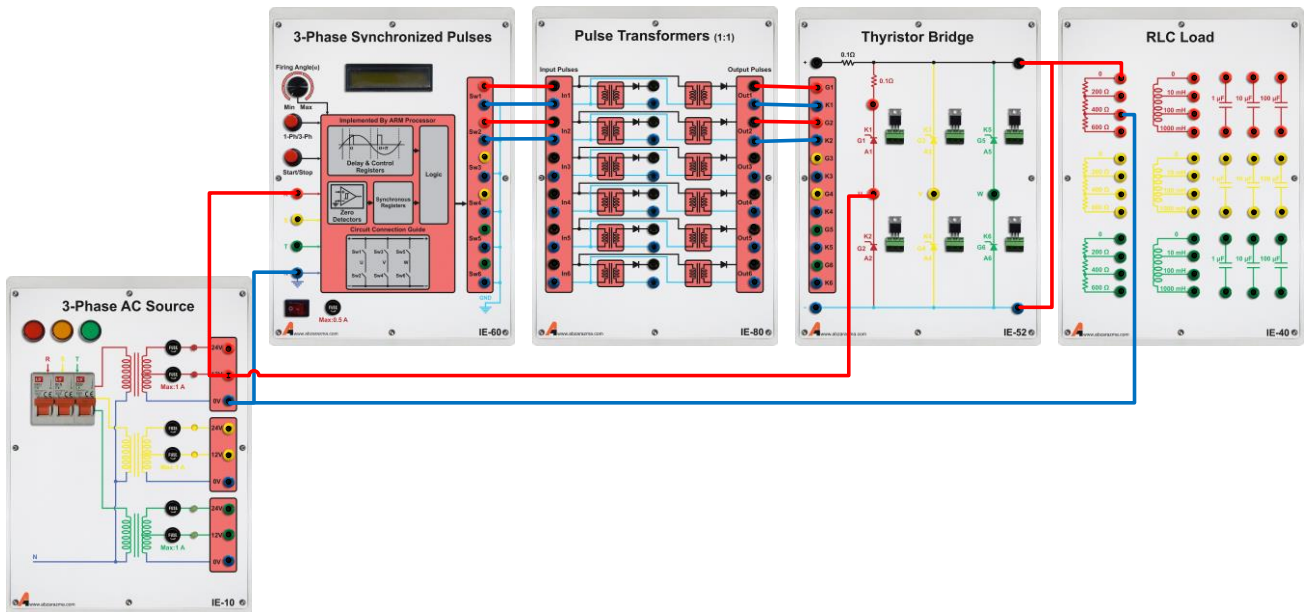
برشگر AC تمام کنترل شونده دارای دو SCR است که به صورت موازی معکوس به یکدیگر متصل شده‌اند. در شکل ۵-۶ مدار این برشگر نشان داده شده است. تریستور T1 وظیفه کنترل هدایت جریان را در نیم سیکل مثبت ورودی بر عهده دارد و تریستور T2، هدایت جریان در نیم سیکل منفی ورودی را کنترل می‌کند.

در شکل ۶-۶ مدل پیشنهادی جهت پیاده‌سازی مدار این آزمایش نشان داده شده است. پالس‌های فرمان، از دو خروجی با اختلاف فاز ۱۸۰ درجه که سنکرون با فاز ورودی می‌باشند، گرفته می‌شوند. این پالس‌ها از طریق ترانس پالس به گیت - کاتد تریستور اعمال خواهد شد.

دقت کنید که ماژول مولد پالس سنکرون بر روی حالت تک‌فاز تنظیم شده باشد. برای راه‌اندازی مدار ابتدا تغذیه سه فاز ورودی را روشن کنید و پس از آن دکمه Run را فشار دهید.



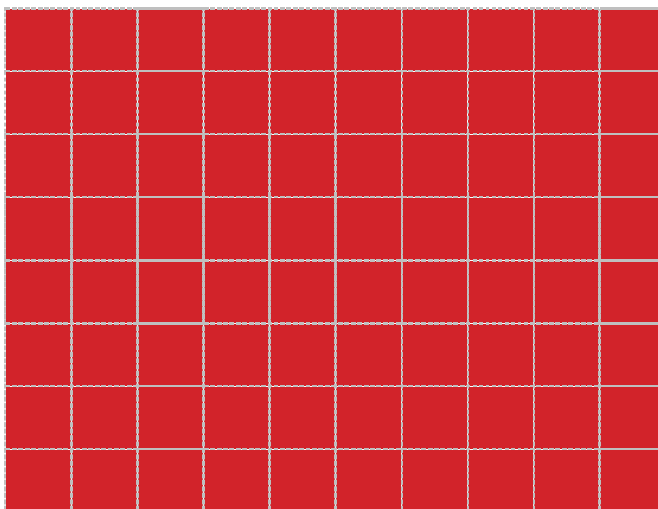
شکل ۵-۶ برشگر تک‌فاز تمام کنترل شونده



شکل ۶-۶ مدل پیشنهادی جهت پیاده‌سازی برشگر AC تک‌فاز کنترل شونده

پس از راه‌اندازی مدار آزمایش نسبت به پاسخ‌گویی به موارد زیر اقدام نمایید.

۱- زاویه آتش را بر روی ۴۵ درجه تنظیم نمایید و شکل موج ولتاژ بار را در شکل ۶-۷ رسم نمایید.



شکل ۶-۷ شکل موج ولتاژ بار

۲- در حالت بار سلفی مقاومتی رابطه مؤثر ولتاژ خروجی را بر حسب زاویه آتش α و زاویه خاموشی β بدست آورید و سپس جدول زیر را تکمیل نمایید.

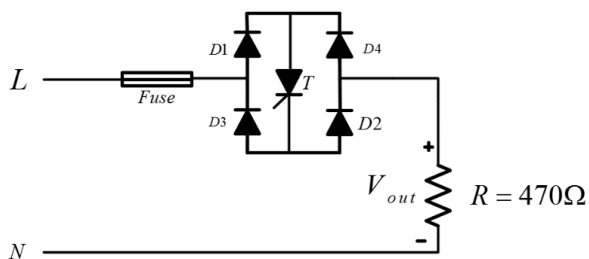
جدول ۶-۲ نتایج آزمایش برشگر ac تکفاز نیمه کنترل شونده

							تئوری
							عملی

۳- آیا رابطه‌ای میان جریان مؤثر تریستورها و بار وجود دارد؟

۳-۲-۶ سوالات آزمایش

۱- مدار مبدل شکل ۶-۸ را بررسی کرده و عملکرد آن را شرح دهید؟

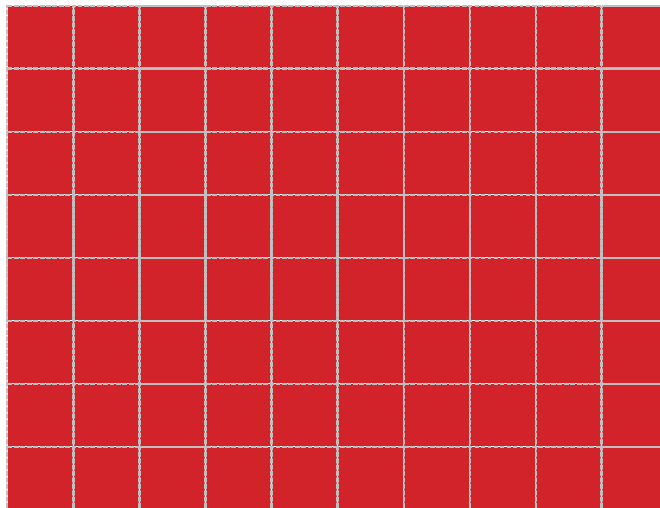


شکل ۶-۸ ساختار مبدل مورد پرسش

۲- عملکرد مدار شکل ۶-۵ را با مدار شکل ۶-۸ مقایسه کنید، این مقایسه می‌بایست شامل مسائل فنی و مهندسی و نیز اقتصادی باشد؟

۳- مدار کنترل هر کدام از برشگرهای مورد مطالعه را توضیح و تفاوت آن‌ها را بیان دارید .

۴- شکل موج ولتاژ و جریان بار مبدل شکل ۶-۸ را رسم نمایید .



شکل ۶-۹ شکل موج ولتاژ و جریان بار در مبدل مورد پرسش

۷ مبدل‌های AC به AC سه فاز

۷-۱ مقدمه

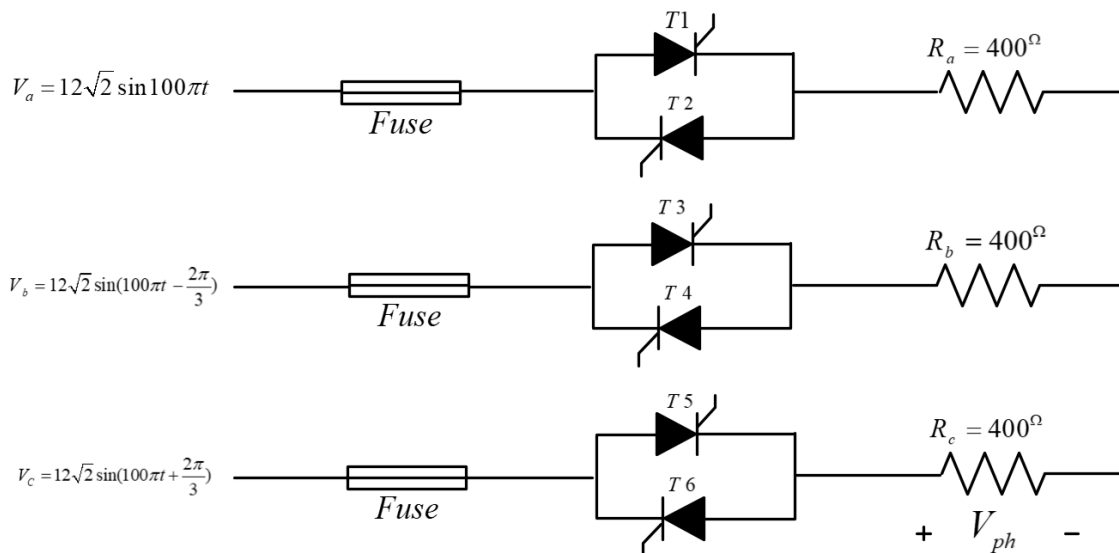
توان ورودی به بار سه فاز با اتصال ستاره یا مثلث را می‌توان با مدار تمام کنترل شونده و نیمه کنترل شونده کنترل کرد. مدار تمام کنترل شونده شامل ۶ ترایستور یا ۳ تریاک می‌باشد ولی مدار نیمه کنترل شونده برای برگشت جریان از دیود استفاده می‌کند. نکته قابل ذکر این است که در مدار تمام کنترل شونده لازم است ۲ ترایستور همزمان هدایت کنند. جهت راه اندازی نرم موتورهای القایی یا کنترل دور ارزان قیمت موتورهای القایی سه فاز از این مدارات استفاده می‌گردد. هیترهای صنعتی نیز نمونه ای دیگر از کاربردهای این مدارات می‌باشند.

۷-۲ آزمایش و تحلیل

در این آزمایش انواع برشگرهای AC سه فاز از نوع کنترل شونده و نیمه کنترل شونده مورد بررسی قرار می‌گیرد.

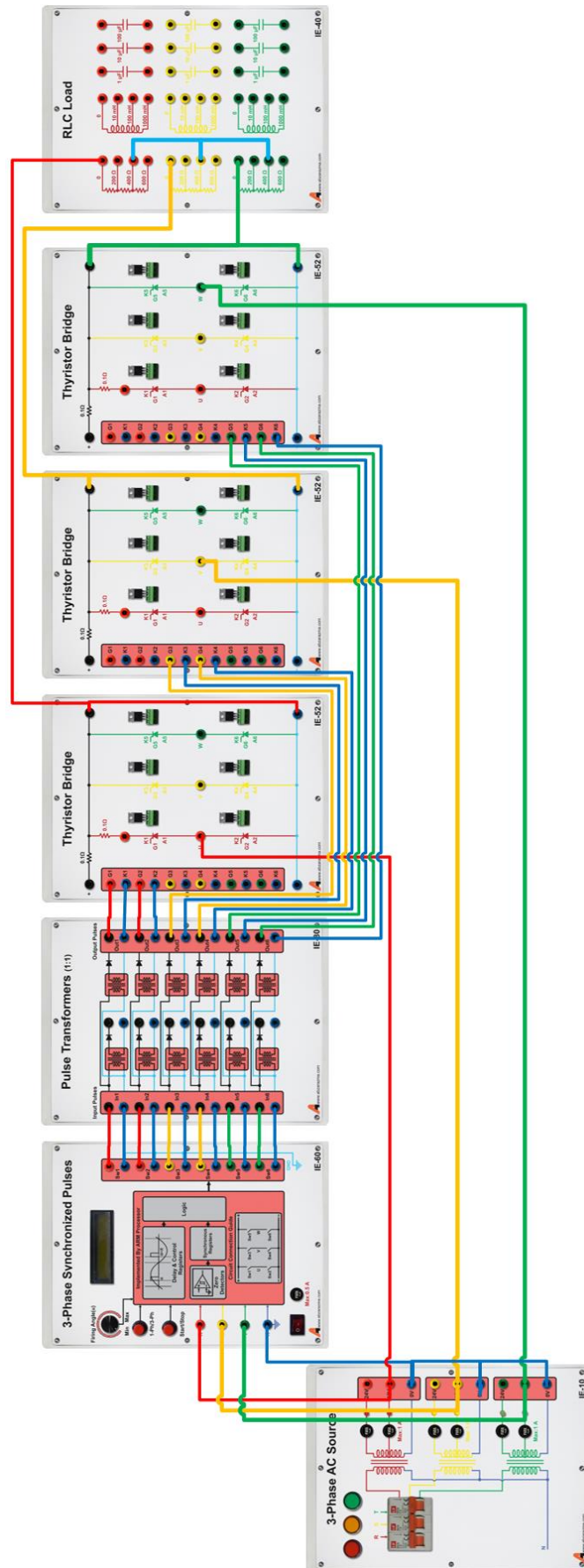
۷-۲-۱ مبدل AC به AC سه فاز تمام کنترل شونده با اتصال ستاره

در شکل ۷-۱، مدار یک برشگر AC سه فاز از نوع کنترل شونده نشان داده شده است. ترایستورهای T1، T3 و T5 وظیفه هدایت جریان در نیم سیکل مثبت ولتاژ ورودی را بر عهده دارند و ترایستورهای T2، T4 و T6 جریان را در نیم سیکل منفی ورودی کنترل می‌کنند.



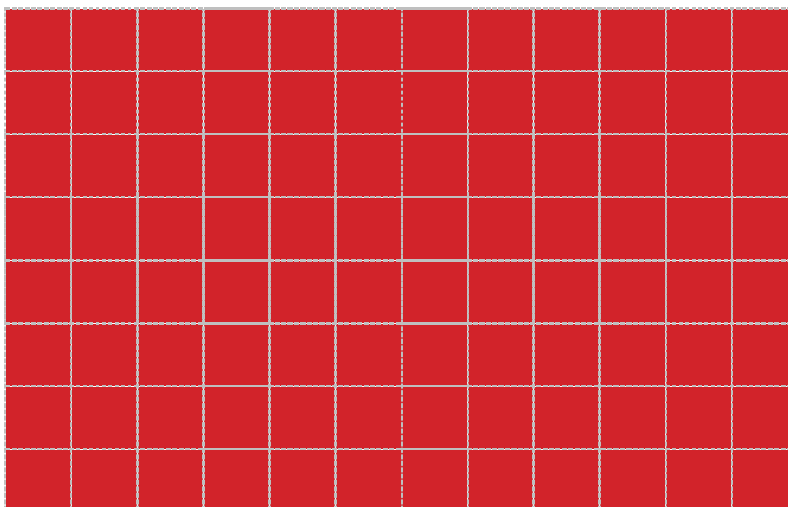
شکل ۷-۱ مدار کنترل ولتاژ ac سه فاز تمام کنترل شونده

برای پیاده سازی مدار آزمایش، مطابق مدل پیشنهادی در شکل ۷-۲ مازول‌های مورد نیاز را سیم‌بندی کنید. در این آزمایش دقت کنید که مولد فرمان ترایستوری روی حالت تکفاز تنظیم شده باشد چون در این حالت پالس خروجی دوم هر فاز، اختلاف فاز ۱۸۰ درجه نسبت به پالس خروجی اول خواهد داشت. برای راه‌اندازی مدار، ابتدا تغذیه سه فاز را روشن کنید و پس از آن کلید Run را فشار دهید.



شکل ۷-۲ مدل پیشنهادی برای پیاده‌سازی مدار برشگر AC سه فاز

۱- زاویه آتش را بر روی ۳۰ درجه تنظیم نمایید و شکل موج ولتاژ بار را بر حسب زاویه آتش در شکل ۷-۳ رسم نمایید.



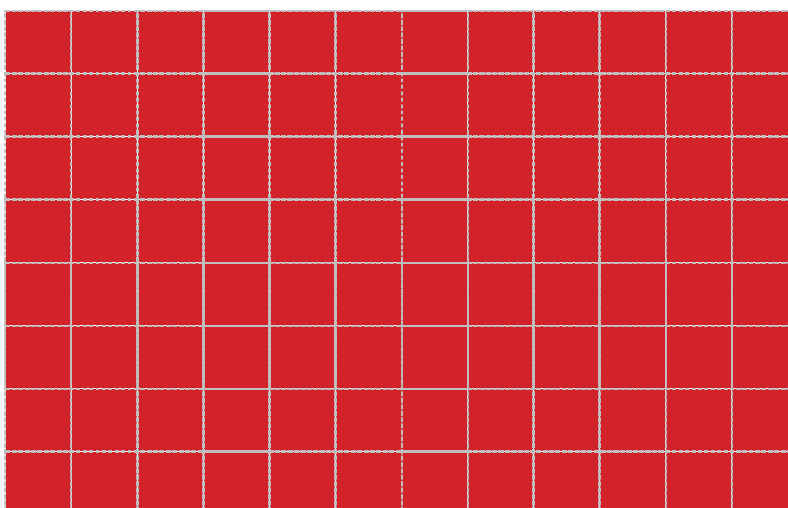
شکل ۷-۳ شکل موج ولتاژ خروجی بر حسب زاویه آتش

۲- جدول زیر را تکمیل نمایید.

جدول ۷-۱ نتایج آزمایش برشگر ac سه فاز کنترل شونده

						خط	
						فاز	

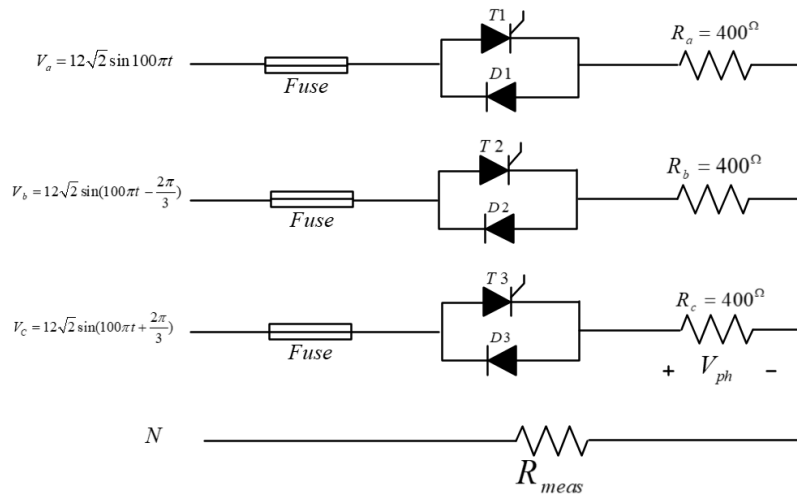
۲- نمودار توان اکتیو بار بر حسب زاویه آتش را در شکل ۷-۴ رسم نمایید .



شکل ۷-۴ شکل موج توان اکتیو بار بر حسب زاویه آتش

۷-۲-۲ برشگر AC سه فاز نیمه کنترل شونده با اتصال ستاره و دارای سیم نول

در این آزمایش مبدل برشگر AC سه فاز نیمه کنترل شونده مورد بررسی قرار خواهد گرفت. بار خروجی در این نوع برشگر می‌تواند به صورت ستاره و یا مثلث سر بندی شود که در آزمایش بار ستاره دارای سیم نول انتخاب شده است. مدل مداری این نوع مبدل در شکل ۷-۵ نشان داده شده است. پیاده‌سازی این آزمایش به کمک ماژول‌های آموزنده الکترونیک صنعتی ساخت شرکت ابزارآزما در شکل ۷-۷ نشان داده شده است.



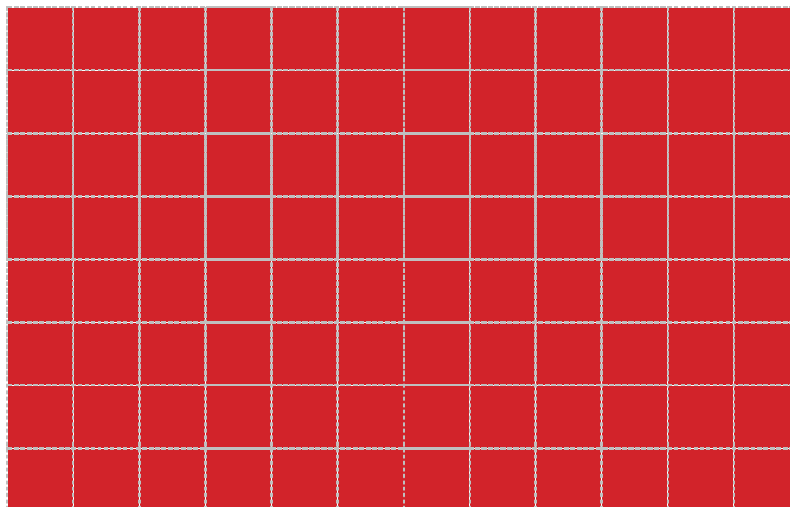
شکل ۷-۵ مدار کنترل ولتاژ ac سه فاز نیمه کنترل شونده

برای اعمال پالس آتش به تریستورها، ماژول مولد فرمان تریستوری را بر روی حالت تکفاز تنظیم نموده و پالس خروجی‌های SW1، SW3 و SW5 به ترتیب به تریستورهای T1، T2 و T3 متصل خواهد شد. این اتصال به واسطه ترانس پالس انجام خواهد پذیرفت.

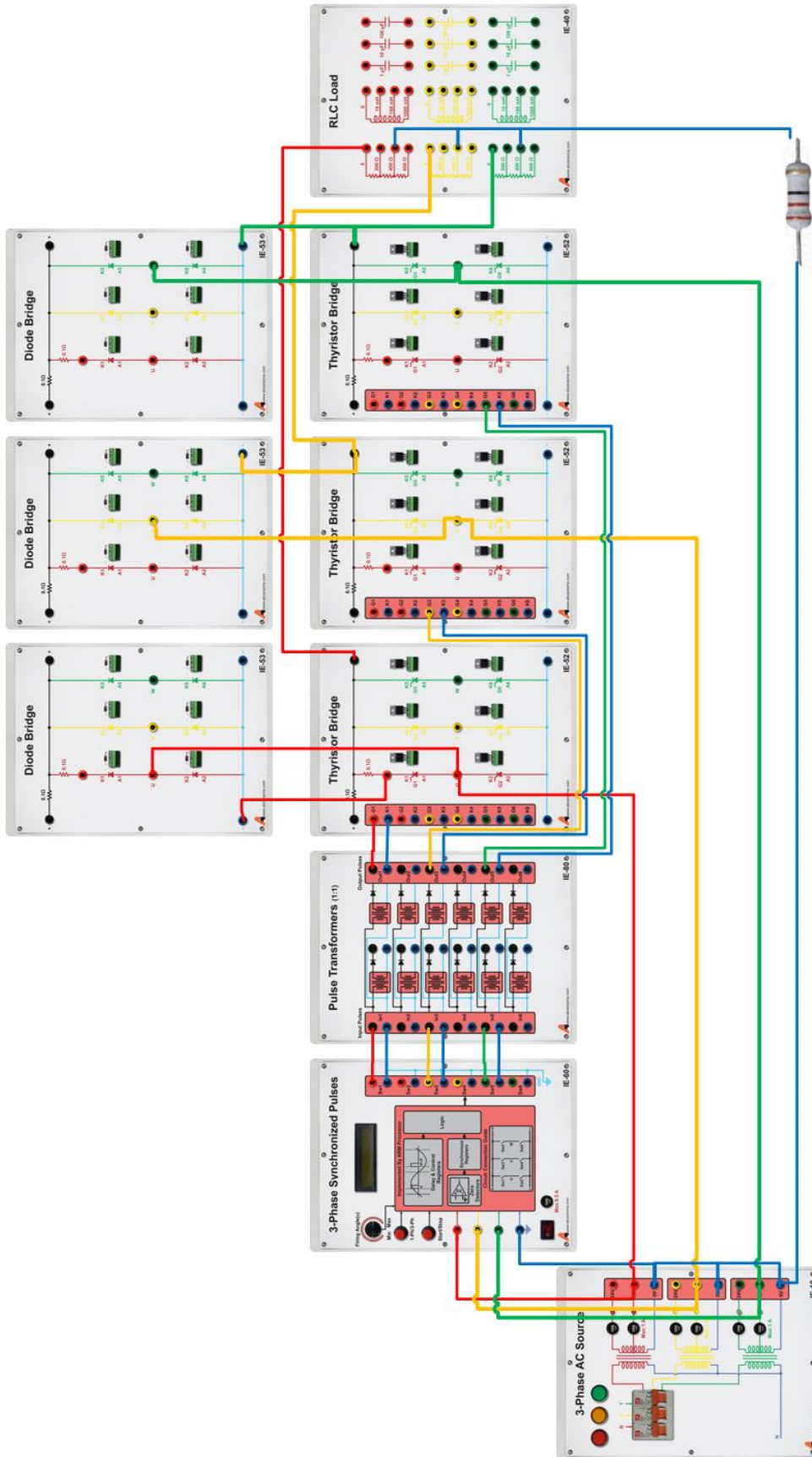
برای راه‌اندازی مدار ابتدا تغذیه سه فاز را روشن نموده و سپس کلید Run ماژول مولد فرمان تریستوری را فشار دهید تا پالس آتش به تریستورها اعمال گردد.

پس از راه‌اندازی مدار نسبت به پاسخ‌گویی به موارد زیر اقدام نمایید.

- ۱- زاویه آتش را بر روی ۴۵ درجه تنظیم نمایید و شکل موج ولتاژ بار را برحسب زاویه آتش شکل ۷-۶ رسم نمایید.



شکل ۷-۶ شکل موج ولتاژ خروجی بر حسب زاویه آتش



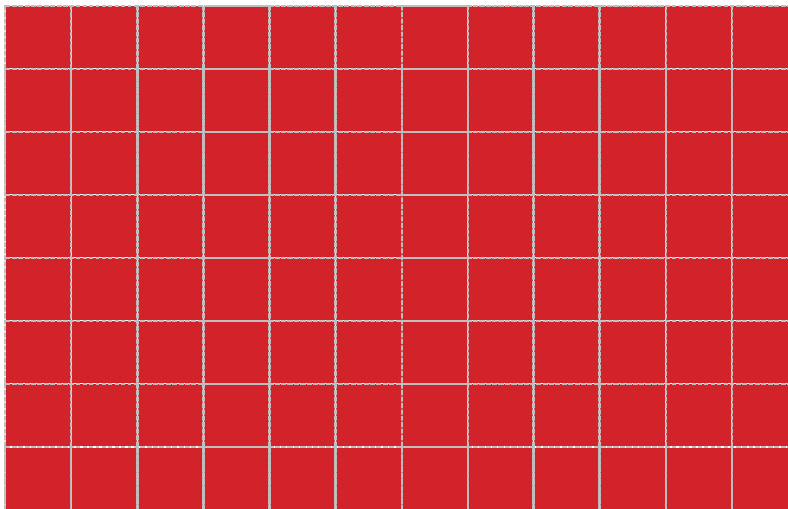
شکل ۷-۷ مدل پیشنهادی جهت پیاده‌سازی برشگر AC سه فاز نیمه کنترل‌شونده

۲- جدول زیر را تکمیل نمایید.

جدول ۷-۲ نتایج آزمایش برشگر ac سه فاز نیمه کنترل شونده دارای سیم نول

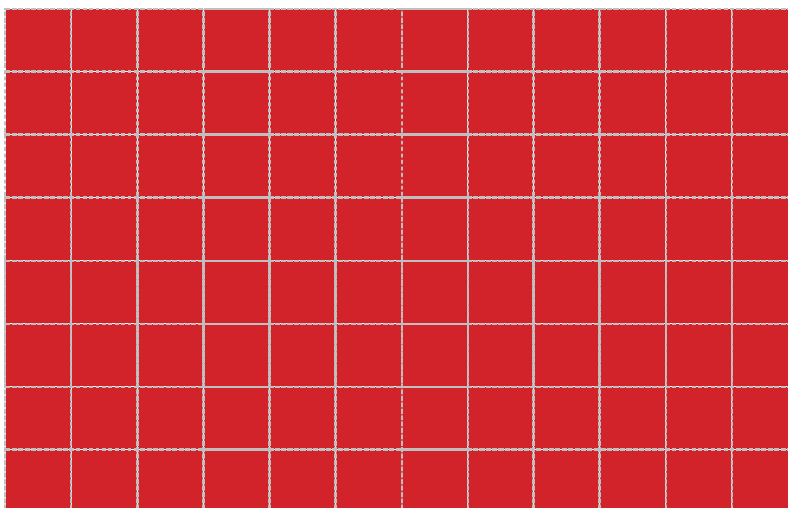
						خط	
						فاز	

۳- نمودار توان اکتیو بار بر حسب زاویه آتش را در شکل ۷-۸ رسم نمایید.



شکل ۷-۸ شکل موج توان اکتیو بار بر حسب زاویه آتش

۴- در مورد جریان سیم نول توضیح و شکل موج آن را در زوایای آتش مختلف در شکل ۷-۹ رسم نمایید.

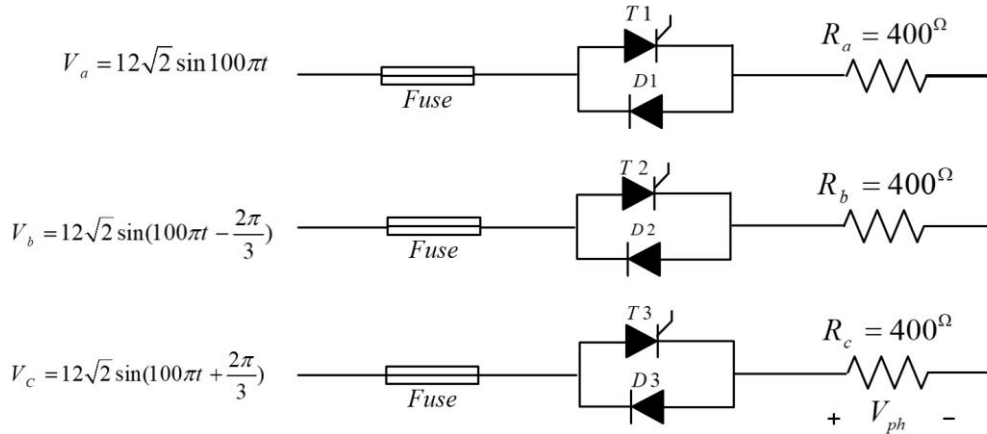


شکل ۷-۹ شکل موج جریان سیم نول در زوایای آتش مختلف

۷-۲-۳ مبدل‌های AC/AC سه فاز نیمه کنترل شده با اتصال ستاره و بدون سیم نول

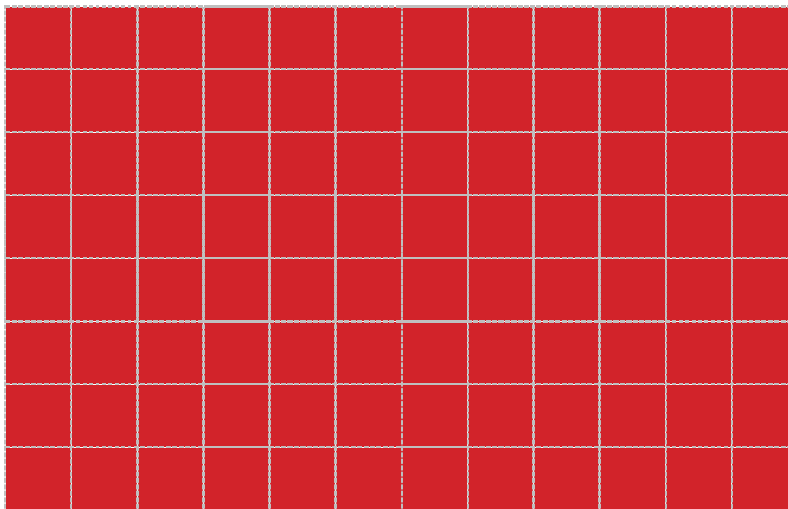
در حالت قبل مدار برشگر AC سه فاز با بار ستاره و دارای سیم نول مورد بررسی قرار گرفت. در این آزمایش مدار قبلی بدون وجود سیم نول مورد بررسی قرار خواهد گرفت و در انتهای این آزمایش سوالاتی جهت مقایسه بهتر میان این دو مبدل ارائه خواهد شد.

مدار نشان داده شده در شکل ۷-۱۰ برشگر AC سه فاز با بار ستاره و بدون سیم نول است. پیاده‌سازی این مدار مشابه شکل ۷-۷ انجام می‌شود. پس از راه‌اندازی مدار آزمایش به موارد زیر پاسخ دهید.



شکل ۷-۱۰ برشگر AC سه فاز با بار ستاره و بدون سیم نول

۱- زاویه آتش را بر روی ۴۵ درجه تنظیم نمایید و شکل موج ولتاژ بار را برحسب زاویه آتش شکل ۷-۱۱ رسم نمایید.



شکل ۷-۱۱ شکل موج ولتاژ خروجی بر حسب زاویه آتش

۲- جدول زیر را تکمیل نمایید.

جدول ۷-۳ نتایج آزمایش برشگر ac سه فاز نیمه کنترل شونده بدون سیم نول

					خط	
					فاز	

۷-۳ سوالات آزمایش

- ۱- تفاوت مبدل‌های نیم‌کنترل‌شونده و تمام‌کنترل‌شونده را بیان کنید و در مورد شکل موج خروجی هر یک توضیح دهید.
- ۲- وجود و یا عدم وجود سیم نول چه تاثیری بر عملکرد مدار خواهد داشت
- ۳- در برشگر AC سه فاز دارای سیم نول، در چه زاویه آتشی، جریان سیم نول صفر خواهد بود؟ تغییرات جریان سیم نول با تغییر زاویه آتش را مورد بررسی قرار داده، تحلیل خود را بیان نمایید.
- ۴- فرکانس جریان سیم نول را از روی شکل ۷-۹ بدست آورده، با فرکانس جریان/ولتاژ هر فاز مقایسه و تحلیل نمایید.
- ۵- در مورد شکل موج ولتاژ خروجی و مدهای مختلف آن بر حسب محدوده زاویه آتش بحث نمایید.

۸ بررسی رفتار IGBT, MOSFET و اپتوکوپلر

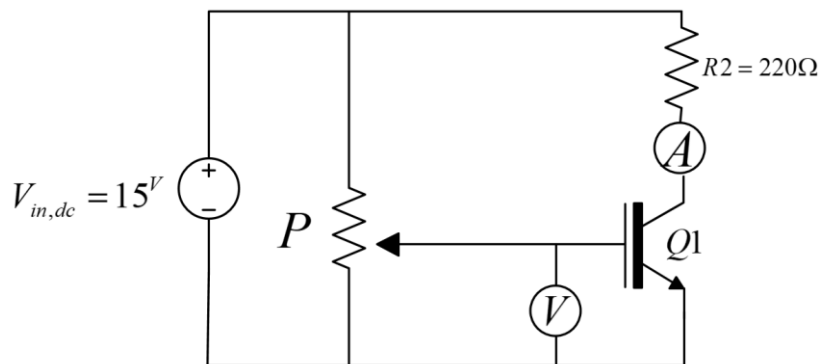
۸-۱ مقدمه

در تمام آزمایش‌های قبل تاکید بر مدارات الکترونیک صنعتی مبتنی بر ترایستور بود. الکترونیک صنعتی مدرن با رشد کلیدهای نیمه هادی جدید از جمله ترانزیستور قدرت و MOSFET قدرت متحول شده است و امروزه در بسیاری از کاربردها این کلیدهای نیمه هادی جایگزین ترایستور شده اند. منابع تغذیه سوئیچینگ و اینورترها دو دسته بزرگ از کاربرد کلیدهای نیمه هادی جدید می باشند. سرعت کلیدزنی به مراتب بالاتر این کلیدهای جدید مزیت عمده آنها می باشد. این کلیدهای نیمه هادی در مقایسه با ترایستور تمام کنترل شونده می باشند. در این آزمایش با منحنی مشخصه و ویژگی های این کلیدهای نیمه هادی آشنا می شوید. اپتوکوپلر نیز به عنوان المانی پر کاربرد در طبقه درایو این کلیدها بررسی شده است.

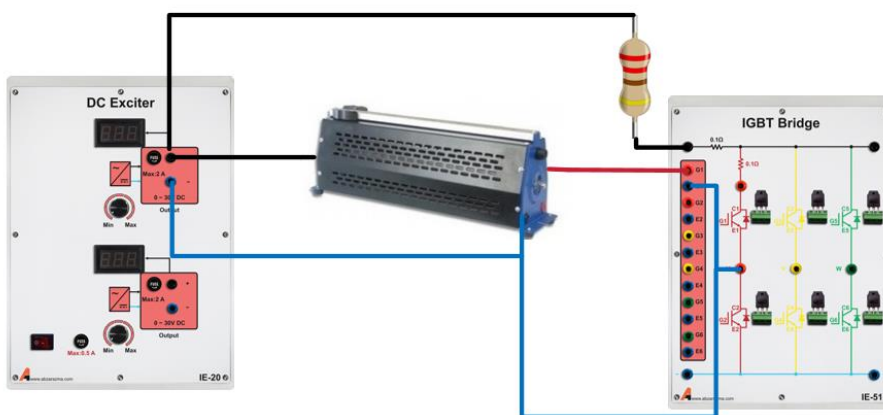
۸-۲ آزمایش و تحلیل

۸-۲-۱ اندازه‌گیری پارامترهای IGBT

به منظور اندازه‌گیری پارامترهای IGBT مدار شکل ۸-۱ ارائه شده است. برای پیاده‌سازی این مدار مطابق مدل پیشنهادی در شکل ۸-۲ عمل نمایید. پس از پیاده‌سازی به موارد زیر پاسخ دهید.



شکل ۸-۱ مدار پیشنهادی جهت اندازه‌گیری پارامترهای IGBT



شکل ۸-۲ مدل پیشنهادی جهت پیاده‌سازی مدار مناسب برای اندازه‌گیری پارامترهای IGBT

۱- ابتدا به برگه مشخصات IGBT موزد استفاده مراجعه نمایید و مقدار حداکثر منبع ولتاژ $V_{in,dc}$ را تعیین کنید؟

۲- با فرض اینکه ولتاژ منبع ورودی ۱۵ ولت باشد، مقدار حداقل مقاومت $R2$ را تعیین نمایید؟

۳- با تغییر رثوستا و یا پتانسیومتر P ولتاژ گیت-امیتر را از صفر تا ۱۵ ولت تغییر دهید. در این شرایط بندهای زیر را انجام دهید.

- مقادیر ولتاژ گیت-امیتر و کلکتور-امیتر را اندازه بگیرید.
- به ازای چه مقداری از ولتاژ گیت، IGBT کاملاً خاموش است؟
- به ازای چه مقداری از ولتاژ گیت، IGBT کاملاً روشن است؟

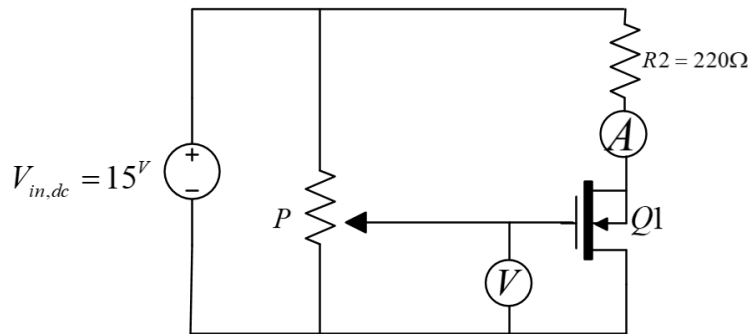
۴- حداکثر ولتاژ دو سر بار را اندازه گیری کرده و با ولتاژ ورودی مقایسه کنید؟ علت اختلاف را توضیح دهید؟

۵- مقادیر به دست آمده از آزمایش را با اطلاعات برگه مشخصات IGBT مقایسه کرده و علت اختلاف را شرح دهید .

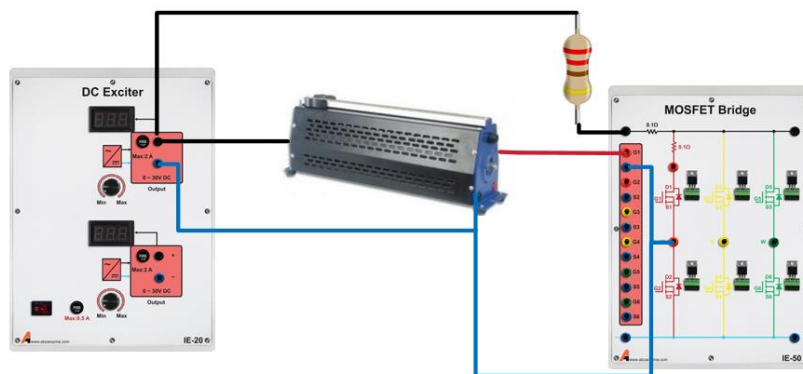
۶- افت ولتاژ مستقیم و مقاومت کلکتور - امیتر را در زمان روشن بودن IGBT تعیین کنید؟

۲-۸ اندازه‌گیری پارامترهای MOSFET قدرت

برای اندازه‌گیری پارامترهای MOSFET مداری مشابه حالت قبل در نظر گرفته شده است. این مدار در شکل ۳-۸ نشان داده شده است. برای پیاده‌سازی مدار این آزمایش از ماژول‌های MOSFET Bridge و DC Exciter استفاده می‌شود. سوالات این آزمایش نیز مشابه آنچه برای IGBT بیان گردید می‌باشد. لذا پس از پیاده‌سازی مدار آزمایش به سوالات زیر پاسخ دهید.



شکل ۳-۸ مدار پیشنهادی جهت اندازه‌گیری پارامترهای MOSFET



شکل ۴-۸ مدل پیشنهادی جهت پیاده‌سازی مدار مناسب برای اندازه‌گیری پارامترهای MOSFET

۱- ابتدا به برگه مشخصات MOSFET موزد استفاده مراجعه نمایید و مقدار حداکثر منبع ولتاژ $V_{in,dc}$ را تعیین کنید؟

۲- با فرض اینکه ولتاژ منبع ورودی ۱۵ ولت باشد، مقدار حداقل مقاومت $R2$ را تعیین نمایید؟

۳- با تغییر رثوستا و یا پتانسیومتر P ولتاژ گیت-امیتر را از صفر تا ۱۵ ولت تغییر دهید. در این شرایط بندهای زیر را انجام دهید.

- به ازای چه مقداری از ولتاژ گیت- سورس، MOSFET کاملاً خاموش است؟
- به ازای چه مقداری از ولتاژ گیت- سورس، MOSFET کاملاً روشن است؟

۴- وقتی MOSFET کاملاً روشن است، مقاومت بین درین و سورس چه مقداری است؟ محاسبات مربوطه را ذکر کنید .

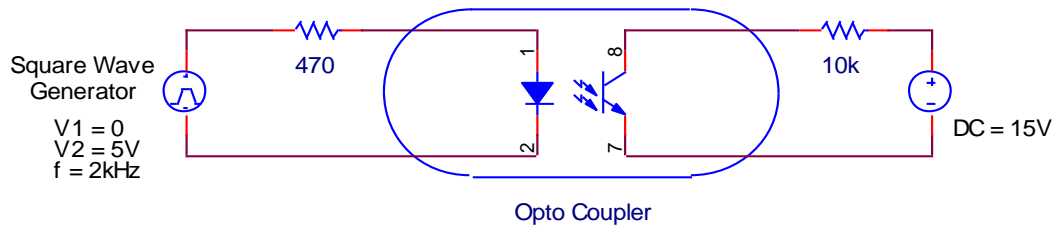
۵- مقادیر به دست آمده از آزمایش را با اطلاعات برگه مشخصات Power MOSFET مقایسه کرده، و علت اختلاف را شرح دهید .

۶- از نقطه نظر فرکانس عملکردی، زمان خیز و زمان تاخیر؛ ماسفت مورد استفاده را با IGBT مورد آزمایش در حالت قبل مقایسه کنید

۳-۲-۸ مشاهده رفتار اپتوکوپلر

با هدف بررسی رفتار ایزولاتور نوری و یا Optocoupler مدار پیشنهادی در شکل ۵-۸ ارائه گردیده است. از سیگنال ژنراتور جهت تولید پالس مربعی با دامنه ۵ ولت و فرکانس ۲ کیلوهرتز استفاده کنید.

برای پیاده سازی مدار زیر، از بردبورد های آزمایشگاهی استفاده کنید. از تراشه PS2501-1 و یا 6N137 می‌توانید به عنوان اپتوکوپلر در مدار زیر استفاده کنید. نکته لازم به ذکر این است که تراشه‌های نامبرده جزء ایزولاتورهای نوری سریع و با فرکانس عملکردی بالا هستند.



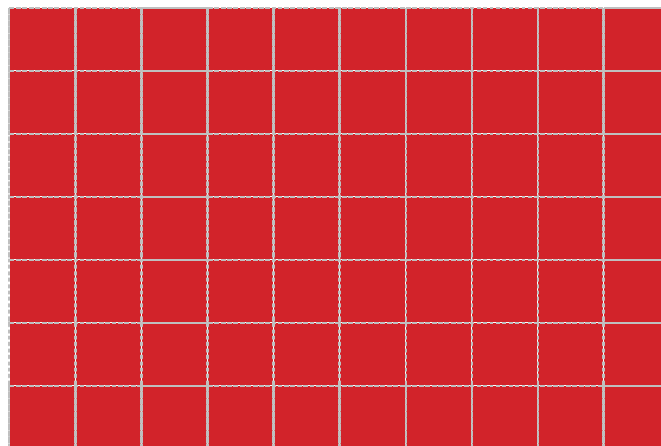
شکل ۵-۸ مدار پیشنهادی جهت بررسی رفتار اپتوکوپلر

پس از پیاده‌سازی مدار آزمایش، به برگه راهنمای این تراشه مراجعه کنید و به کمک آن به موارد زیر پاسخ دهید.

۱- از روی برگه مشخصات اپتوکوپلر، مقادیر t_r , t_f را به دست آورید .

۲- افت ولتاژ روی دیود فرستنده در حالت روشن چه قدر است ؟

۳- در صورت ایزوله بودن زمین اسیلوسکوپ ولتاژ ورودی را با کانال ۱ و ولتاژ خروجی را با کانال ۲ به صورت هم‌زمان مشاهده کنید در غیر اینصورت موارد ذکر شده را به طور جداگانه مشاهده و در شکل ۶-۸ رسم نمایید.



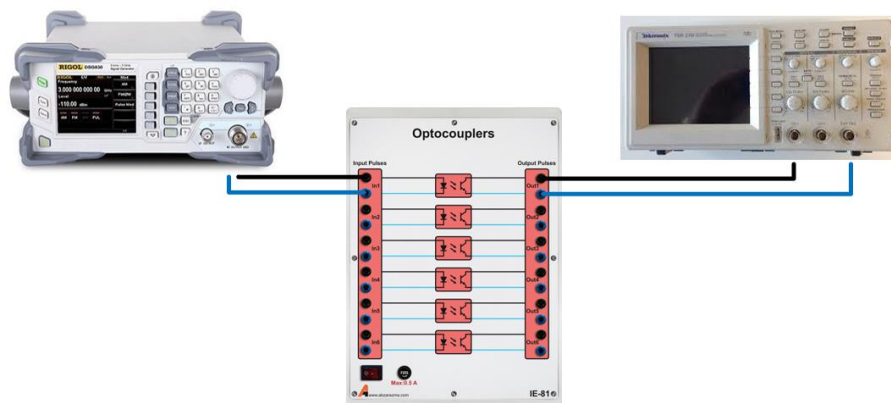
شکل ۶-۸ شکل موج پالس ورودی و خروجی اپتوکوپلر

۴- شکل موج های رسم شده در بند "ب" را تحلیل و نحوه‌ی رفتار اپتوکوپلر را توضیح دهید؟

۸-۲-۴ بررسی رفتار اپتوکوپلر و درایور گیت

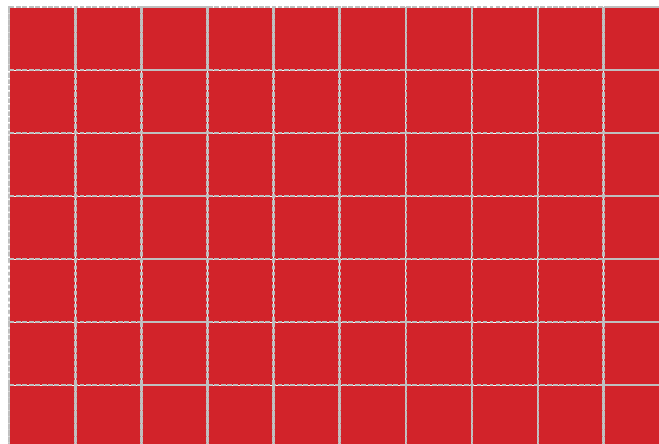
با توجه به اینکه اپتوکوپلر تنها برای ایزولاسیون بین مدارات فرمان و قدرت کاربرد دارد؛ لذا نیاز به وجود یک طبقه درایور جهت تقویت جریان گیت و بهبود حالت گذرای روشن و خاموش شدن کلیدهای نیم‌هادی نیز وجود دارد. با پیشرفت‌های صورت گرفته در زمینه ساخت تراشه‌های الکترونیکی، امروزه تراشه‌هایی وجود دارد که به طور همزمان ایزولاسیون و تقویت جریان را انجام می‌دهد. تراشه TLP250 یکی از این موارد است. از این تراشه در ساخت ماژول Optocouplers آموزنده الکترونیک صنعتی استفاده شده است. این ماژول دارای ۶ مدار ایزولاتور نوری و درایو گیت مستقل است

این بار پالس ۵ ولت با فرکانس ۲ کیلوهرتز را به یکی از ورودی‌های آن متصل نموده و پالس خروجی را که به کمک اسیلوسکوپ مشاهده کنید. در آزمایش‌های بعدی از این ماژول جهت ایزولاسیون بین مدار فرمان و مدار قدرت استفاده می‌شود و وجود طبقه درایور به بهبود پالس‌های گیت کمک می‌کند. پیاده‌سازی این مدار بسیار ساده و مطابق شکل ۷-۸ است.



شکل ۷-۸ مدل پیشنهادی جهت بررسی رفتار اپتوکوپلر با وجود درایور گیت

در صورت ایزوله بودن زمین اسیلوسکوپ ولتاژ ورودی را با کانال ۱ و ولتاژ خروجی را با کانال ۲ به صورت هم‌زمان مشاهده کنید در غیر اینصورت موارد ذکر شده را به طور جداگانه مشاهده و در شکل ۸-۸ رسم نمایید.



شکل ۸-۸ شکل موج پالس ورودی و خروجی اپتوکوپلر

۸-۳ سوالات آزمایش

- ۱- با توجه به شکل موج‌ها، این المان تا چه فرکانسی قابل استفاده است؟
- ۲- مزیت استفاده از اپتوکوپلر چیست؟ این المان به کدامیک از المان‌های قدرت شبیه است

۹ اینورتر تکفاز و آشنایی با روش مدولاسیون SPWM تکفاز

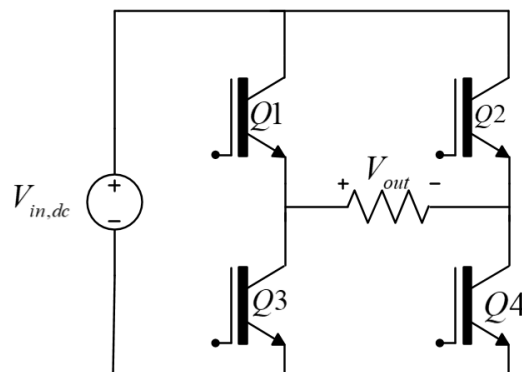
۹-۱ مقدمه

این مبدل‌ها با عنوان اینورترها ذکر می‌شوند. ولتاژ خروجی AC می‌تواند در یک فرکانس ثابت یا متغیر باشد. در صورتیکه در این مبدل‌ها ولتاژ ورودی تغییر نموده و ضریب بهره ثابت بماند ولتاژ خروجی متغیر حاصل می‌گردد. اینورترها به دو دسته کلی اینورترهای تکفاز و اینورترهای سه‌فاز تقسیم می‌شوند و اگر ولتاژ ورودی ثابت بماند به این اینورترها، اینورتر منبع ولتاژ و اگر چنانچه جریان ورودی ثابت نگه داشته شود به آن اینورتر منبع جریان گفته می‌شود. در شکل ۹-۱ اینورتر ولتاژ تکفاز نشان داده شده است.

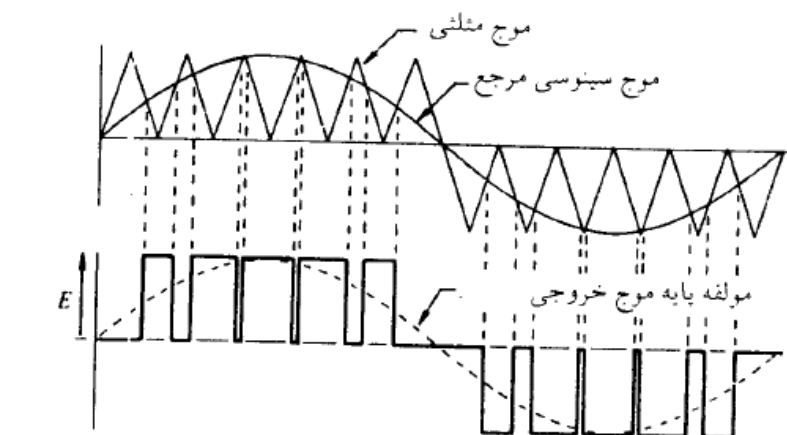
اگر ولتاژ ورودی ثابت بماند با تغییر ضریب بهره اینورتر که معمولاً با روش کنترل مدولاسیون پهنای پالس انجام می‌گیرد، ولتاژ خروجی متغیری خواهیم داشت. در شکل ۹-۲ روش ساخت پالس‌های فرمان برای اینورتر تکفاز نشان داده شده است. از مقایسه موج دندان‌اره‌ای با سینوسی مرجع پالس‌های فرمان ساخته شده است.

در نیم سیکل مثبت ولتاژ خروجی اگر کلیدهای Q1 و Q4 فرمان داده می‌شوند؛ ولتاژ بار برابر ولتاژ ورودی خواهد شد و توان از ورودی به سمت بار منتقل خواهد شد. پس از این حالت کلیدزنی، برای حفظ پیوستگی جریان بار خصوصاً در بار سلفی، کلیدهای Q3 و Q4 با هم روشن خواهند شد تا دو سر بار اتصال کوتاه شود و جریان ذخیره شده در بار سلفی دشارژ گردد. در نیم سیکل منفی ولتاژ خروجی اگر کلیدهای Q2 و Q3 روشن شوند، ولتاژ بار برابر ولتاژ ورودی خواهد شد اما علامت آن قرینه ورودی می‌باشد. در این زمان انتقال توان به خروجی صورت خواهد گرفت و پس از این حالت کلیدزنی کلیدهای Q2 و Q1 روشن خواهند شد تا دو سر بار اتصال کوتاه و برگشت جریان بار از این طریق صورت گیرد.

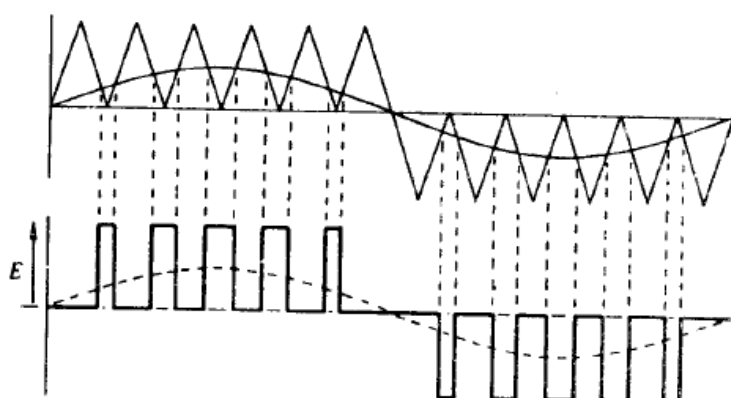
با تغییر دامنه سینوسی مرجع، شاخص مدولاسیون دامنه و یا ضریب بهره اینورتر تغییر می‌کند که به تبع آن امکان دستیابی به ولتاژ با مقدار موثر متغیر در خروجی فراهم خواهد شد. اگر فرکانس موج دندان‌اره‌ای تغییر کند، فرکانس کلیدزنی تغییر خواهد کرد. هر چقدر فرکانس کلیدزنی بیشتر باشد، طیف هارمونیک ولتاژ خروجی فرکانس‌های بالاتری را پوشش می‌دهد و از اهمیت کمتری برخوردار است. اما افزایش فرکانس کلیدزنی دارای این عیب است که تلفات کلیدزنی افزایش خواهد داشت.



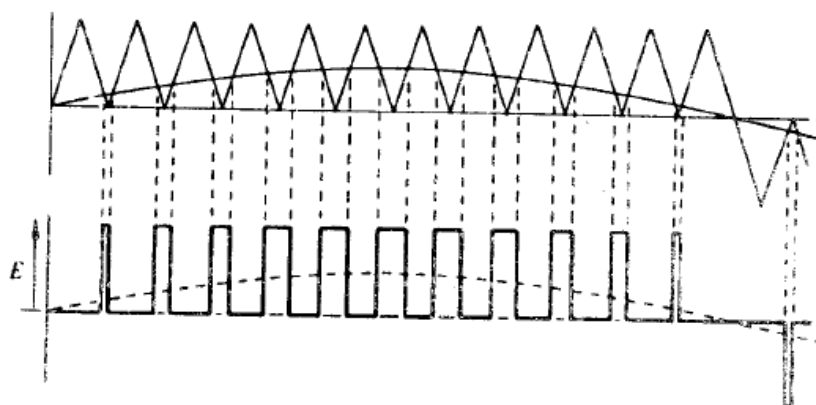
شکل ۹-۱ مدار اینورتر تکفاز



الف) در ماکزیمم ولتاژ خروجی



ب) در نصف ماکزیمم ولتاژ خروجی



ج) در نصف ولتاژ و نصف فرکانس

شکل ۹-۲ ساخت پالس‌های فرمان اینورتر تکفاز با موج دندانه‌اره‌ای یکطرفه

۹-۲ آزمایش و تحلیل

در این آزمایش به کمک ماژول مولد فرمان اینورتر تکفاز با روش مدولاسیون عرض پالس سینوسی (SPWM) به بررسی عملکرد اینورتر تکفاز پرداخته خواهد شد.

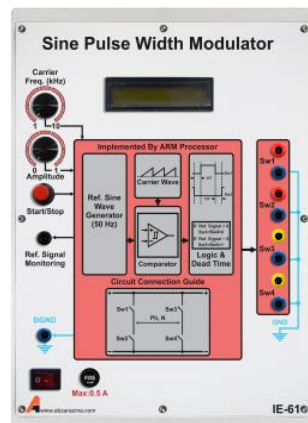
۹-۲-۱ مازول تولیدکننده فرمان اینورتر تکفاز

این مازول در واقع مدار کنترل اینورتر تکفاز است که مبتنی بر روش مدولاسیون عرض پالس سینوسی خواهد بود. به منظور جلوگیری از روشن شدن همزمان ترانزیستورهای واقع در یک شاخه می‌بایست پالس‌های فرمان اعمالی به یک شاخه not همدیگر بوده و زمان مرده بین آنها وجود داشته باشد.

در شکل ۹-۳ این مازول نشان داده شده است. همانطور که پیش از بیان گردید در روش مدولاسیون SPWM، دامنه موج دندانانه اراهی ثابت بوده و با تغییر دامنه شکل موج سینوسی مرجع ضریب مدولاسیون تغییر می‌کند. رابطه ضریب مدولاسیون به صورت زیر است.

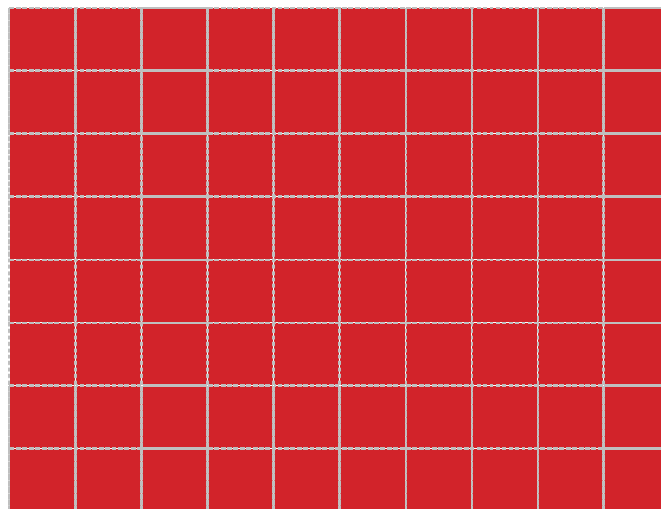
$$m_a = \frac{A_m}{A_c}$$

که در رابطه فوق، m_a ، ضریب مدولاسیون؛ A_m ، دامنه سینوسی مرجع و A_c ، دامنه سیگنال حامل است. به عنوان مثال اگر دامنه دندانانه اراه ای ۵ ولت باشد به ازای شکل موج سینوسی با دامنه ۳ ولت، شاخص مدولاسیون دامنه ۰٫۶ می‌شود.



شکل ۹-۳ مازول مولد فرمان اینورتر تکفاز

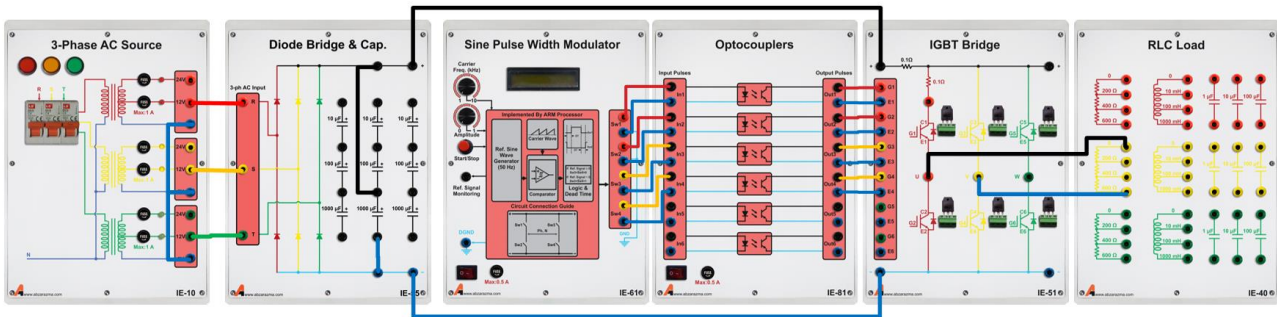
پالس‌های خروجی این مازول دارای زمین مشترک هستند بنابراین به راحتی می‌توان به کمک اسیلوسکوپ فرمان کلیدهای پل را مشاهده نمود. شاخص مدولاسیون دامنه را ۰٫۵ قرار دهید و فرکانس حامل را ۱ کیلوهرتز در نظر بگیرید. در این شرایط پالس‌های فرمان SW1 تا SW4 را در یک دوره تناوب در شکل ۹-۴ رسم نمایید و در این شرایط زمان مرده را بررسی کنید.



شکل ۹-۴ پالسهای فرمان SW1 تا SW4

۹-۲-۲ اینورتر تکفاز

مدار قدرت اینورتر تکفاز در شکل ۹-۱ نشان داده شده است. برای بررسی رفتار اینورتر تکفاز، مطابق ساختار پیشنهادی در شکل ۹-۵ مدار ماژول مولد فرمان اینورتر را از طریق اپتوکوپلر به ماژول IGBT متصل کنید. بار را ۶۰۰ اهم انتخاب کنید. برای فراهم نمودن ولتاژ لینک DC، ولتاژ سه فاز ورودی را به کمک پل دیودی یکسو نموده و در نهایت به منظور کاهش ریبیل ولتاژ از یک خازن ۱۰۰۰ میکروفاراد موازی لینک DC استفاده می‌گردد. همانطور که در آزمایش قبل بیان گردید به منظور ایزولاسیون بین مدار قدرت و مدار فرمان از اپتوکوپلر بایستی استفاده گردد. در این ماژول از یک طبقه درایور گیت به منظور بهبود پالس گیت کلیدها استفاده شده است.

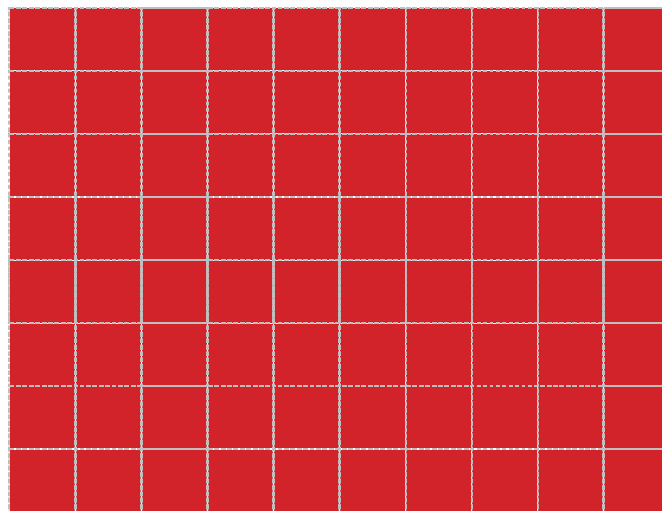


شکل ۹-۵ مدل پیشنهادی برای پیاده‌سازی اینورتر تکفاز

برای راه‌اندازی ابتدا ماژول SPWM را در حالت STOP قرار داده و تغذیه سه فاز ورودی را روشن کنید.

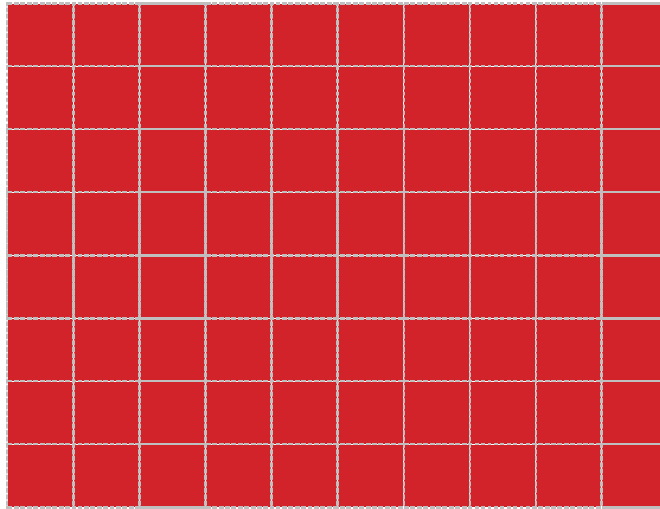
پس از اطمینان از برقراری ولتاژ لینک DC، آنگاه دکمه Run را فشار دهید تا فرمان کلیدها اعمال گردد. سپس به کمک اسکوپ شکل موج‌های زیر را رسم کنید.

۱- شکل موج ولتاژ بار را شکل ۹-۶ رسم نمایید. سپس اثر تغییر فرکانس سیگنال حامل و همچنین تغییر اندیس مدولاسیون را بر روی شکل موج ولتاژ خروجی بررسی نمایید.



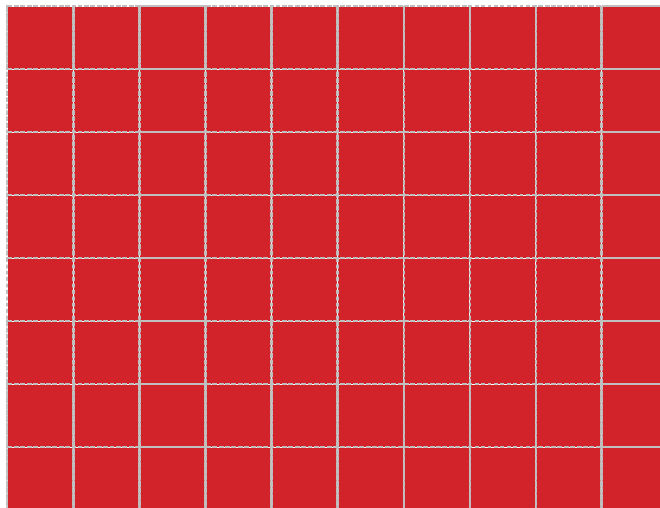
شکل ۹-۶ شکل موج ولتاژ بار در اینورتر تکفاز

۲- شکل موج جریان و ولتاژ SW1 را مشاهده و در شکل ۹-۷ رسم نمائید .



شکل ۹-۷ شکل موج جریان و ولتاژ SW1

۳- شکل موج ولتاژ کلکتور-امیتر، دو ترانزیستور واقع در یک شاخه را به طور همزمان مشاهده و در شکل ۹-۸ نمائید.



شکل ۹-۸ شکل موج ولتاژ کلکتور - امیتر SW1 و SW2

۴- شکل موج ولتاژ گیت- امیتر و کلکتور- امیتر SW1 را به طور همزمان مشاهده و مورد بحث قرار دهید

۹-۳ سوالات آزمایش

- ۱- در روش مدولاسیون SPWM، اگر دامنه سینوسی مرجع از دندان‌اره‌ای بیشتر باشد کیفیت ولتاژ خروجی اینورتر چه تغییری می‌کند؟
- ۲- علت استفاده از موج دندان‌اره‌ای را ذکر نمائید
- ۳- یکی از مزایای وجود زمان مرده، جلوگیری از اتصال کوتاه لینک DC است. در مورد سایر مزایای وجود زمان مرده در کلاس بحث کنید
- ۴- به جای پل IGBT، از پل MOSFET در مدار اینورتر تکفاز استفاده نمایید و آزمایش را تکرار کنید.

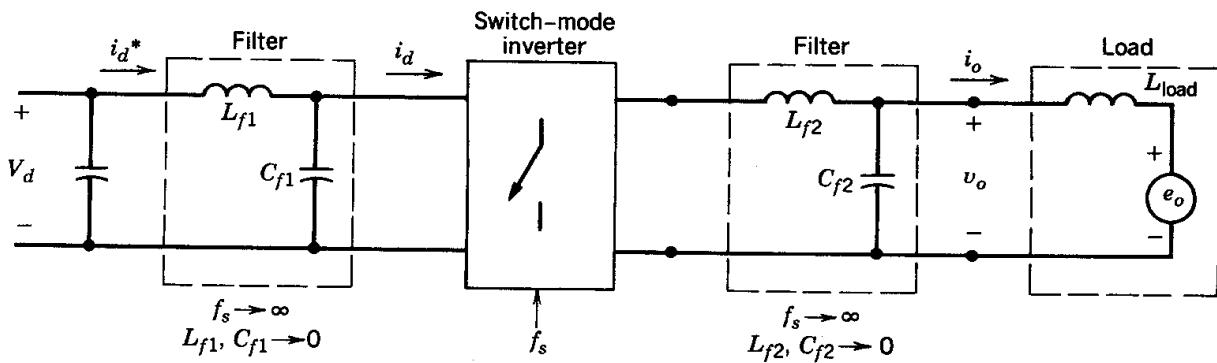
۱۰ اینورتر تکفاز و فیلترهای ورودی و خروجی اینورتر

۱۰-۱ مقدمه

ولتاژ خروجی اینورتر ایده‌آل بایستی شکل موج سینوسی باشد البته در عمل ایده آل نبوده و دارای هارمونیک است. در کاربردهای قدرت کم و متوسط ولتاژ خروجی با شکل موج مربعی یا شبه مربعی کفایت می‌کند، اما در کاربرد های قدرت بالا شکل موج با اعوجاج کمتر مورد نیاز است. در این مدارات زمانیکه تعداد پالس‌ها در هر سیکل افزایش می‌یابد، منجر به افزایش هارمونیک‌های مرتبه بالا می‌گردد. این هارمونیک‌ها راحت‌تر از هارمونیک‌های مرتبه پایین، توسط فیلترهای ورودی و خروجی اینورتر حذف می‌گردند. در نتیجه خروجی به فرکانس مورد نظر نزدیک‌تر خواهد شد. مقادیر سلف و خازن فیلتر با توجه به رابطه (۱۱-۱) می‌تواند محاسبه گردد.

$$F = \frac{1}{2\pi\sqrt{Lc}} \quad (11-1)$$

در شکل ۱۰-۱ نحوه قرارگیری فیلترهای ورودی و خروجی نشان داده شده است. فیلترهای ورودی DC و فیلترهای خروجی از نوع AC می‌باشند.



شکل ۱۰-۱ نحوه قرارگیری فیلترهای ورودی و خروجی اینورتر

۱۰-۲ آزمایش و تحلیل

در آزمایش ۹ رفتار اینورتر تکفاز بررسی گردید. dv/dt بالای ولتاژ خروجی و بالا بودن THD ولتاژ و جریان خروجی اینورتر سبب ایجاد گشتاور هارمونیک در بارهای موتوری می‌شود و راندمان موتور را به شدت کاهش داده و طول عمر مفید تجهیز را کم می‌کند. برای اینکه این مشکل تا حدی برطرف گردد نیاز به فیلترهای LC بزرگ در پایانه خروجی اینورتر به وجود می‌آید. البته تغییرات ولتاژ سریع خروجی اینورتر مشکلات دیگری را نیز به همراه دارد که تخریب زود هنگام عایق سیم‌پیچ‌ها، انعکاس موج در کابل‌های طولانی و تابش الکترومغناطیسی برخی از آن‌ها به شمار می‌روند.

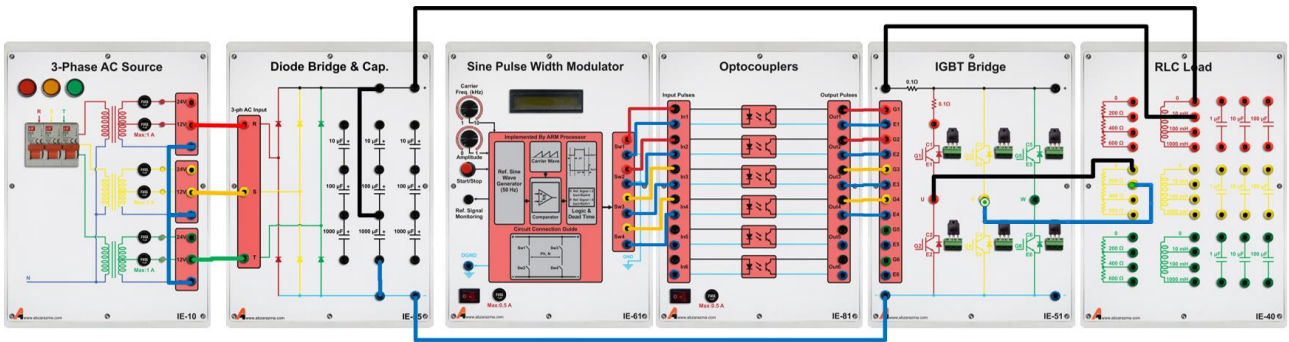
در این آزمایش به بررسی تاثیر فیلترهای ورودی و خروجی بر شکل موج های جریان و ولتاژ اینورتر پرداخته خواهد شد.

۱۰-۲-۱ فیلتر ورودی اینورتر

در این آزمایش تاثیر حضور فیلتر L را در ورودی اینورتر تکفاز بررسی خواهیم نمود. برای انجام آزمایش، مدار آزمایش شماره ۹ را پیاده‌سازی نموده و از یک سلف ۱۰ میلی هانری به صورت سری با ورودی استفاده نمایید. مقدار بار خروجی را ۲۰۰ اهم انتخاب کنید.

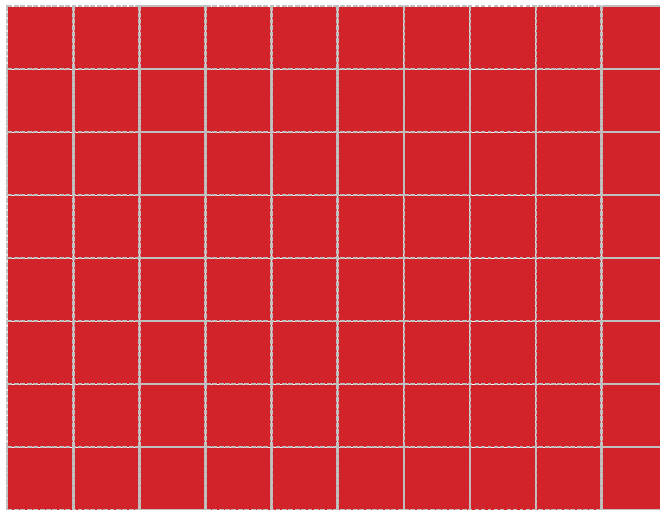
ساختار پیشنهادی مدار آزمایش به صورت شکل ۱۰-۲ است. برای راه‌اندازی ابتدا ولتاژ لینک DC را اعمال کنید و پس از آن کلید Run را فشار دهید تا فرمان SPWM به کلیدها اعمال شود.

پس از راه‌اندازی به سوالات زیر پاسخ دهید.



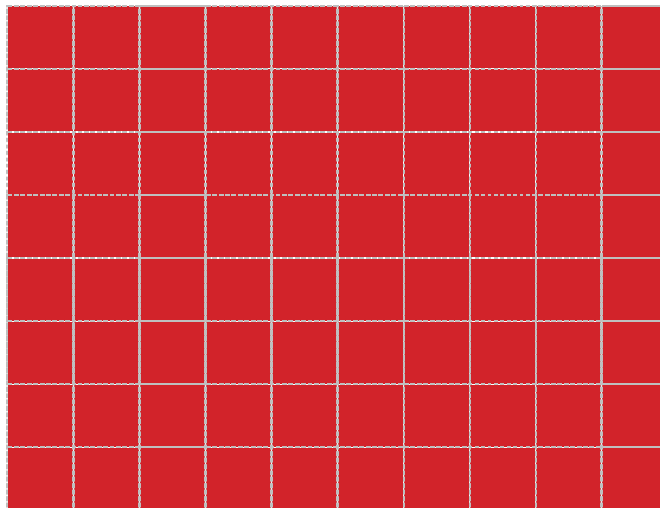
شکل ۱۰-۲ مدل پیشنهادی جهت بررسی تاثیر فیلتر L در ورودی اینورتر

۱- شکل موج ولتاژ بار را مشاهده کنید و سپس شکل موج جریان ورودی را در شکل ۱۰-۳ رسم نمایید



شکل ۱۰-۳ شکل موج جریان ورودی به اینورتر

۲- مقدار سلف ورودی را تغییر داده و مجدداً شکل موج جریان ورودی را رسم کنید.

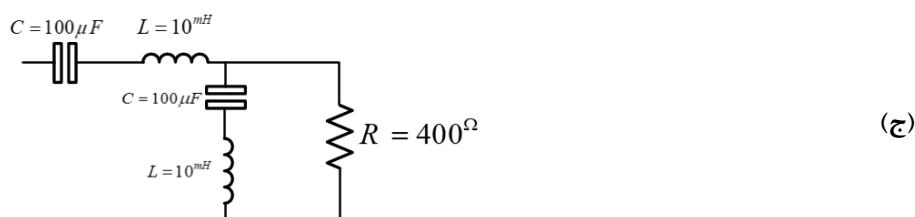
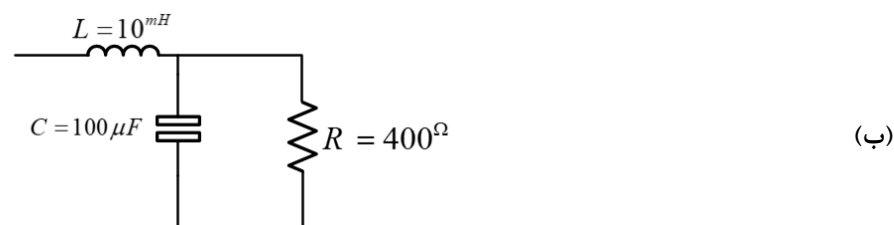
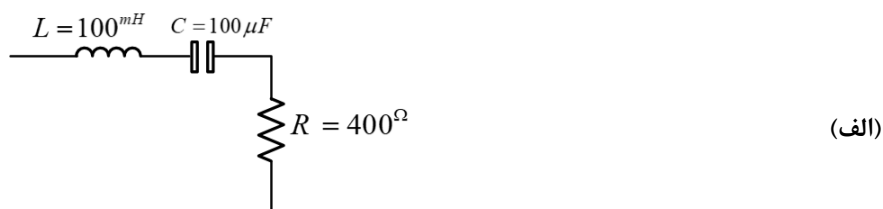


شکل ۱۰-۴ شکل موج جریان ورودی به اینورتر با تغییر سلف ورودی

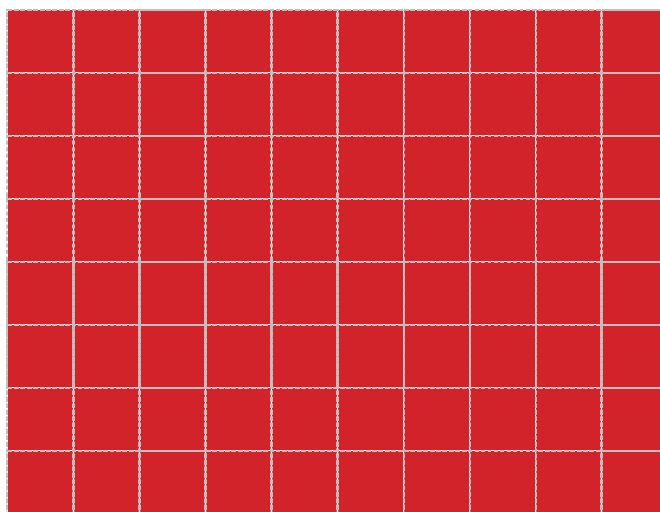
۳- تاثیر وجود فیلتر را در ورودی بررسی کنید؟

۲-۲-۱۰ فیلتر خروجی اینورتر

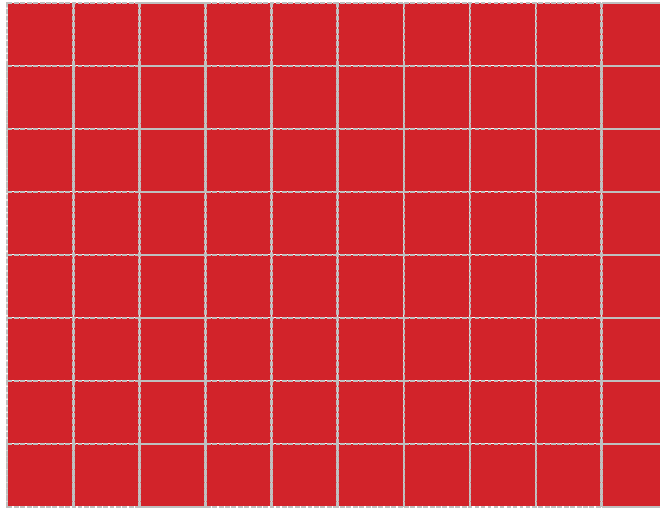
در این بخش آزمایش فیلتر LC در خروجی اینورتر قرار داده و تاثیر آنرا بر شکل موج ولتاژ خروجی بررسی خواهیم نمود. قرار دادن فیلتر در خروجی منجر به کاهش dv/dt و بهبود THD ولتاژ خروجی خواهد شد. مدار این بخش مشابه حالت قبل است با این اختلاف که فیلتر در خروجی اینورتر قرار خواهد گرفت. بار خروجی را در این بخش از آزمایش ۴۰۰ اهم انتخاب کنید و سپس آرایش‌های متفاوت فیلتر LC که در شکل زیر نشان داده شده است را پیاده سازی نمایید. در هر حالت شکل موج ولتاژ خروجی و جریان خروجی را رسم نمایید.



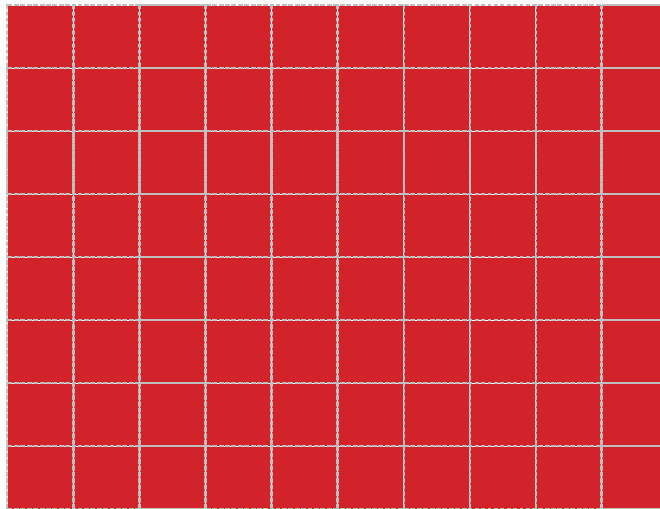
شکل ۵-۱۰ آرایش‌های متفاوت فیلتر LC در خروجی اینورتر



شکل ۶-۱۰ شکل موج ولتاژ خروجی و جریان خروجی در حضور فیلتر LC نوع (الف)



شکل ۱۰-۷ موج ولتاژ خروجی و جریان خروجی در حضور فیلتر LC نوع (ب)



شکل ۱۰-۸ موج ولتاژ خروجی و جریان خروجی در حضور فیلتر LC نوع (ج)

حال با توجه به آرایش‌های مختلف به سوالات زیر پاسخ دهید.

۱- بهترین وضعیت ولتاژ خروجی مربوط به کدام مرحله است؟

۲- بهترین وضعیت جریان خروجی مربوط به کدام مرحله است؟

۱۱ کنترل دور موتورهای القایی به روش V/F

۱۱-۱ مقدمه

اینورترها از جمله مبدل های dc-ac می باشند که به طور وسیعی در کاربردهای صنعتی استفاده می گردد. محرک های سرعت متغیر موتورهای ac، منابع تغذیه بی وقفه و . . . تنها بخشی از کاربردهای اینورترها به شمار می‌روند. در اینورترهای سه فاز، خروجی دارای ولتاژ متناوبی با اختلاف فازهای 0° ، 120° و 240° می باشد.

همانطور که بیان شد، یکی از کاربردهای اینورترهای سه‌فاز کنترل دور موتورهای AC است. زمانی که از اینورتر سه‌فاز برای کنترل دور موتور استفاده می‌گردد، از روش‌های کنترلی اسکالر و برداری برای اعمال فرمان مناسب به کلیدها و کنترل دور موثر و کارآمد موتور بهره‌گیری خواهد شد. یکی از این روش‌های کنترلی روش مبتنی بر Volt per Hertz است.

روش تثبیت نسبت ولتاژ به فرکانس (یا کنترل V/F ثابت)، ساده ترین روش کنترل موتورهای AC می‌باشد. امروزه این روش، بطور گسترده در کاربردهای صنعتی مورد استفاده قرار می‌گیرد. این نوع کنترلرها از نوع اسکالر بوده و بصورت حلقه باز با پایداری خوب عمل می‌کنند. مزیت این روش سادگی سیستم‌های کنترلی آن است. در مقابل، این نوع کنترلرها برای کاربردها با پاسخ سریع مناسب نمی‌باشند.

در روش V/F نسبت دامنه ولتاژ خروجی به فرکانس آن همواره مقدار ثابتی نگه داشته می‌شود تا دامنه شار درون موتور ثابت باقی بماند؛ چراکه در صورت کاهش دامنه شار موتور، حداکثر گشتاور قابل حصول کاهش یابد و افزایش دامنه شار ماشین از مقدار نامی ممکن است سبب اشباع هسته گردد و راندمان موتور را کاهش دهد.

سرعت یک موتور القایی توسط سرعت سنکرون و سرعت لغزش رتور تعیین می‌گردد. با توجه به رابطه دور موتور آ سنکرون (۱۲-۱) می‌توان با تغییر فرکانس، سرعت سنکرون را تغییر، و دور موتور را کنترل نمود. به منظور ایجاد ولتاژ و فرکانس متغیر از اینورترهای ولتاژ استفاده می‌کنند. در اینورترهای ولتاژ، متغیر تحت کنترل همان ولتاژ و فرکانس اعمالی به استاتور است.

$$n_r = \frac{60f}{P} \quad (12-1)$$

که در این رابطه P تعداد زوج قطب های موتور القایی می‌باشد

۱۱-۲ آزمایش و تحلیل

در این آزمایش به بررسی نحوه کنترل دور موتور به کمک اینورتر سه‌فاز مبتنی بر روش کنترلی V/F پرداخته خواهد شد.

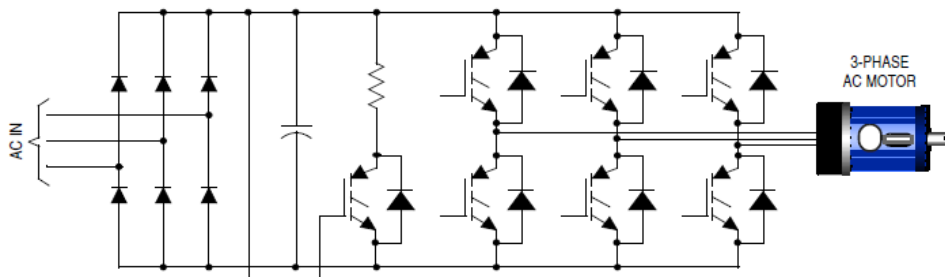
شکل ۱۱-۱ ساختار یک اینورتر دوسطحی سه‌فاز را نشان می‌دهد. برای استفاده از این ساختار در کاربردهای توان بالا و یا ولتاژ بالا، هر یک از کلیدهای Q1 تا Q6، از اتصال سری و یا موازی چند کلید دیگر تشکیل می‌شوند. در این ساختار نیز تغییرات سریع ولتاژ در خروجی، سبب نیاز به استفاده از فیلترهای LC بزرگ خواهد شد.

ماژول Volt per Hertz Speed Controller به عنوان مدار کنترل اینورتر سه‌فاز مورد استفاده قرار می‌گیرد که فرمان مناسب را جهت روشن و خاموش نمودن کلیدهای Q1 تا Q6 بر اساس روش کنترلی V/F ایجاد می‌کند. این ماژول بر اساس روش مدولاسیون عرض پالس سینوسی می‌باشد. برای پیاده‌سازی مدار آزمایش می‌توانید از مدل پیشنهادی در شکل ۱۱-۲ استفاده کنید.

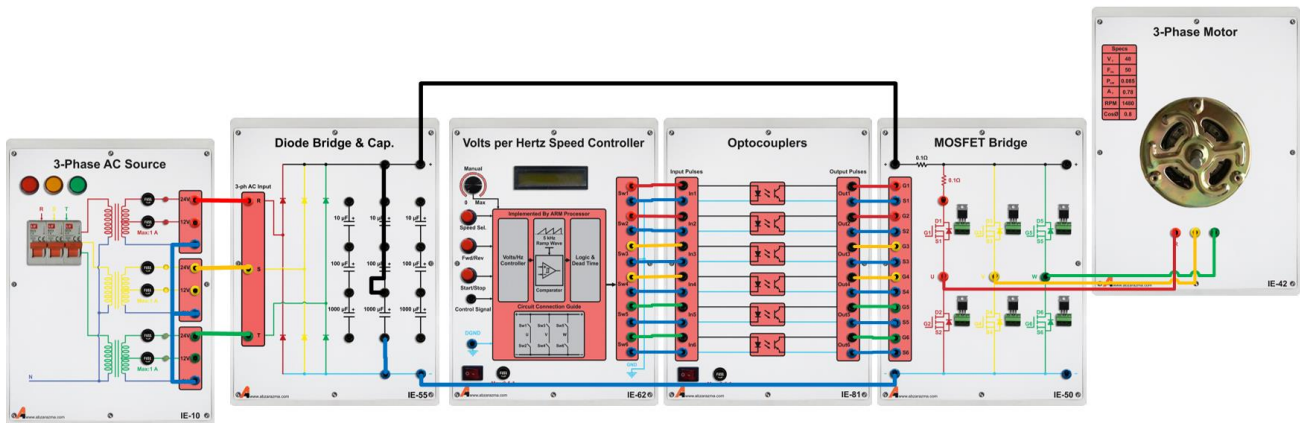
از ماژول موتور القایی که به صورت ستاره سربندی شده است به عنوان بار اینورتر استفاده نمایید و موثر ولتاژ تغذیه ورودی را ۲۴ ولت انتخاب کنید. ولوم تنظیم سرعت کنترلر V/F را روی نیمه قرار دهید. ماژول کنترلر V/F دارای دو مود تنظیم سرعت است. ۱- به کمک ولوم تنظیم سرعت؛ ۲- به کمک سیگنال کنترل خارجی که در بازه ۰ تا ۳٫۳ ولت می‌تواند متغیر باشد

به کمک کلید Speed Sel. مود تنظیم سرعت را $m=0$ انتخاب کنید. مود کنترل سرعت روی LCD کاراکتری نمایش داده می‌شود. به کمک کلید Fwd/Rev می‌توان جهت چرخش موتور را تغییر داد. ترمینال‌های Control Signal و DGND جهت اعمال سیگنال کنترل در مود تنظیم سرعت خارجی مورد استفاده قرار می‌گیرند.

برای راه‌اندازی مدار ابتدا تغذیه سه فاز را روشن نمایید و پس از اطمینان از وجود ولتاژ لینک DC، کلید Run را در ماژول Volts per Hertz Speed Controller فشار دهید تا فرمان گیت از طریق اپتوکوپلرها به پل ماسفت اعمال شود.



شکل ۱۱-۱ مدار قدرت اینورتر سه‌فاز



شکل ۱۱-۲ مدل پیشنهادی برای پیاده‌سازی آزمایش کنترل سرعت موتور القایی مبتنی بر روش V/F

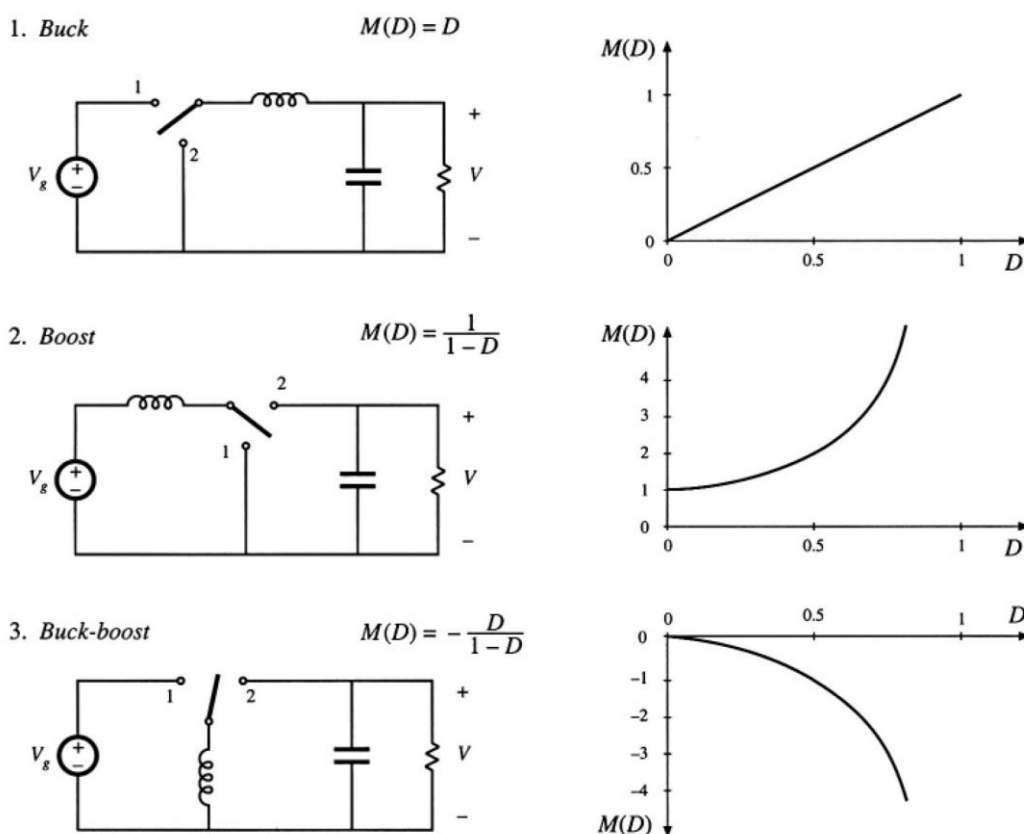
پس از راه‌اندازی، به کمک اسیلو اسکوپ ولتاژ خط موتور را مشاهده کنید با تغییر ولوم تنظیم سرعت، عملکرد کنترل حلقه باز سرعت مبتنی بر روش V/F را بررسی نمایید.

با هر بار فشردن کلید Fwd/Rev جهت چرخش موتور تغییر می‌کند. تاثیر این کلید را بر نحوه پالس‌دهی به کلیدهای Q1 تا Q6 بررسی کنید.

۱۲ مبدل های dc-dc غیر ایزوله با دو عنصر ذخیره انرژی

۱-۱۲ مقدمه

مبدل های dc-dc نقش قابل توجهی در الکترونیک صنعتی مدرن پیدا کرده‌اند. امروزه هسته و قلب مرکزی هر منبع تغذیه سوئیچینگ، یک مبدل dc-dc می باشد. این مبدل ها بر حسب ایزوله بودن ورودی از بار به دو دسته: ایزوله و غیر ایزوله دسته بندی می شوند. انواع ایزوله خارج از اهداف آموزشی درس الکترونیک صنعتی می باشد و به طور معمول در الکترونیک قدرت مورد بررسی قرار می گیرند. انواع غیر ایزوله مشتمل بر دسته کلی: کاهنده یا باک، افزایشنده یا بوست و افزایشنده-کاهنده یا باک-بوست می باشند. شماتیک این سه مبدل معروف در شکل زیر نشان داده شده است.



شکل ۱-۱۲ آرایش مبدل های غیر ایزوله متداول دارای دو عنصر ذخیره انرژی به همراه نمودار نسبت تبدیل مبدل ($M(D)$) بر حسب دوره کاری (D): (۱: کاهنده، ۲: افزایشنده و ۳: افزایشنده-کاهنده)

در شکل ۱-۱۲ نمودار و نسبت تبدیل سه مبدل رسم شده است. به کمک بردهای DC-DC PWM Converter و Pulse width Modulator امکان پیاده سازی آرایش های مختلف مبدل های DC-DC وجود خواهد داشت. لازم به ذکر است که فرمانهای تولید شده به وسیله مدار فرمان تولید کننده پالسهای PWM می بایست از طریق مازول ایزوله کننده نوری (Optocoupler) به ماسفت قدرت واقع در مدار قدرت متصل شوند.

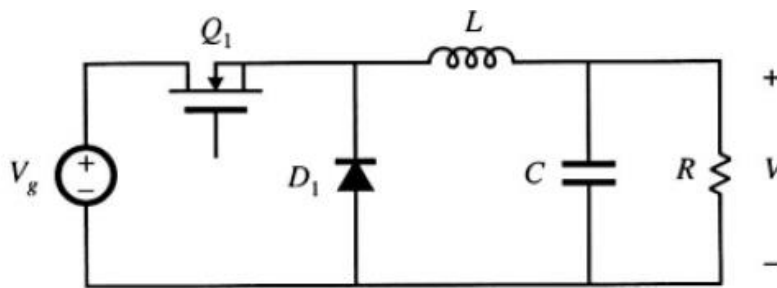
۱۲-۲ آزمایش و تحلیل

در این آزمایش به بررسی سه مبدل باک، بوست و باک-بوست پرداخته خواهد شد و کنترل حلقه باز هر مبدل مطرح می شود.

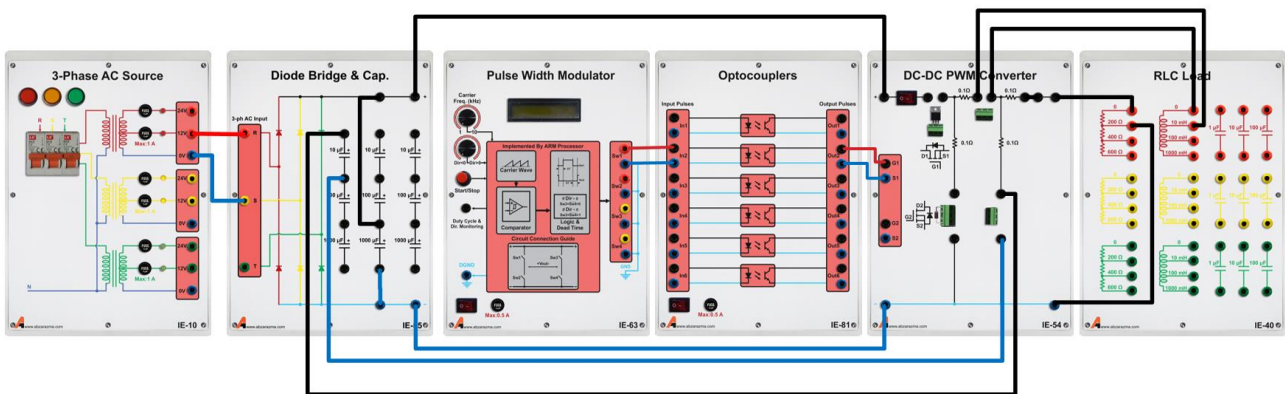
۱-۲-۱۲ بررسی مبدل باک

مدار مبدل باک در شکل ۱۲-۲ نشان داده شده است. ابتدا مدار قدرت مبدل باک را بر روی ماژول DC-DC PWM Converter پیاده سازی نمایید. با توجه به اینکه این ماژول به گونه‌ای طراحی شده است که امکان پیاده‌سازی آرایش‌های مختلف بر روی آن وجود داشته باشد، لذا نیاز است در هر آرایش جایابی ادوات نیم‌هادی و یا سلف و خازن تغییر کند. امکان تغییر موقعیت کلیه ادوات وجود دارد. به عنوان مثال در مبدل باک نیاز است یک دیود سریع مانند UF4007 جایگزین کلید SW2 شود. ترمینال‌های لازم برای اتصال سلف و خازن خروجی بر روی ماژول وجود دارد. برای تامین تغذیه DC ورودی، ولتاژ AC ورودی به کمک پل دیودی یکسوسوده و سپس به کمک خازن ریپل ولتاژ ورودی کاهش می‌یابد. به منظور کاهش ریپل ولتاژ یکسو شده از خازن ۱۰۰۰ میکرو فاراد استفاده می‌نماییم. ظرفیت سلف و خازن خروجی به ترتیب عبارتند از: ۱۰ میلی هانری و ۱۰ میکرو فاراد و همچنین از مقاومت ۲۰۰ اهم به عنوان بار استفاده نمایید.

ساختار پیشنهادی جهت پیاده‌سازی مبدل باک در شکل ۱۲-۳ نشان داده شده است. فرمان کلید SW1 از خروجی اول ماژول Pulse Width Modulator گرفته خواهد شد. برای راه‌اندازی مدار آزمایش ابتدا ولتاژ لینک DC را اعمال کنید اما دقت شود که کلید ورودی ماژول قدرت PWM در وضعیت صفر باشد. سپس فرمان کلید SW1 به واسطه اپتوکوپلر اعمال گردد. فرکانس سیگنال PWM را ۲ کیلوهرتز تنظیم نمایید همچنین عرض پالس را نیز بر روی ۲۵ درصد با Dir مثبت تنظیم نمایید. در نهایت کلید ورودی مبدل را وصل کنید.



شکل ۱۲-۲ آرایش مبدل باک تحقق یافته به وسیله کلیدهای نیمه هادی قدرت



شکل ۱۲-۳ مدل پیشنهادی جهت پیاده‌سازی مبدل باک

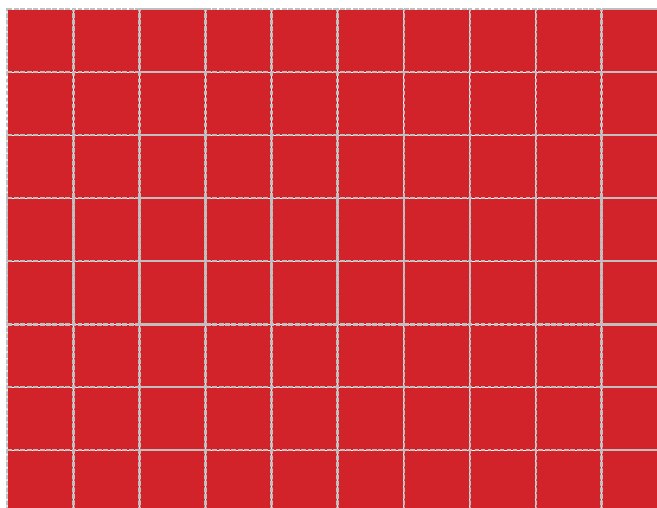
پس از راه‌اندازی مدار مبدل باک، خواسته‌های آزمایش را برآورده سازید

۱- جدول ۱۲-۱ را تکمیل نمایید

جدول ۱۲-۱ نتایج پیاده‌سازی مبدل باک

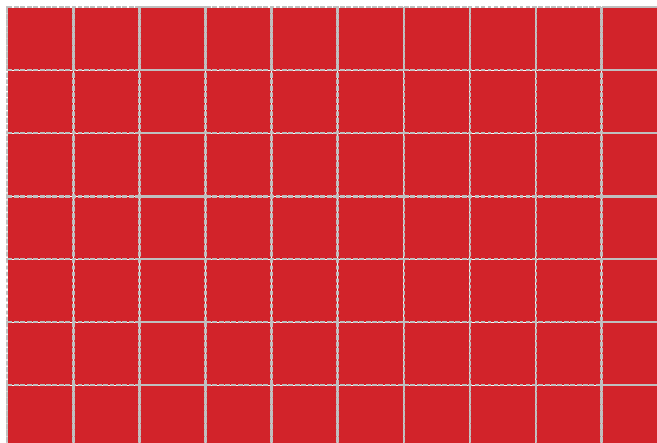
۷,۵KHz			۵KHz			۷,۵KHz			۵KHz		

۲- شکل موج ولتاژ خروجی را همراه با ریپل کلیدزنی به‌ازای سیکل وظیفه ۵۰ درصد و فرکانس کلیدزنی ۱ کیلوهرتز در شکل ۱۲-۴ رسم کنید.



شکل ۱۲-۴ شکل موج ولتاژ خروجی همراه با ریپل کلیدزنی

۳- شکل موج ولتاژ درین- سورس و گیت- سورس سوئیچ همراه با شکل موج آند- کاند دیود را به‌طور همزمان در شکل ۱۲-۵ رسم کنید و پس از بررسی حالات کلیدزنی، نسبت به بررسی نحوه عملکرد این منبع تغذیه سوئیچینگ اقدام نمایید.



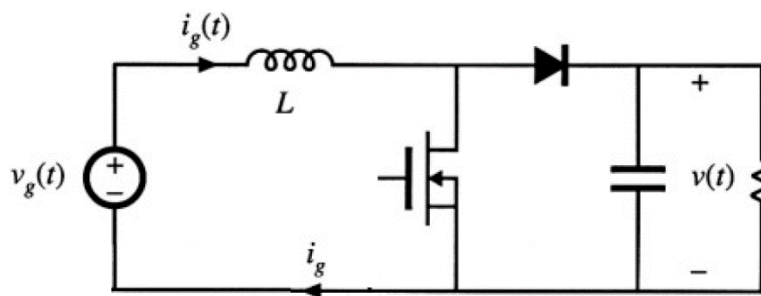
شکل ۱۲-۵ شکل موج ولتاژ گیت- سورس و آند- کاند کلیدها

۴- با تغییر مقدار سلف و خازن خروجی، تغییرات ولتاژ خروجی را به ازای دوره های کاری مختلف تحقیق نمایید.

۴- اثر تغییر سلف و خازن فیلتر را بر روی میزان ریبِل ولتاژ خروجی بررسی نمایید.

۱۲-۲-۲ بررسی مبدل بوست

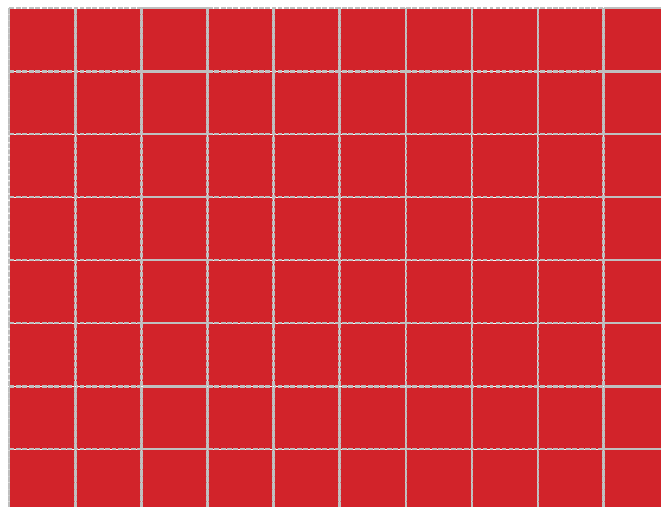
مبدل بوست را مشابه مبدل باک بر روی ماژول DC-DC PWM Converter پیاده سازی نمایید. برای این منظور به جای SW1، سلف ۱۰ میلی هانری قرار دهید و فرمان SW2 از خروجی اول ماژول PWM به واسطه اپتوکوپلر گرفته می‌شود. به ترمینال فونیکس که در خروجی مدار قدرت قرار گرفته است، دیود سریع متصل خواهد شد. آرایش این مبدل به صورت شکل ۱۲-۶ می باشد. ظرفیت خازن و مقاومت بار را به ترتیب، ۱۰۰۰ میکرو فاراد و ۴۰۰ اهم برگزینید.



شکل ۱۲-۶ آرایش مبدل بوست تحقق یافته به وسیله کلیدهای نیمه هادی قدرت

مقدار سیکل وظیفه و یا دوره کاری را به کمک سعی خطا در مقداری تنظیم نمایید که خروجی ۳۰ ولت گردد. مقدار دوره کاری را از روی LCD خوانده و نتیجه را با مقدار تئوری مورد انتظار مقایسه نمایید.

۱- شکل موج ولتاژ خروجی را همراه با ریبِل کلیدزنی به‌ازای سیکل وظیفه ۵۰ در صد و فرکانس کلیدزنی ۱ کیلوهرتز در شکل ۱۲-۷ رسم کنید.



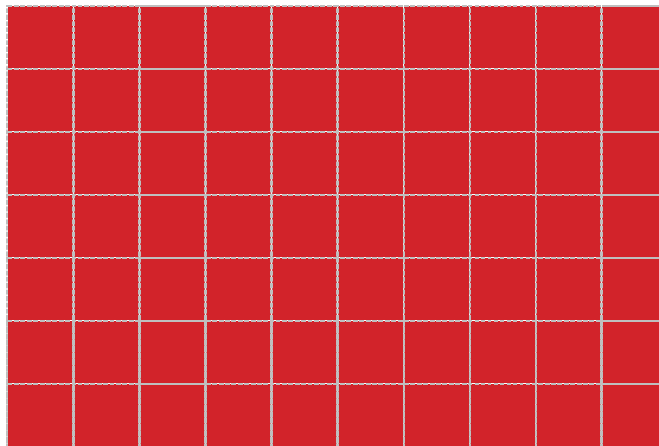
شکل ۱۲-۷ شکل موج ولتاژ خروجی همراه با ریبِل کلیدزنی

۲- جدول ۱۲-۲ را تکمیل نمایید

جدول ۱۲-۲ نتایج پیاده‌سازی مبدل بوست

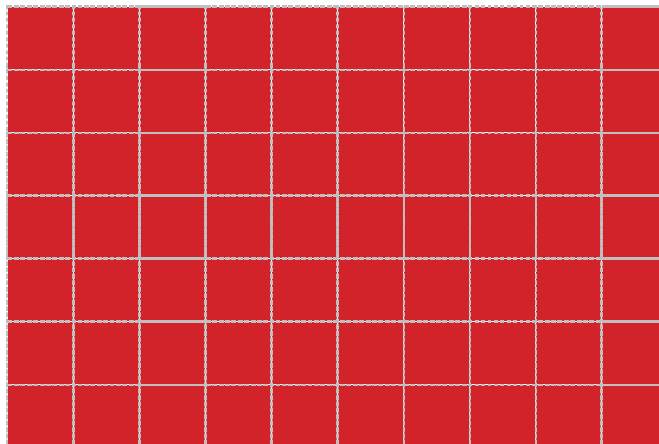
۷,۵KHz		۵KHz		۷,۵KHz		۵KHz	

۳- شکل موج ولتاژ درین- سورس و گیت- سورس سوئیچ همراه با شکل موج آند- کاند دیود را به طور همزمان در شکل ۱۲-۸ رسم کنید و پس از بررسی حالات کلیدزنی، نسبت به بررسی نحوه عملکرد این منبع تغذیه سوئیچینگ اقدام نمایید.



شکل ۱۲-۸ شکل موج ولتاژ گیت- سورس و آند- کاند کلیدها

۴- ریپل جریان سلف ورودی چند درصد است؟ شکل موج جریان سلف را در شکل ۱۲-۹ رسم نمایید

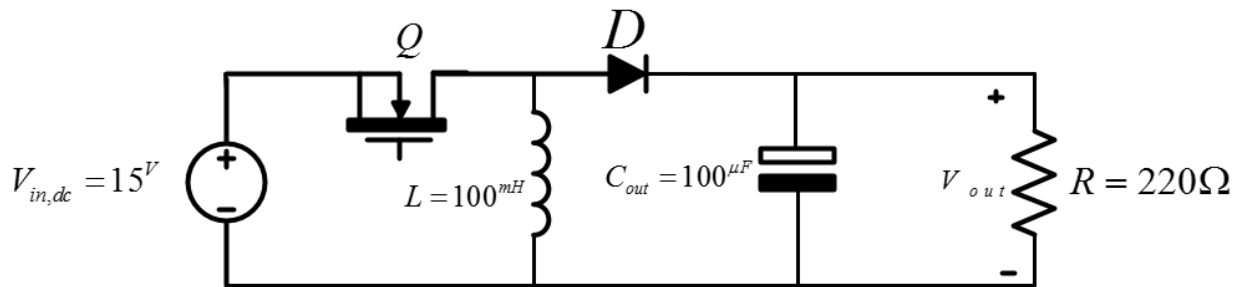


شکل ۱۲-۹ شکل موج جریان سلف

۵- مقدار بار را ۲۰ درصد کاهش و افزایش دهید و تغییرات ولتاژ خروجی را ثبت نمایید. رابطه تغییرات بار با تغییرات ولتاژ خروجی مستقیم است یا معکوس؟

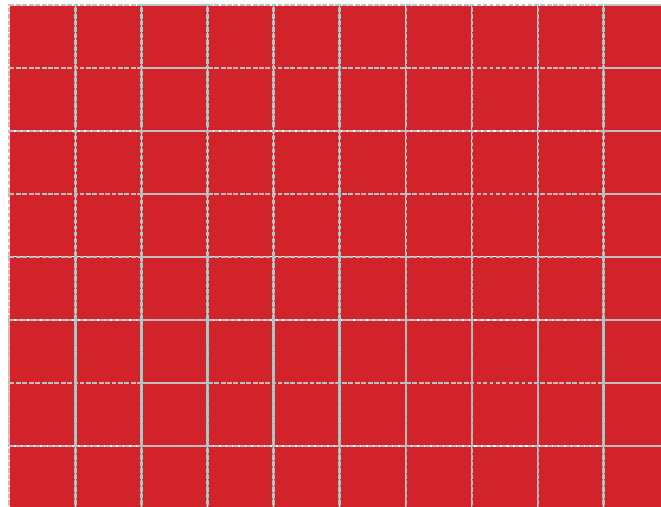
۱۲-۲-۳ بررسی مبدل باک-بوست

در این بخش مبدل باک-بوست با مقادیر نشان داده شده در شکل ۱۰-۱۲ مورد بررسی قرار می‌گیرد. مانند دو مرحله قبل مدار قدرت، ایزولاتور نوری و فرمان را برقرار سازید. پس از پیاده‌سازی به موارد خواسته شده در آزمایش پاسخ دهید.



شکل ۱۰-۱۲ آرایش مبدل باک-بوست تحقق یافته به وسیله کلیدهای نیمه هادی قدرت

۱- شکل موج ولتاژ خروجی را همراه با ریپل کلیدزنی به‌ازای سیکل وظیفه ۳۰ درصد و فرکانس کلیدزنی ۱ کیلوهرتز در شکل ۱۱-۱۲ رسم کنید.



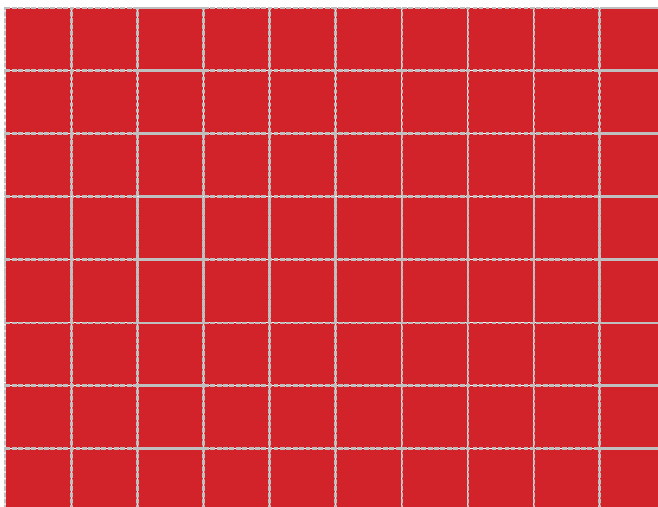
شکل ۱۱-۱۲ شکل موج ولتاژ خروجی همراه با ریپل کلیدزنی

۲- جدول ۳-۱۲ را تکمیل نمایید

جدول ۳-۱۲ نتایج پیاده‌سازی مبدل باک-بوست

۷,۵KHz		۵KHz		۷,۵KHz		۵KHz	

۳- شکل موج ولتاژ درین- سورس و گیت- سورس سوئیچ همراه با شکل موج آند- کاتد دیود را به طور همزمان در شکل ۱۲-۱۲ رسم کنید و پس از بررسی حالات کلیدزنی، نسبت به بررسی نحوه عملکرد این مبدل سوئیچینگ اقدام نمایید.



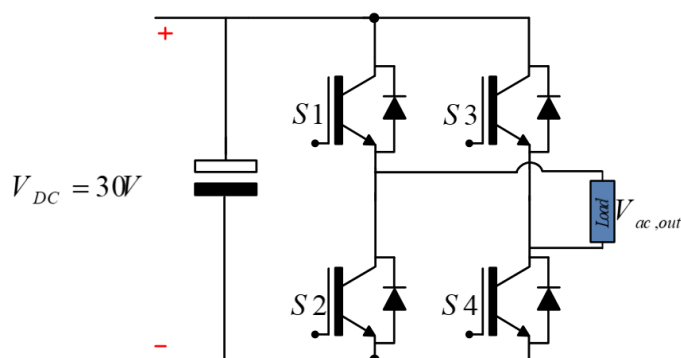
شکل ۱۲-۱۲ شکل موج ولتاژ گیت- سورس و آند- کاتد کلیدها

۴-۲-۱۲ مبدل DC به AC تمام پل با مدولاسیون عرض پالس

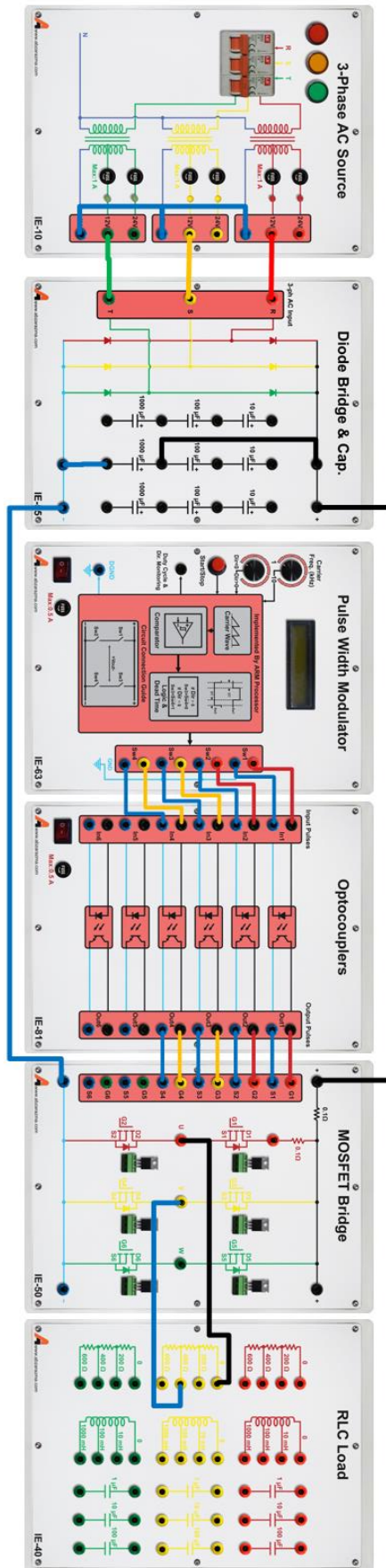
در این بخش از آزمایش به بررسی مبدل DC به AC دارای ساختار تمام پل با روش مدولاسیون عرض پالس پرداخته خواهد شد. این ساختار می‌تواند بخشی از یک مبدل DC-DC باشد که به آن مبدل DC-DC تمام پل گفته می‌شود. در این شرایط خروجی مبدل به یک ترانسفورماتور فرکانس بالا اعمال می‌شود و پس از تغییر سطح ولتاژ آن، به کمک پل یکسوساز مجدداً به یک ولتاژ مستقیم برای تغذیه بار تبدیل می‌گردد.

برای راه‌اندازی مدار آزمایش ابتدا ولتاژ لینک DC را اعمال کنید فرمان کلیدهای SW1 تا SW4 به واسطه اپتوکوپلر اعمال گردد. فرکانس سیگنال PWM را ۲ کیلوهرتز تنظیم نمایید همچنین عرض پالس را نیز بر روی ۵۰ درصد با Dir منفی تنظیم نمایید. با فشردن کلید Run بر روی ماژول PWM، پالس گیت به ماسفت‌ها اعمال شده و بار خروجی تغذیه خواهد شد.

در شکل ۱۲-۱۴ مدل پیشنهادی برای پیاده‌سازی اینورتر تمام پل با مدولاسیون PWM، نشان داده شده است.



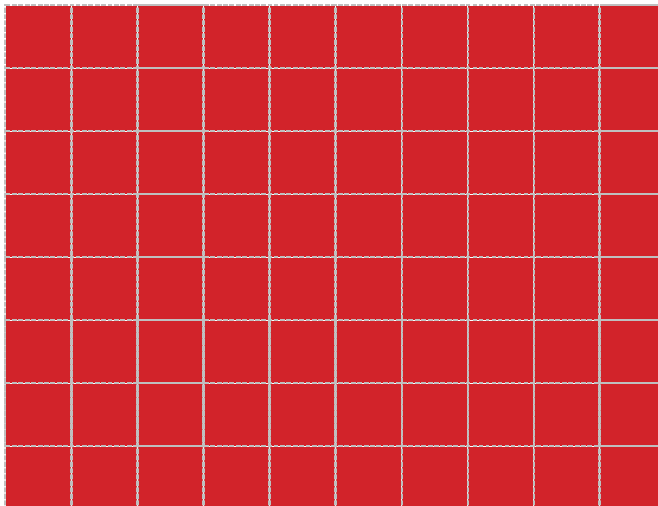
شکل ۱۲-۱۳ ساختار مبدل تمام پل با خروجی متناوب



شکل ۱۴-۱۲ مدل پیشنهادی جهت پیاده‌سازی اینورتر تمام پل با مدولاسیون عرض پالس

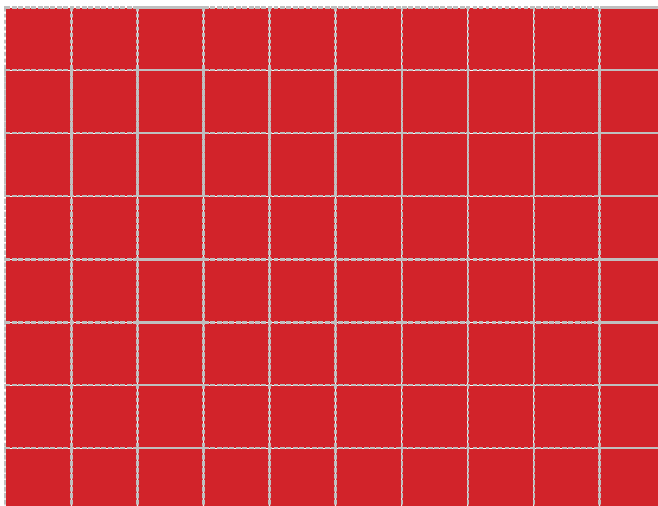
پس از راه‌اندازی مبدل مورد مطالعه، به سوالات زیر پاسخ دهید

- ۱- شکل موج ولتاژ خروجی را در شرایط فعلی در شکل ۱۵-۱۲ رسم کنید. با تغییر فرکانس سیگنال حامل چه تغییری در شکل موج ولتاژ خروجی مشاهده می‌شود.



شکل ۱۵-۱۲ شکل موج ولتاژ خروجی به ازای سیکل وظیفه ۵۰ درصد

- ۲- فرکانس کلیدزنی را حداقل ممکن قرار دهید و به ازای سیکل وظیفه ۱۰۰ با Dir. مثبت، شکل موج ولتاژ خروجی را در شکل ۱۶-۱۲ رسم کنید و با توجه به آن معادله ولتاژ خروجی را با در نظر گرفتن هارمونیک‌های اول تا چهارم بدست آورید؟ برای سادگی از زمان مرده بین حالات کلیدزنی صرف نظر کنید.

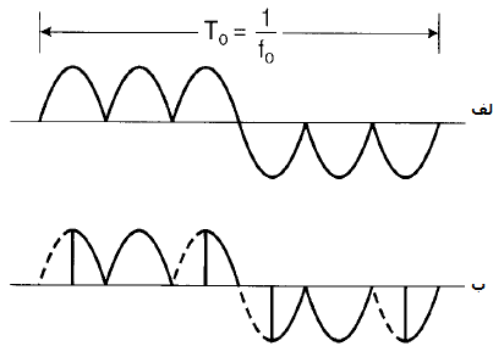


شکل ۱۶-۱۲ شکل موج ولتاژ خروجی به ازای سیکل وظیفه ۱۰۰ درصد

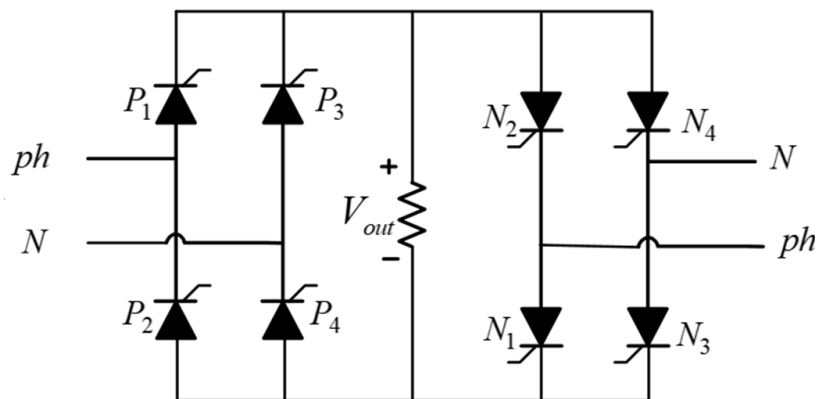
۱۳ مبدل سیکلکانورتر

۱-۱۳ مقدمه

در مبدل های دوره تناوب ، فرکانس و دامنه خروجی کنترل می‌گردد . در انواع تکفاز فرکانس خروجی کسری صحیح از فرکانس ورودی می باشد و تنها فرکانس کاهش می یابد . اما در انواع سه فاز امکان افزایش فرکانس نیز وجود دارد . سادگی و ارزانی این روش کنترل فرکانس باعث کاربرد آن در کنترل دور موتورهای القایی بزرگ شده است . ایده عملکردی این مبدل ها در شکل ۹-۱ نشان داده شده است .



شکل ۱-۱۳ ایده عملکردی مبدل دوره تناوب الف) تنها تغییر فرکانس، ب) تغییر توام دامنه و فرکانس

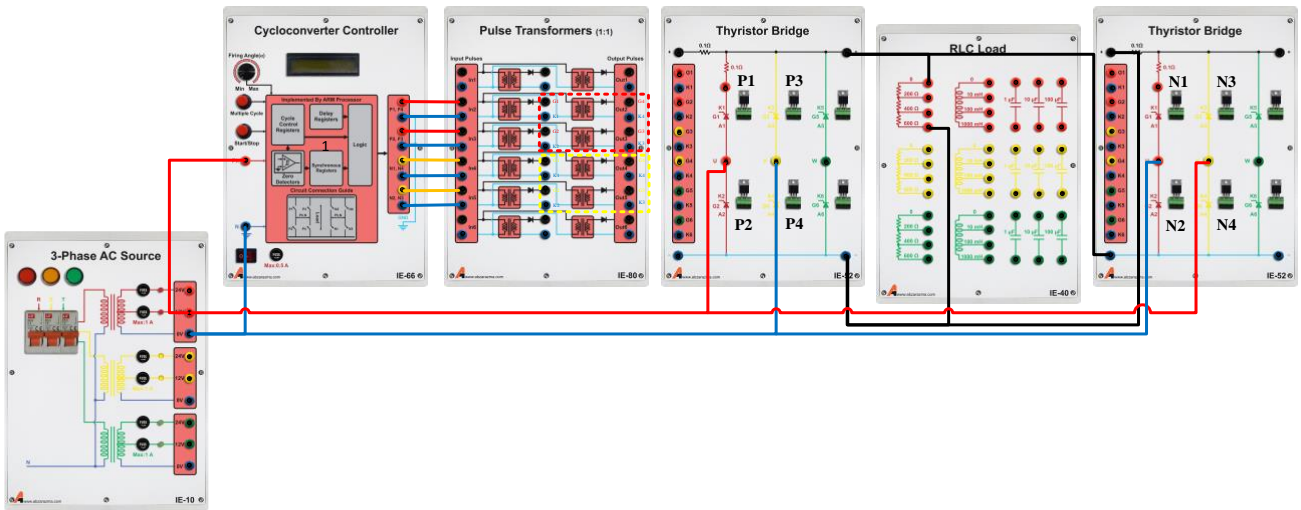


شکل ۲-۱۳ مدار سیکلکانورتر تکفاز

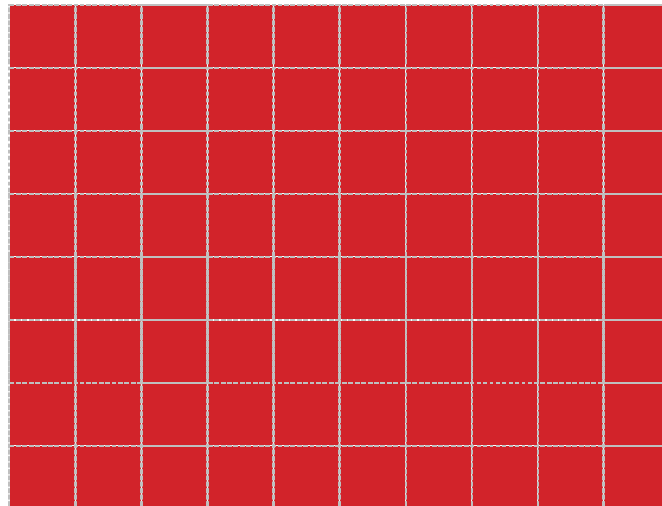
۲-۱۳ آزمایش و تحلیل

جهت پیاده سازی سیکلکانورتر از ساختار شکل ۱۵-۲ استفاده کنید . هنگام بستن مدار به پلاریته AC ورودی و محل های اتصال آن دقت کنید . بار را یک ۶۸۰ اهم در نظر بگیرید و منبع ورودی را ۱۲ ولت انتخاب کنید .

جهت اعمال پالس ها به این مدار از مدار مولد پالس های فرمان مبدل دوره تناوب استفاده می شود . این برد پالس هایی سنکرون با برق ورودی ایجاد می نماید . پالس های با اندیس p به مبدل + و پالس های با اندیس n به مبدل - اعمال می گردد . پالس های فرمان ۱ و ۴ مثل همدیگر می باشد . این وضعیت برای ۲ و ۳ ، ۵ و ۸ ، و همچنین ۷ و ۵ برقرار است . در این مدار نیز پالس های خروجی مدار مولد به وسیله ترانس پالس به مبدل اعمال می شوند . جهت پیاده سازی مدار از شکل ۱۵-۲ استفاده نمایید .



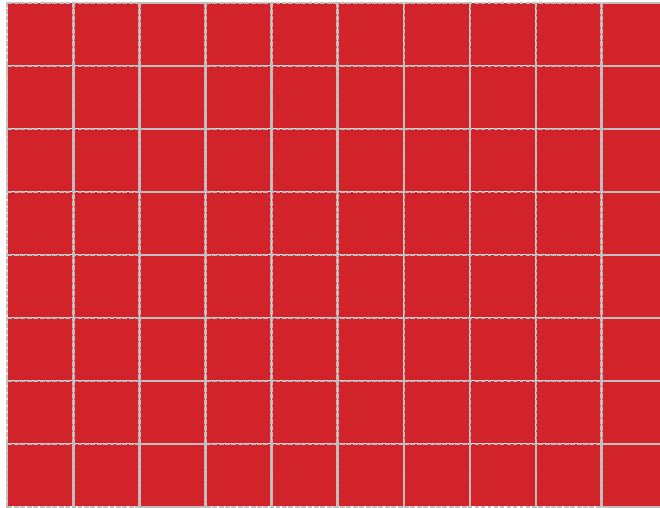
شکل ۳-۱۳ نحوه پیاده سازی مدار سیکلوکانورتر



شکل ۴-۱۳ شکل موج ولتاژ و جریان بار برای فرکانس خروجی ۲۵ هرتز و زاویه آتش صفر درجه

پالس های فرمان را به طور همزمان با منبع ورودی بر روی اسکوپ مشاهده نموده و نتیجه گیری نمایید. زاویه آتش را بر روی صفر قرار داده و فرکانس ولتاژ خروجی را بر روی ۲۵ تنظیم نمایید. در این شرایط شکل موج ولتاژ و جریان بار را ثبت کنید. در ادامه زاویه آتش را تغییر داده و بر روی ۹۰ درجه تنظیم کنید. مقدار موثر ولتاژ خروجی را در این شرایط محاسبه و با عملی مقایسه کنید. بار را با لامپ رشته ای تغییر دهید و اثر تغییر فرکانس و زاویه آتش را مشاهده نمایید.

شرایطی برای لامپ به وجود آورید که چشمک زدن لامپ به سادگی دیده شود. در این شرایط شکل موج جریان بار و یکی از تریستورها را رسم نمایید. بار را به اهمی- سلفی تغییر دهید در این شرایط شکل موج های ولتاژ و جریان را برای زاویه آتش ۹۰ درجه و فرکانس ۱۰ هرتز ثبت نمایید.



شکل ۵-۱۳ شکل موج ولتاژ و جریان بار برای فرکانس خروجی ۱۰ هرتز و زاویه آتش نود درجه

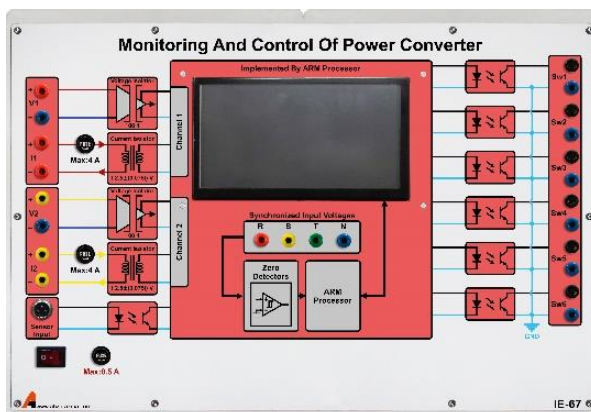
۳-۱۳ پرسش‌ها

۱. اگر هدف تغذیه یک موتور القایی سه فاز با این مدار باشد. چه پیشنهادی جهت استفاده از این مدار ارائه می‌نمائید.
۲. چگونه در نوع سه فاز فرکانس علاوه بر کاهش افزایش نیز می‌یابد .
۳. اگر پلاریته AC ورودی در هنگام اتصال به برد قدرت عکس شود چه اتفاقی روی می‌دهد . علت را توضیح دهید.

۱۴ معرفی واحد مانیتورینگ و کنترل مبدل‌های توان

۱-۱۴ مقدمه

در راستای یکپارچه سازی و ایجاد سهولت در پیاده سازی مدارات الکترونیک صنعتی، ترکیب مدار مولد پالس و ایزولاتور نوری یا مغناطیسی در یک ماژول ترکیب شده و عملیات کنترل مبدل‌های الکترونیک صنعتی در آن صورت می‌گیرد. در شکل ۱-۱۶ شمای ظاهری این ماژول نشان داده شده است.



شکل ۱-۱۴ ماژول تولید یک پارچه پالس‌های فرمان و مانیتورینگ

شش خروجی این ماژول بر حسب نوع تنظیم صورت گرفته در صفحه نمایش لمسی، برای مبدل‌های:

- ۱- تریستوری تکفاز
- ۲- تریستوری سه فاز
- ۳- اینورتر تکفاز
- ۴- اینورتر سه فاز
- ۵- PWM

پالس فرمان لازم را تولید می‌نماید. با این توضیح همه آزمایش‌های شماره ۱ تا ۱۵ با استفاده از ماژول مانیتورینگ و کنترل مبدل‌های توان قابل انجام است. تفاوت موجود در این م‌ساله تنها جایگزینی مدار مولد پالس و ایزولاتور مربوطه با این ماژول می‌باشد. در صورت استفاده از این ماژول دیگر نیازی به استفاده از ایزولاتورها (اپتوکوپلر یا ترانس پالس) نمی‌باشد. اتصالات بین ماژول‌ها نیز مشابه حالات قبلی است.

از جهت مانیتورینگ نیز در این ماژول امکان رسم نمودار و محاسبه پارامترهای الکتریکی و مکانیکی مهیا شده است. اندازه‌گیری ورودی‌های ولتاژ و جریانی به صورت ایزوله نسبت به هم و نمایش شکل موج‌های مربوط به آنها در این ماژول فراهم شده است. ورودی مکانیکی سرعت نیز از سنسور پالسی فراهم است.

توضیحات	تصویر	مد کاری																																								
صفحه تنظیمات عمومی برای انتخاب شش مد کاری مختلف		عمومی																																								
صفحه راهنمای نحوه اتصالات مدارات تریستوری تکفاز و تنظیم زاویه آتش از صفر تا ۱۸۰ درجه		عمومی تریستوری تکفاز																																								
صفحه نمایش و پایش پارامترهای ولتاژ، جریان، توان و سرعت موتور	 <table border="1" data-bbox="722 1249 1066 1473"> <thead> <tr> <th colspan="2">Status</th> <th colspan="2">Pulse Input</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>Firing Angle</td> <td>0°</td> <td>Speed</td> <td>0 RPM</td> </tr> <tr> <th colspan="4">Channel 1</th> </tr> <tr> <td>Voltage</td> <td>0.0 VDC</td> <td>Current</td> <td>0.0 ADC</td> </tr> <tr> <td></td> <td>1.3 VRMS</td> <td></td> <td>0.1 ARMS</td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> <td>Power</td> <td>0.0 W</td> </tr> <tr> <th colspan="4">Channel 2</th> </tr> <tr> <td>Voltage</td> <td>1.8 VDC</td> <td>Current</td> <td>0.0 ADC</td> </tr> <tr> <td></td> <td>2.4 VRMS</td> <td></td> <td>0.1 ARMS</td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> <td>Power</td> <td>0.2 W</td> </tr> </tbody> </table>	Status		Pulse Input		Firing Angle	0°	Speed	0 RPM	Channel 1				Voltage	0.0 VDC	Current	0.0 ADC		1.3 VRMS		0.1 ARMS			Power	0.0 W	Channel 2				Voltage	1.8 VDC	Current	0.0 ADC		2.4 VRMS		0.1 ARMS			Power	0.2 W	تریستوری تکفاز تریستوری تکفاز
Status		Pulse Input																																								
Firing Angle	0°	Speed	0 RPM																																							
Channel 1																																										
Voltage	0.0 VDC	Current	0.0 ADC																																							
	1.3 VRMS		0.1 ARMS																																							
		Power	0.0 W																																							
Channel 2																																										
Voltage	1.8 VDC	Current	0.0 ADC																																							
	2.4 VRMS		0.1 ARMS																																							
		Power	0.2 W																																							
		تریستوری تکفاز																																								

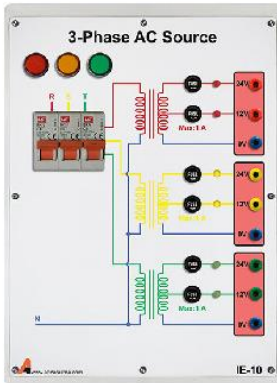
توضیحات	تصویر	مد کاری
<p>صفحه راهنمای نحوه اتصالات مدارات اینورتری تکفاز و تنظیم مقادیر فرکانس سیگنال حامل (از ۱ تا ۱۰ کیلو هرتز) و ضریب مدولاسیون (از ۰ تا ۹۵٪)</p>		<p>اینورتر تکفاز</p>
<p>صفحه نمایش و پایش پارامترهای ولتاژ، جریان، توان و سرعت موتور</p>		<p>اینورتر تکفاز</p>
<p>صفحه راهنمای نحوه اتصالات مدارات تریستوری سه فاز و تنظیم زاویه آتش از صفر تا ۶۰ درجه</p>		<p>تریستوری سه فاز</p>
<p>صفحه نمایش و پایش پارامترهای ولتاژ، جریان، توان و سرعت موتور</p>		<p>تریستوری سه فاز</p>

توضیحات	تصویر	مد کاری
<p>صفحه راهنمای نحوه اتصالات مدارات اینورتری سه فاز و تنظیم مقدار سرعت و تغییر جهت چرخش موتور</p>		<p>اینورتر سه فاز</p>
<p>صفحه نمایش و پایش پارامترهای ولتاژ، جریان، توان و سرعت موتور</p>		<p>اینورتر سه فاز اینورتر سه فاز</p>
<p>صفحه راهنمای نحوه اتصالات مدارات مدولاسیون عرض پالس و تنظیم مقادیر عرض پالس (از ۰.۹۵- تا ۰.۹۵+) و فرکانس حامل (از ۱ تا ۱۰ کیلو هرتز)</p>		<p>اینورتر سه فاز مدولاسیون عرض پالس</p>
<p>صفحه نمایش و پایش پارامترهای ولتاژ، جریان، توان و سرعت موتور</p>		<p>مدولاسیون عرض پالس مدولاسیون عرض پالس</p>

پیوست شماره

یک

مشخصات ماژول‌های آموزنده الکترونیک صنعتی



منبع ولتاژ AC قابلیت تولید دو سطح ولتاژ 12 و 24 V را دارا می باشد. تمام خروجی ها به وسیله فیوز حفاظت شده اند تا از اضافه بار کلید ها و ترانسفورماتورها جلوگیری شود.

مشخصات:

- ولتاژ ورودی: 380V
- ولتاژ فاز خروجی: 12-24 V
- 6 عدد LED جهت نمایش وضعیت خروجی ها
- جریان خروجی: حداکثر 2A

IE - 10

3Phase AC Source-



این ماژول جهت تنظیم ولتاژ DC متغیر مورد استفاده قرار می گیرد.

مشخصات:

- دو خروجی 0 تا 35 V ، 1A
- خط حذف گردید
- نمایشگر چهار رقمی

IE - 20

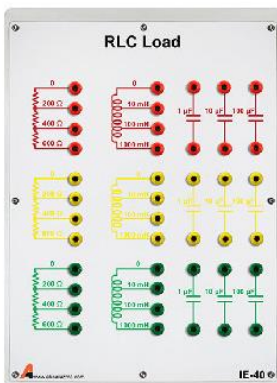
DC Exciter



از این دستگاه برای اندازه گیری ولتاژ و جریان تکفاز و DC، مقاومت، فرکانس و ... استفاده می شود.

IE - 31

Multimeter



شامل بارهای مختلف و در مقادیر مختلف می باشد.

مشخصات:

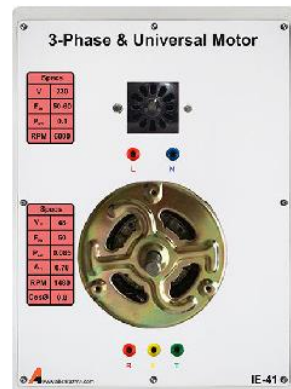
- بار مقاومتی با مقادیر 1k Ω ، 220 Ω ، 470 Ω
- بار سلفی با مقادیر 10mH، 1mH، 100mH
- بار خازن AC با مقادیر 100uF، 1uF، 10uF

IE - 40

RLC Load

این ماژول شامل یک موتور الکتریکی سه فاز و یک موتور یونیورسال می باشد.
مشخصات:

- موتور سه فاز: ولتاژ خط 48V، جریان کاری 5A/1
- موتور یونیورسال: ولتاژ 48V، جریان کاری 5A/1
- اتصالات به صورت فیشی و در سه رنگ مختلف

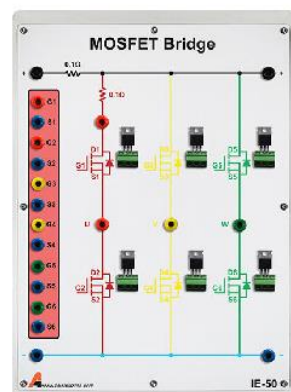


Phase & Universal Motor – 3

IE – 41

این ماژول جهت پیاده سازی پل سه فاز مبتنی بر Mosfet استفاده می گردد.
مشخصات:

- مدار قدرت پل سه فاز مبتنی بر ماسفت IRF450 با قابلیت تعویض
- امکان اعمال 6 عدد فرمان گیت- سورس
- امکان اندازه گیری ولتاژ و جریان کلید نیمه هادی
- امکان اندازه گیری ولتاژ و جریان باس DC
- سیم بندی و پیکربندی ساده آرایش های مبدل های توان

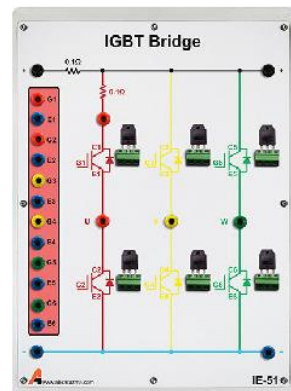


Mosfet Bridge

IE – 50

از پیکربندی پل سه فاز می توان برای پیاده سازی برشگر AC سه فاز استفاده نمود.
مشخصات:

- مدار قدرت پل سه فاز مبتنی بر IGBT Gh20n50 با قابلیت تعویض
- امکان اعمال 6 عدد فرمان گیت- سورس
- امکان اندازه گیری ولتاژ و جریان کلید نیمه هادی
- امکان اندازه گیری ولتاژ و جریان باس DC
- سیم بندی و پیکربندی ساده آرایش های مبدل های توان
- امکان اندازه گیری ولتاژ و جریان کلید نیمه هادی

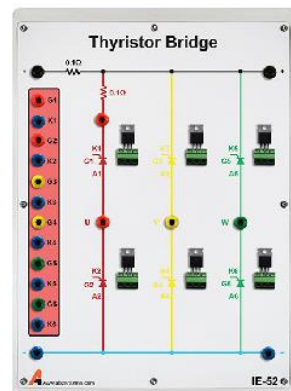


IGBT Bridge

IE – 51

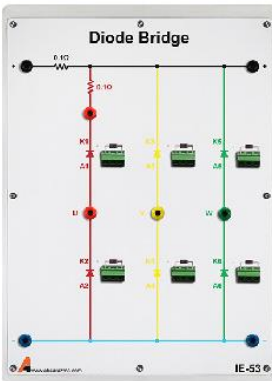
از پیکربندی پل سه فاز می توان برای پیاده سازی برشگر AC سه فاز استفاده نمود.
مشخصات:

- مدار قدرت پل سه فاز مبتنی بر تریستور BT151 با قابلیت تعویض
- امکان اندازه گیری ولتاژ و جریان کلید نیمه هادی
- امکان اندازه گیری ولتاژ و جریان باس DC
- سیم بندی و پیکربندی ساده آرایش های مبدل های توان



Thyristor Bridge

IE – 52



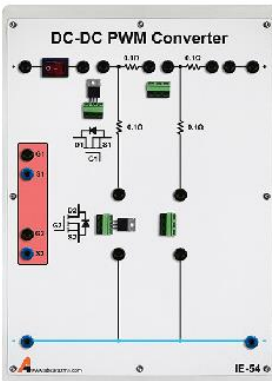
IE - 53

Diode Bridge

از پیکربندی پل سه‌فاز می‌توان برای پیاده‌سازی یکسوساز سه‌فاز کنترل شده و نشده استفاده نمود.

مشخصات:

- مدارهای قدرت پل سه‌فاز دیودی BY299 با قابلیت تعویض
- امکان اندازه‌گیری ولتاژ و جریان کلید نیمه هادی
- امکان اندازه‌گیری ولتاژ و جریان باس DC
- سیم‌بندی و پیکربندی ساده آرایش‌های مبدل‌های توان



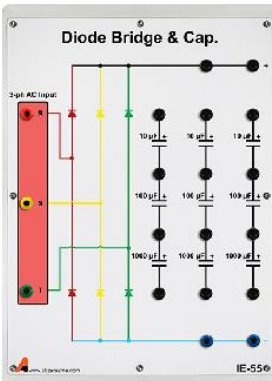
IE - 54

DC-DC PWM Converter

مبدل‌های PWM برای تبدیل سطوح مختلف ولتاژهای DC به یکدیگر مورد استفاده قرار می‌گیرند. امکان پیاده‌سازی مبدل DC/DC با دو یا چهار المان ذخیره‌کننده انرژی مثل باک، بوست، باک-بوست، چوک، سپیک و زی‌تا وجود دارد.

مشخصات:

- ولتاژ کاری 0 تا 200V
- امکان اندازه‌گیری ولتاژ و جریان عناصر مدار
- جریان کاری 0 تا 8A
- امکان نصب راحت المان‌ها



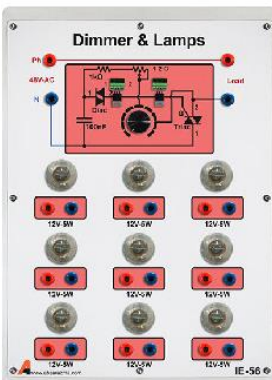
IE - 55

Diode Bridge & CAP

یکسوساز سه‌فاز دیودی یک مبدل AC/DC غیر قابل کنترل است که به کاربران امکان درک اصول تبدیل AC به DC را می‌دهد.

مشخصات:

- ولتاژ ورودی: 20-48V AC
- ولتاژ خروجی: 25-115V DC
- جریان ورودی: 2A
- جریان خروجی: 2A
- حفاظت جریان هجومی توسط 500 μ F NTC: 0



IE - 56

Dimmer & Lamps

دیمرها به منظور کنترل روشنایی لامپ‌ها مورد استفاده قرار می‌گیرند. دیمرهای مدرن بر مبنای ساختار برشگرهای کنترل شده با کلیدهای الکترونیک قدرت ساخته می‌شوند.

مشخصات:

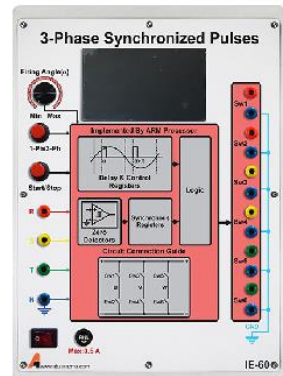
- ولتاژ ورودی: 48V
- ولتاژ خروجی: صفر تا 48V
- 9 عدد لامپ 12V

این ماژول جهت تولید پالس های سه فاز برای برشگرهای AC و یکسوکننده‌های کنترل شونده مورد استفاده قرار می‌گیرد و به صورت دستی و کامپیوتری قابل تنظیم می‌باشد.
مشخصات:

- فرکانس خروجی برابر با فرکانس ورودی
- جریان خروجی حداکثر 50 mA
- تولید پالس های سه فاز با اختلاف زاویه 120 درجه
- زاویه آتش از 0 تا 180 درجه
- قابلیت انتخاب بین تولید پالس سه فاز و تکفاز
- کانکتور USB

3Phase Synchronized Pulses-

IE - 60

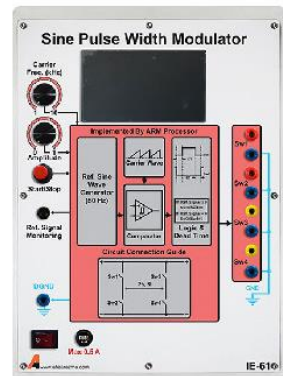


مدولاتور پهنای پالس سینوسی (SPWM) سیگنال های PWM را با مقایسه دو سیگنال سینوسی و رمپ تولید می نماید. دو خروجی مکمل یکدیگر هستند و برای اطمینان از کلیدزنی ایمن، بین پالس های کلید بالا و پایین زمان مرده در نظر گرفته شده است.
مشخصات:

- فرکانس موج حامل 1-20 kHz
- امکان تغییر دامنه سیگنال مرجع
- فرکانس موج سینوسی 50 Hz

Sine Pulse Width Modulator

IE - 61

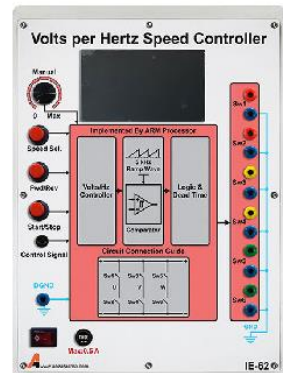


این ماژول فرمان های مدار اینورتر سه فاز را برای کنترل دور موتور سه فاز فراهم می کند.
مشخصات:

- فرکانس موج سینوسی 1-50 Hz
- فرکانس موج حامل 1-20 kHz
- قابلیت تنظیم سرعت و جهت دوران موتورالکتريکی

Volts Per Hertz Speed Controller

IE - 62

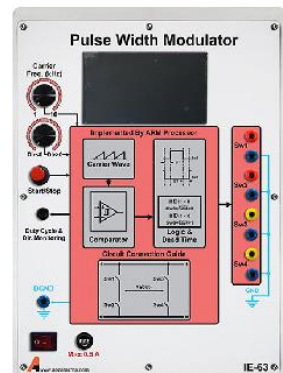


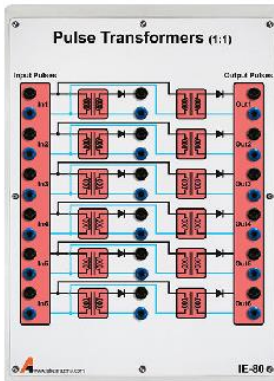
پالس های کلیدزنی توسط ماژول تولیدکننده PWM ایجاد می شود. یک موج دندانه اره‌ای با فرکانس متغیر با دوره کاری مرجع مقایسه می شود تا پالس های آتش کلیدها تولید شود.
مشخصات:

- فرکانس 1-20 kHz
- دوره کاری 0 تا 100 درصد

Pulse Width Modulator

IE - 63



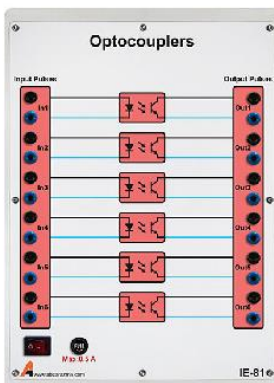


ترانسفورماتور پالس به گونه ای طراحی می شود که بتواند پالس های مربعی شکل را انتقال دهد. پالس های آتش با استفاده از ترانسفورماتور پالس از کلیدهای الکترونیک قدرت ایزوله می شوند. هر پالس ورودی به دو پالس ایزوله خروجی تبدیل می شود. مشخصات:

- ولتاژ ورودی 12 V
- ولتاژ خروجی 12 V
- جریان ورودی حداکثر 50 mA
- جریان خروجی حداکثر 30 mA

IE - 80

Pulse Transformers

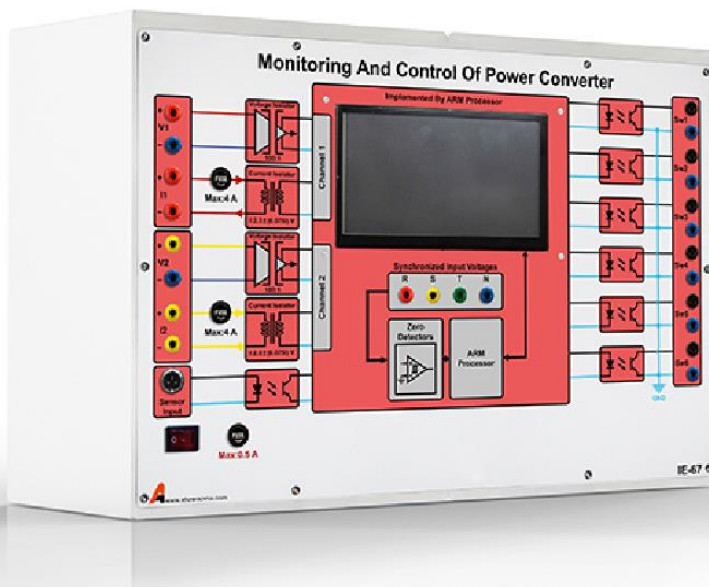


اپتوکوپلرها بین ماژول های کنترل و قدرت کلیدهای الکترونیک قدرت ایزولاسیون نوری ایجاد می کنند.

- مشخصات:
- ولتاژ ورودی: 0 تا 12 ولت
 - جریان خروجی: حداکثر 100 mA
 - ولتاژ خروجی: 0 تا 12 ولت
 - حداکثر فرکانس: 100 kHz

IE - 81

Optocouplers



ماژول مانیتورینگ و کنترل مبدل توان (MCPC-2)

مشخصات سخت افزاری:

- پردازنده ARM از سری Cortex-M3
- مانیتور 7 اینچ با صفحه لمسی
- ورودی پالسی با دامنه ۱۲ تا ۲۴ ولت با ایزولاسیون نوری
- خروجی های دیجیتال ۰ تا ۱۲ ولت با ایزولاسیون نوری و تقویت جریان
- ورودی سه فاز با تشخیص گذر از صفر و ایزولاسیون نوری
- ولتاژ ورودی ۰ تا ۴۰۰V با ایزولاسیون گالوانیک
- جریان ورودی ۰ تا ۱۰A با ایزولاسیون گالوانیک

توضیحات:

از این ماژول به منظور مانیتورینگ و کنترل همزمان مبدل‌های توان استفاده می‌گردد. این مبدل‌های توان جهت تبدیل توان الکتریکی / مغناطیسی و سایر انواع تبدیل توان به کار می‌رود. اندازه‌گیری ایزوله ولتاژ، جریان و پالس دیجیتال به وسیله مدارهای ایزولاتور مغناطیسی و نوری فراهم شده است. همچنین گذر از صفر ولتاژهای سه فاز با ایزولاسیون نوری فراهم شده است. پردازش اطلاعات ورودی توسط ریزپردازنده ARM صورت می‌گیرد. امکان مانیتورینگ ولتاژ، جریان، توان، ضریب توان، فرکانس و سرعت تجهیز مورد بررسی در این ماژول فراهم گردیده است. رسم شکل موج‌های متنوع در کنار نمایش مقادیر متوسط و موثر، امکان انتقال بهتر مفاهیم را فراهم می‌سازد. تولید پالس‌های فرمان برای انواع مبدل‌های الکترونیک صنعتی در این ماژول فراهم شده است.

مشخصات نرم افزاری:

- پایش شکل موج‌های ولتاژ و جریان مدارهای الکترونیک صنعتی بدون نیاز به اسکپ و به وسیله ماژول مانیتورینگ و کنترل مبدل‌های توان
- تولید پالس‌های فرمان برای انواع مبدل‌های الکترونیک صنعتی شامل: یکسوسازهای تریستوری تک‌فاز نیم موج و تمام موج، یکسوسازهای تریستوری سه فاز سه پالسه و شش پالسه، برشگرهای AC تک‌فاز و سه فاز، اینورتر تک‌فاز و سه فاز، منابع تغذیه سویچینگ غیر ایزوله چون باک، بوست، باک-بوست
- تنظیم نرم‌افزاری و ساده انواع تکنیک‌های تولید پالس فرمان
- تولید زوایای آتش مدارهای تریستوری با امکان سنکرون‌سازی
- نمایش مقادیر متوسط و موثر ولتاژ و جریان و همچنین توان